

SELENIA®
Dimensions®



ユーザーガイド
MAN-05239-1202 改訂 001

HOLOGIC®

Selenia[®] Dimensions[®]

デジタルマンモグラフィシステム

デジタルトモシンセシスシステム

ユーザーガイド

ソフトウェアバージョン 1.9

部品番号 MAN-05239-1202

改訂 001

2017年10月

HOLOGIC[®]

技術サポート

| | |
|----------|-----------------|
| アメリカ: | +1.877.371.4372 |
| ヨーロッパ: | +32 2 711 4690 |
| アジア: | +852 37487700 |
| オーストラリア: | +1 800 264 073 |
| その他すべて: | +1 781 999 7750 |

医療機器の分類、名称及び認証番号

- 類別
機械器具9
医療用エックス線装置及び医療用エックス線装置用エックス線管
- 一般的名称
据置型デジタル式乳房用X線診断装置 (JMDNコード : 37672000)
- 分類
管理医療機器・特定保守管理医療機器・設置管理医療機器
- 販売名
デジタル式乳房X線撮影装置 Selenia Dimensions
- 医療機器認証番号
第222ABBZX00177000号

製造販売業者および製造業者製造販売業者及び製造業者

- 製造販売業者及び製造業者
製造販売業者 : ホロジックジャパン株式会社
住所 : 東京都文京区後楽1-4-25日教販ビル
製造業者 : Hologic, Inc
国名 : 米国

© 2017 Hologic, Inc.米国で印刷。このマニュアルは最初に英語で書かれました。

Hologic, 3D, 3D Mammography, Affirm, C-View, Dimensions, FAST Paddle, Genius, I-View, Intelligent 2D, Selenia, SmartCurve, は米国およびその他の国の Hologic およびその関連会社の登録商標です。その他のすべての商標、登録商標、および製品名はそのそれぞれの所有者の財産です。

本品は、www.Hologic.com/patents で特定されるとおり、1つまたは複数の米国または外国の特許で保護されている可能性があります。

目次

| | |
|-----|----|
| 図一覧 | xi |
|-----|----|

| | |
|-----|----|
| 表一覧 | xv |
|-----|----|

| | |
|----------------|----------|
| 1: はじめに | 1 |
|----------------|----------|

| | |
|--|----|
| 1.1 用途 | 1 |
| 1.1.1 禁忌 | 1 |
| 1.2 マンモグラフィシステムの健康への有害な副作用の可能性 | 2 |
| 1.3 システム機能 | 2 |
| 1.4 Genius 3D マンモグラフィ検査について | 2 |
| 1.5 トモシンセシスについての詳細情報 | 3 |
| 1.6 C-View および Intelligent 2D | 5 |
| 1.6.1 C-View および Intelligent 2D ソフトウェア | 5 |
| 1.6.2 C-View および Intelligent 2D に関する注意事項 | 5 |
| 1.6.3 C-View および Intelligent 2D の動作理論 | 6 |
| 1.7 ユーザープロファイル | 7 |
| 1.7.1 マンモグラフィ技師 | 7 |
| 1.7.2 放射線科医 | 7 |
| 1.7.3 医学物理学士 | 7 |
| 1.8 トレーニング要件 | 7 |
| 1.9 品質管理要件 | 8 |
| 1.10 設置手順の確認方法 | 8 |
| 1.11 技術的な記述情報の確認方法 | 8 |
| 1.12 保証 | 8 |
| 1.13 テクニカルサポート | 9 |
| 1.14 製品に関する苦情 | 9 |
| 1.15 Hologic のサイバーセキュリティ方針 | 9 |
| 1.16 記号 | 10 |
| 1.17 警告、注意、および注記の説明 | 11 |
| 1.18 文書の表記上の規則 | 11 |

| | |
|----------------|-----------|
| 2: 一般情報 | 13 |
|----------------|-----------|

| | |
|--------------------------|----|
| 2.1 システムの概要 | 13 |
| 2.1.1 Tubestand の概要 | 13 |
| 2.1.2 C アームの概要 | 14 |
| 2.1.3 画像取り込みワークステーションの概要 | 15 |
| 2.2 安全対策情報 | 16 |
| 2.3 警告と注意事項 | 16 |
| 2.4 緊急停止スイッチ | 20 |
| 2.5 インターロック | 21 |

Selenia Dimensions システムユーザーガイド

目次

| | | |
|-----------|---|-----------|
| 2.6 | 基準への準拠 | 21 |
| 2.6.1 | 基準への準拠 | 21 |
| 2.6.2 | 要件準拠についての注意 | 23 |
| 2.7 | ラベルの位置 | 24 |
| 3: | システムの操作ボタンおよびインジケータ | 27 |
| 3.1 | システム電源制御 | 27 |
| 3.2 | 管スタンドの制御とディスプレイ | 28 |
| 3.2.1 | X線発生装置のディスプレイ | 29 |
| 3.2.2 | 圧迫器の制御とディスプレイ | 29 |
| 3.2.3 | Cアーム制御パネル | 30 |
| 3.2.4 | 二重機能フットスイッチ | 30 |
| 3.3 | 画像取り込みワークステーションの制御とディスプレイ | 31 |
| 3.3.1 | 汎用型画像取り込みワークステーションの制御とディスプレイ | 31 |
| 3.3.2 | プレミアム画像取り込みワークステーションの制御とディスプレイ | 32 |
| 3.3.3 | 標準画像取り込みワークステーションの制御とディスプレイ | 33 |
| 3.3.4 | キーボード | 34 |
| 3.3.5 | バーコードスキャナー | 34 |
| 3.3.6 | 汎用画像取り込みワークステーションのディスプレイ | 34 |
| 3.3.7 | プレミアム画像取り込みワークステーションのディスプレイ | 34 |
| 3.3.8 | 標準画像取り込みワークステーションのディスプレイ | 34 |
| 3.3.9 | 画像表示モニター | 34 |
| 4: | 起動、機能テスト、シャットダウン | 35 |
| 4.1 | システムの起動方法 | 35 |
| 4.1.1 | 準備 | 35 |
| 4.1.2 | 起動手順 | 35 |
| 4.1.3 | ログイン | 36 |
| 4.2 | 機能検査の実施手順 | 38 |
| 4.2.1 | 圧迫機能テスト | 39 |
| 4.2.2 | Cアームの動作機能テスト | 40 |
| 4.3 | 緊急停止スイッチの機能 | 47 |
| 4.4 | システムのシャットダウン方法 | 48 |
| 4.5 | 画像取り込みワークステーションの電源をすべて切断する方法 | 48 |
| 5: | ユーザーインターフェース | 49 |
| 5.1 | [Select Function to Perform] (実施機能の選択) 画面 | 49 |
| 5.2 | タスクバーについて | 50 |
| 5.3 | [Select Patient] (被験者の選択) 画面 | 52 |
| 5.3.1 | [Notices] (通知) タブについて | 54 |
| 5.3.2 | [Patient] (被験者) 画面を開く | 54 |
| 5.3.3 | 新規被験者を追加する方法 | 54 |
| 5.3.4 | 被験者情報を編集する方法 | 55 |
| 5.3.5 | 被験者の記録を分割する方法 | 55 |
| 5.3.6 | 被験者の削除方法 | 57 |

| | | |
|-----------|---|-----------|
| 5.3.7 | 被験者フィルタ | 58 |
| 5.3.8 | 作業リストの更新方法 | 60 |
| 5.3.9 | 作業リストの照会方法 | 60 |
| 5.3.10 | 管理の手順 | 60 |
| 5.3.11 | ログアウトの手順 | 60 |
| 5.3.12 | Advanced Workflow Manager (アドバンスワークフローマネージャー) | 60 |
| 5.4 | [Procedure] (処置) 画面 | 61 |
| 5.4.1 | [Implant Present] (インプラントあり) ボタンの使用方法 | 62 |
| 5.4.2 | パドル操作機能の使い方 | 63 |
| 5.4.3 | [Procedure Information] (処置情報) ダイアログボックス | 63 |
| 5.4.4 | 処置の追加手順 | 64 |
| 5.4.5 | ビューの追加 (あるいは除去) | 65 |
| 5.4.6 | ビューの編集 | 66 |
| 5.4.7 | Patient (被験者) 画面の終了手順 | 67 |
| 5.5 | 画像検証機能の使用方法 | 67 |
| 5.6 | 出力グループ | 68 |
| 5.6.1 | 出力グループの選択方法 | 68 |
| 5.6.2 | 出力グループの追加または編集 | 68 |
| 5.6.3 | カスタム出力 | 69 |
| 5.7 | オンデマンド出力 | 70 |
| 5.7.1 | アーカイブ | 70 |
| 5.7.2 | エクスポート | 71 |
| 5.7.3 | 印刷 | 72 |
| 6: | 画像 | 75 |
| 6.1 | 画像表示画面 | 75 |
| 6.2 | 撮影パラメータの設定方法 | 76 |
| 6.2.1 | 画像取り込みモードの選択 (トモシンセシスのオプション) | 76 |
| 6.2.2 | 撮影モードの選択 | 76 |
| 6.2.3 | AEC センサーの使用法 | 76 |
| 6.3 | 画像を取り込む方法 | 77 |
| 6.3.1 | 従来の画像取得プロセス | 78 |
| 6.3.2 | トモシンセシス画像の取得プロセス | 78 |
| 6.3.3 | 却下した画像の承認方法 | 79 |
| 6.3.4 | 保留した画像の承認あるいは却下 | 79 |
| 6.4 | インプラント画像の修正および再処理方法 | 79 |
| 6.4.1 | 画像を承認しない場合 | 79 |
| 6.4.2 | 画像を承認する場合 | 79 |
| 6.5 | 画像の検証方法 | 80 |
| 6.5.1 | Image Review Tools (画像検証ツール) タブ | 81 |
| 6.5.2 | [Notices] (通知) タブ | 82 |
| 6.5.3 | その他の画像検証ツール | 83 |
| 6.5.4 | スライス表示器 | 84 |

Selenia Dimensions システムユーザーガイド

目次

| | | |
|-----------|-------------------------------------|------------|
| 6.6 | 画像を出力デバイスに送信する方法..... | 84 |
| 6.7 | I-View 2D Contrast の使用方法..... | 85 |
| 6.7.1 | 造影設定方法..... | 88 |
| 7: | アクセサリ | 89 |
| 7.1 | C アームにアクセサリを取り付ける方法..... | 89 |
| 7.2 | 被験者フェイスシールド..... | 90 |
| 7.2.1 | 格納式フェイスシールドを取り付ける方法/取り外す方法..... | 90 |
| 7.2.2 | 格納式フェイスシールドを使用する方法..... | 91 |
| 7.2.3 | 従来のフェイスシールドを取り付ける方法/取り外す方法..... | 92 |
| 7.3 | 圧迫パドル..... | 93 |
| 7.3.1 | 定期スクリーニング用パドル..... | 94 |
| 7.3.2 | 接触・局所圧迫パドル..... | 95 |
| 7.3.3 | 拡大パドル..... | 95 |
| 7.3.4 | 位置決めパドル..... | 96 |
| 7.3.5 | 大型超音波パドル..... | 96 |
| 7.3.6 | 圧迫パドルを取り付ける方法/取り外す方法..... | 97 |
| 7.3.7 | パドルの保全と清浄..... | 98 |
| 7.3.8 | パドル操作..... | 98 |
| 7.3.9 | FAST 圧迫モード..... | 98 |
| 7.4 | 拡大スタンド..... | 100 |
| 7.4.1 | 拡大スタンドを取り付ける方法/取り外す方法..... | 100 |
| 7.5 | 十字線器..... | 102 |
| 7.5.1 | 位置決め十字線器を取り付ける方法/取り外す方法..... | 102 |
| 7.5.2 | 位置決め十字線器の使用法..... | 103 |
| 7.5.3 | 拡大十字線器を取り付ける方法/取り外す方法..... | 103 |
| 7.5.4 | 十字線器の位置合わせを行う方法..... | 104 |
| 8: | 臨床処置 | 105 |
| 8.1 | 標準ワークフロー..... | 105 |
| 8.1.1 | 準備..... | 105 |
| 8.1.2 | ガントリー..... | 105 |
| 8.1.3 | 画像取り込みワークステーション..... | 106 |
| 8.2 | スクリーニング処置例..... | 106 |
| 8.2.1 | 被験者に位置についてももらいます。..... | 107 |
| 8.2.2 | Exposure Techniques (撮影技術) の設定..... | 107 |
| 8.2.3 | 画像の取り込み..... | 107 |
| 8.3 | トモシンセシスでの針を用いた位置特定手順..... | 109 |
| 9: | 保全と清浄 | 111 |
| 9.1 | クリーニング..... | 111 |
| 9.1.1 | クリーニングに関する一般情報..... | 111 |
| 9.1.2 | 全体的なクリーニング..... | 111 |
| 9.1.3 | 負傷または装置の損傷の防止..... | 112 |
| 9.1.4 | 画像取り込みワークステーション..... | 112 |

| | | |
|---------------|--------------------------|------------|
| 9.2 | 保全 | 114 |
| 9.2.1 | 予防保守のスケジュール | 114 |
| 9.2.2 | ディスクスペースの再利用について | 115 |
| 10: | システム管理インターフェイス | 117 |
| 10.1 | [Admin] (管理) 画面 | 117 |
| 10.2 | システム情報画面 | 119 |
| 10.2.1 | [Licensing] (ライセンス) タブ | 120 |
| 10.3 | ユーザーの言語設定の変更 | 121 |
| 10.4 | 自動掲載および自動ペアリングの設定 | 122 |
| 10.5 | [Procedure (処置) タブの複数行表示 | 123 |
| 10.6 | 高さメモリの有効化および設定 | 124 |
| 10.7 | 画像の自動承認および自動保留の設定 | 126 |
| 10.8 | 造影のデフォルト値の設定方法 | 127 |
| 10.9 | デフォルトの高さの有効化および設定 | 128 |
| 10.10 | System Tools (システムツール) | 130 |
| 10.10.1 | 放射線技師管理者用のシステムツール | 130 |
| 10.10.2 | 画像レポートへのリモートアクセス | 131 |
| 10.11 | アーカイブツール | 134 |
| 付属書 A: | 仕様 | 137 |
| A.1 | 製品寸法 | 137 |
| A.1.1 | X線管 (Cアーム付きガントリー) | 137 |
| A.1.2 | 画像取り込みワークステーション | 138 |
| A.2 | 動作および保管環境 | 142 |
| A.2.1 | 一般的な動作条件 | 142 |
| A.3 | 放射線シールド | 142 |
| A.4 | 電源入力 | 143 |
| A.4.1 | X線管スタンド | 143 |
| A.4.2 | 画像取り込みワークステーション | 143 |
| A.5 | X線管スタンド技術情報 | 143 |
| A.5.1 | Cアーム | 143 |
| A.5.2 | 圧迫 | 144 |
| A.5.3 | X線管 | 145 |
| A.5.4 | X線ビーム濾過および出力 | 145 |
| A.5.5 | X線視準器 | 146 |
| A.5.6 | 照射野表示 | 146 |
| A.5.7 | X線発生器 | 147 |
| A.6 | 画像システム技術情報 | 147 |
| A.6.1 | 受像器 | 147 |

Selenia Dimensions システムユーザーガイド

目次

| | |
|-----------------------------------|------------|
| 付属書 B: システムメッセージおよび警告メッセージ | 149 |
| B.1 エラー回復とトラブルシューティング | 149 |
| B.2 メッセージの種類 | 149 |
| B.2.1 エラーレベル | 149 |
| B.2.2 システムメッセージ | 150 |
| B.3 UPS の操作 | 152 |
| 付属書 C: 移動式システムの使用 | 153 |
| C.1 安全上の条件およびその他の注意事項 | 153 |
| C.2 移動用仕様 | 154 |
| C.2.1 衝撃・振動限界 | 154 |
| C.2.2 車両環境 | 154 |
| C.3 電源入力 | 154 |
| C.3.1 ガントリー | 154 |
| C.3.2 画像取り込みワークステーション | 155 |
| C.4 移動使用のためのシステムの準備 | 155 |
| C.5 システムを使用準備状態にする | 157 |
| C.6 移動後のシステムテスト | 158 |
| C.6.1 移動式システムの制御および機能テスト | 158 |
| C.7 品質管理テスト | 158 |
| 付属書 D: 線量情報 | 159 |
| D.1 EUREF 線量表 | 159 |
| 用語集 | 161 |
| 索引 | 163 |

図一覧

| | |
|---|----|
| 図 1: Tubestand for Selenia® Dimensions® システム..... | 13 |
| 図 2: C アームの概要..... | 14 |
| 図 3: 画像取り込みワークステーション..... | 15 |
| 図 4: 緊急停止スイッチの機能..... | 20 |
| 図 5: ラベルの位置..... | 24 |
| 図 6: システム電源制御..... | 27 |
| 図 7: 管スタンドの制御とディスプレイ..... | 28 |
| 図 8: X 線発生装置のディスプレイ..... | 29 |
| 図 9: 圧迫器..... | 29 |
| 図 10: 圧迫器のディスプレイ..... | 29 |
| 図 11: C アーム制御パネル..... | 30 |
| 図 12: 二重機能フットスイッチ..... | 30 |
| 図 13: 汎用型画像取り込みワークステーションの制御とディスプレイ..... | 31 |
| 図 14: プレミアム画像取り込みワークステーションの制御とディスプレイ..... | 32 |
| 図 15: 標準画像取り込みワークステーションの制御とディスプレイ..... | 33 |
| 図 16: 回転させて緊急スイッチをリセットする..... | 35 |
| 図 17: 汎用画像取り込みワークステーションの電源ボタン..... | 35 |
| 図 18: プレミアム画像取り込みワークステーションの電源ボタン..... | 35 |
| 図 19: 標準画像取り込みワークステーションの電源ボタン..... | 35 |
| 図 20: [Startup] (起動) 画面..... | 36 |
| 図 21: [Log In] (ログイン) 画面..... | 37 |
| 図 22: C アーム制御パネル (左側の図)..... | 38 |
| 図 23: 緊急停止スイッチの機能..... | 47 |
| 図 24: 汎用画像取り込みワークステーションの電源ボタン..... | 48 |
| 図 25: プレミアム画像取り込みワークステーションの電源ボタン..... | 48 |
| 図 26: 標準画像取り込みワークステーションの電源ボタン..... | 48 |
| 図 27: [Select Function to Perform] (実施機能の選択) 画面の例..... | 49 |
| 図 28: タスクバー..... | 50 |
| 図 29: [Select Patient] (被験者の選択) 画面..... | 52 |
| 図 30: [Enterprise] (エンタープライズ) タブ..... | 53 |
| 図 31: [Add Patient] (被験者の追加) 画面..... | 54 |
| 図 32: [Split Patient Records] (被験者記録の分割) 画面..... | 55 |
| 図 33: 正しい処置を選択して被験者記録を分割する方法..... | 57 |
| 図 34: [Patient Filter] (被験者フィルタ) 画面の[Filter] (フィルタ) タブ..... | 58 |
| 図 35: [Procedure] (処置) 画面..... | 61 |
| 図 36: バドル移動ボタン..... | 63 |
| 図 37: [Procedure Info] (処置情報) ダイアログボックス..... | 63 |
| 図 38: [Add Procedure] (処置の追加) ダイアログボックス..... | 64 |
| 図 39: [Add View] (ビューの追加) 画面..... | 65 |

Selenia Dimensions システムユーザーガイド

目次

| | |
|---|-----|
| 図 40: [Edit View] (ビューの編集) 画面 | 66 |
| 図 41: [Output Groups] (出力グループ) フィールド | 68 |
| 図 42: カスタム出力グループの例 | 69 |
| 図 43: エクスポートする画像の選択 | 71 |
| 図 44: [Export] (エクスポート) ダイアログボックス | 71 |
| 図 45: [Print] (印刷) 画面 | 73 |
| 図 46: 画像表示画面 | 75 |
| 図 47: X 線撮影中 | 77 |
| 図 48: X 線撮影完了 | 77 |
| 図 49: 処理中の画像に付けられたマーク | 78 |
| 図 50: [Tools] (ツール) タブ (トモシンセシスのオプションが表示されている場合) | 80 |
| 図 51: 画像検証ツール | 81 |
| 図 52: [Notices] (通知) タブのツール | 82 |
| 図 53: 撮影線量指数 | 83 |
| 図 54: 表示モード | 83 |
| 図 55: スライス表示器 | 84 |
| 図 56: I-View 2D Contrast 画面 | 85 |
| 図 57: I-View 2D Contrast 画面、Waiting Period (待機時間) | 86 |
| 図 58: I-View 2D Contrast 画面、Optimal Imaging Period (最適イメージング期間) | 87 |
| 図 59: I-View 2D 造影設定 | 88 |
| 図 60: C アームのアクセサリ | 89 |
| 図 61: 格納式フェイスシールドと C アームを揃える | 90 |
| 図 62: フェイスシールドの取り付け | 91 |
| 図 63: フェイスシールドの操作 | 91 |
| 図 64: 従来のフェイスシールドを取り付ける方法 | 92 |
| 図 65: 圧迫パドルを取り付ける方法 | 97 |
| 図 66: 圧迫パドルを取り外す方法 | 97 |
| 図 67: FAST 圧迫モードのスライド | 99 |
| 図 68: 拡大スタンドの取り付け | 100 |
| 図 69: 位置決め十字線器の取り付け | 102 |
| 図 70: 拡大十字線器を取り付ける方法/取り外す方法 | 103 |
| 図 71: スクリーニング処置例 | 106 |
| 図 72: X 線撮影中 | 108 |
| 図 73: X 線撮影完了 | 108 |
| 図 74: 針深度の計算方法 | 110 |
| 図 75: [Admin] (管理) 画面 | 117 |
| 図 76: 画像取り込みワークステーションの[About] (システム情報) 画面の[System] (システム) タブ | 119 |
| 図 77: [About] (システム情報) 画面の[Licensing] (ライセンス) タブ | 120 |
| 図 78: 自動掲載および自動ペアリングの有効化 | 122 |
| 図 79: 処置タブの複数行表示を有効化します。 | 123 |
| 図 80: [Admin] (管理) 画面の[My Settings] (個人設定) ボタン | 124 |
| 図 81: [Edit Operator] (オペレータの編集) 画面の[Console] (コンソール) タブ | 124 |
| 図 82: 高さ調節制御パネル | 125 |
| 図 83: 希望するコンソールの高さとして現在のコンソールの高さフィールド | 125 |
| 図 84: 画像の自動処理の設定 | 126 |

| | |
|---|-----|
| 図 85: I-View 2D Contrast のデフォルト値の設定 | 127 |
| 図 86: [Admin] (管理) 画面の[Preferences] (環境設定) ボタン..... | 128 |
| 図 87: [System Preferences] (システム環境設定) 画面の[Console] (コンソール) タブ | 128 |
| 図 88: 高さ調節制御パネル | 129 |
| 図 89: 希望するコンソールの高さで現在のコンソールの高さフィールド | 129 |
| 図 90: [System Tools] (システムツール) ボタン..... | 130 |
| 図 91: [System Tools] (システムツール) 画面 | 130 |
| 図 92: サービスツールへのリモートログオン画面..... | 132 |
| 図 93: Service Tools Welcome (サービスツールへようこそ) 画面 | 132 |
| 図 94: 画像レポート作成パラメータ | 133 |
| 図 95: 画像レポートの作成 | 133 |
| 図 96: [Archive] (アーカイブ) ボタン..... | 134 |
| 図 97: [Multi Patient On Demand Archive] (複数の被験者のオンデマンド保管) 画面 | 134 |
| 図 98: [Export] (エクスポート) 画面..... | 136 |
| 図 99: X 線管 (C アーム付きガントリー) 寸法..... | 137 |
| 図 100: 汎用型画像取り込みワークステーション 寸法..... | 138 |
| 図 101: プレミアム画像取り込みワークステーションの寸法..... | 139 |
| 図 102: 標準型画像取り込みワークステーションの寸法..... | 140 |
| 図 103: 移動式汎用画像取り込みワークステーションの寸法..... | 141 |
| 図 104: 移動式プレミアム画像取り込みワークステーションの寸法..... | 142 |
| 図 105: UPS LCD 表示 | 152 |
| 図 106: キーボードトレイのロックノブ..... | 155 |
| 図 107: キーボードトレイのロックノブ..... | 155 |
| 図 108: トレイロック状態 (A) から解除状態 (D) | 155 |
| 図 109: (移動式汎用画像取り込みワークステーションの上に配置された) 画像表示モニター用の回転式ロックノブ..... | 156 |
| 図 110: トレイロック状態 (A) から解除状態 (D) | 157 |
| 図 111: (移動式汎用画像取り込みワークステーションの上に配置された) 画像表示モニター用の回転式ロックノブ..... | 157 |

表一覧

| | |
|---|-----|
| 表 1: システムラベル | 25 |
| 表 2: 圧迫テスト | 39 |
| 表 3: C アームの昇降移動 | 40 |
| 表 4: C アームの反時計回り回転 | 42 |
| 表 5: C アームの時計回り回転 | 43 |
| 表 6: C アーム回転スイッチ | 44 |
| 表 7: C アームの反時計回り自動回転 | 45 |
| 表 8: C アームの時計回り自動回転 | 46 |
| 表 9: C アームの視準器 | 46 |
| 表 10: パドル操作 | 47 |
| 表 11: タスクバーのメニュー | 50 |
| 表 12: [Select Patient] (被験者の選択) 画面 | 52 |
| 表 13: [Filter] (フィルタ) タブのオプション (アクセス権限必須) | 59 |
| 表 14: [Procedure] (処置) 画面 | 61 |
| 表 15: 処置グループ | 64 |
| 表 16: 使用可能なアクセサリ | 93 |
| 表 17: ユーザーによる予防保守 | 114 |
| 表 18: 技師による予防保守 | 115 |
| 表 19: [Admin] (管理) 画面の機能 | 118 |
| 表 20: 放射線技師管理者 - システムツールの機能 | 131 |
| 表 21: 最大 mA は kV の関数として設定 | 145 |
| 表 22: システムメッセージ | 150 |
| 表 23: 2D 線量 (EUREF) | 159 |
| 表 24: BT 線量 (EUREF) | 159 |
| 表 25: CEDM 線量 (EUREF) | 160 |

第1章 はじめに

システムを操作する前に、この情報をすべてよくお読みください。この取扱説明書に記載されているすべての警告および注意事項に従ってください。手技中に取扱説明書をいつでも使用できるようにしておいてください。医師は、本システムの使用に関して、この取扱説明書に説明されているすべての潜在的なリスクおよび有害事象を患者に知らせる必要があります。



注記

Hologic は、特定の要件を満たすシステムを構成します。システム構成には、本マニュアルに記載されているすべてのオプションとアクセサリが必ず含まれているとは限りません。

1.1 用途

ホロジック®の Selenia® Dimensions®システムは、乳がんのスクリーニング検査および診断に使用できるデジタルマンモグラフィ画像を生成します。Selenia Dimensions (2D または 3D) システムは、スクリーニングマンモグラフィ用の 2D マンモグラフィシステムと同じ臨床用途での使用を意図しています。Selenia Dimensions システムを使用して、2D デジタルマンモグラムおよび 3D マンモグラムを生成することが可能です。各スクリーニング検査では以下が使用されることがあります。

- 2D フルデジタルマンモグラフィ (FFDM) 画像セット
 - あるいは -
- 2D および 3D 画像セット (この場合、2D 画像は FFDM 画像あるいは 3D 画像から生成された 2D 画像となります)

Selenia Dimensions システムは、乳房の追加精密検査に使用することもできます。



注記

カナダおよびシンガポールでは、スクリーニング検査でのトモシンセシスの使用が承認されていないので、2D 画像 (FFDM 画像または 3D 画像セットから生成された 2D 画像) と併用しなければなりません。

乳房造影検査

Selenia Dimensions システムでは、造影デジタルマンモグラフィ (CEDM) は、既存のマンモグラフィ診断機能の延長として提供されています。CEDM アプリケーションにより、二重エネルギー技術を用いた造影乳房画像の生成が可能とならなければなりません。この画像技術は、既知あるいは疑わしい病変を特定するため、マンモグラフィおよび/または超音波検査実施後に補助として使用することが可能です。

1.1.1 禁忌

既知の禁忌はありません。

1.2 マンモグラフィシステムの健康への有害な副作用の可能性

本製品の使用に関連する有害な副作用の可能性（合併症等）の一覧は以下の通りです（以下のリスクは他のスクリーンフィルムまたはデジタルマンモグラフィを採用するシステムにおいても同様です）。

- 過度の乳房圧迫
- 過度の X 線暴露
- 感電
- 感染
- 皮膚のかぶれ、擦り傷、または穿刺傷

1.3 システム機能

このシステムは、スクリーニングおよび診断用マンモグラムを実施するためのユーザーインターフェースを搭載しています。

- デジタル画像処理機能を持つ従来のマンモグラフィのサイズから大型マンモグラフィフィルムのサイズまで対応。
- 大型マンモグラフィフィルムと同等の大きさのデジタル画像処理機能を持つトモシンセシス・スキャン機能（トモシンセシスのオプション使用時）。
- 従来のデジタルマンモグラムとトモシンセシス・スキャンを一度の圧縮処理で生成（トモシンセシスのオプション使用時）。

1.4 Genius 3D マンモグラフィ検査について

Genius™3D Mammography™検査（別称 Genius™検査）は、ホロジック®の 3D Mammography™システムで利用可能であり、2D および 3D™画像のセットが提供されません。2D 画像のセットは、撮影された 2D 画像または 3D™画像から生成されたものとなります。Genius™検査は、ホロジック®の 3D Mammography™システムでのみ提供されています。

Genius™3D Mammography™は、ホロジックの 3D Mammography™検査のブランド名であり、一部の市場では提供されておられません。

1.5 トモシンセシスについての詳細情報

ホロジックの Selenia Dimensions システムは、ホロジックのトモシンセシス機能のオプションに関して 2011 年 2 月 11 日に FDA の承認を取得しています (PMA 番号 P080003 を参照)。この FDA 認証はスクリーニング検査および画像診断についてのものです。詳細情報は FDA のウェブサイト

(<http://www.accessdata.fda.gov/scripts/cdrh/cfdocs/cfpma/pma.cfm?id=P080003>) を参照してください。

トモシンセシスと組み合わせた Generated 2D 画像機能のオプション (C-View) は、2013 年 5 月 16 日に FDA の承認を取得しています (PMA 番号 080003 S001 を参照)。詳細情報は FDA のウェブサイト

(<http://www.accessdata.fda.gov/scripts/cdrh/cfdocs/cfpma/pma.cfm?id=P080003S001>) を参照してください。

乳房トモシンセシスに関する学術出版物のリストは、ホロジックのウェブサイトに掲載されています。研究の大部分は、発売済みのホロジックの Selenia Dimensions トモシンセシスシステムを使用して行われました。学術出版物については、

「<http://www.hologic.com/sites/default/files/Tomo-Bibliography-Rev-13.pdf>」を参照してください。

ホロジックのウェブサイトには、乳房画像についての出版物に関するホワイトペーパーや要約カードをご提供しております。ペーパーについては、

「<http://www.hologic.com/en/learning-center/white-papers/breastimaging/>」を参照してください。

独立系出版社が、ヨーロッパでの集団ベースのスクリーニングプロセスにおけるホロジックの Selenia Dimensions のトモシンセシス システムの機能を調査したところ、浸潤がんの検出率の増加および偽陽性の減少という結果が一貫して確認されました。下記の出版物を参照されるよう推奨いたします。

Integration of 3D digital mammography with tomosynthesis for population breast-cancer screening (STORM): a prospective comparison study.

Ciatto S, Houssami N, Bernardi D, Caumo F, Pellegrini M, Brunelli S, Tuttobene P, Bricolo P, Fantò C, Valentini M, Montemezzi S, Macaskill P.

Lancet Oncol.2013 Jun;14(7):583-9. doi:10.1016/S1470-2045(13)70134-7.Epub 2013 Apr 25.

<http://www.ncbi.nlm.nih.gov/pubmed/23623721>

Prospective trial comparing full-field digital mammography (FFDM) versus combined FFDM and tomosynthesis in a population-based screening programme using independent double reading with arbitration.

Skaane P, Bandos AI, Gullien R, Eben EB, Ekseth U, Haakenaasen U, Izadi M, Jepsen IN, Jahr G, Krager M, Hofvind S.

Eur Radiol.2013 Aug;23(8):2061-71. doi:10.1007/s00330-013-2820-3.Epub 2013 Apr 4.

<http://www.ncbi.nlm.nih.gov/pubmed/23553585>

Comparison of digital mammography alone and digital mammography plus tomosynthesis in a population-based screening program.

Skaane P, Bandos AI, Gullien R, Eben EB, Ekseth U, Haakenaasen U, Izadi M, Jebsen IN, Jahr G, Krager M, Niklason LT, Hofvind S, Gur D.
Radiology.2013 Apr;267(1):47-56. doi:10.1148/radiol.12121373.Epub 2013 Jan 7.

<http://www.ncbi.nlm.nih.gov/pubmed/23297332>

Two-view digital breast tomosynthesis screening with synthetically reconstructed projection images: comparison with digital breast tomosynthesis with full-field digital mammographic images.

Skaane P, Bandos AI, Eben EB, Jebsen IN, Krager M, Haakenaasen U, Ekseth U, Izadi M, Hofvind S, Gullien R.
Radiology.2014 Jun;271(3):655-63. doi:10.1148/radiol.13131391.Epub 2014 Jan 24

<http://www.ncbi.nlm.nih.gov/pubmed/24484063>

Breast Cancer Screening Using Tomosynthesis in Combination With Digital Mammography

Sarah M. Friedewald, MD1; Elizabeth A. Rafferty, MD2; Stephen L. Rose, MD3,4; Melissa A. Durand, MD5; Donna M. Plecha, MD6; Julianne S. Greenberg, MD7; Mary K. Hayes, MD8; Debra S. Copit, MD9; Kara L. Carlson, MD10; Thomas M. Cink, MD11; Lora D. Barke, DO12; Linda N. Greer, MD13; Dave P. Miller, MS14; Emily F. Conant, MD15
JAMA.2014;311(24):2499-2507. doi:10.1001/jama.2014.6095

<http://jama.jamanetwork.com/article.aspx?articleid=1883018>



重要な注意点 :

ご使用にあたって、ホロジックは、該当国および地域の規制に精通なされることを強くご推奨します。臨床上的の使用について様々な種類の制限を課す地域規制も存在します。法的規制は日々進化し、変更が加えられる場合があるため、定期的に見直すよう推奨いたします。

1.6 C-View および Intelligent 2D



注記

Intelligent 2D™ が利用できない地域もあります。営業担当者にご確認ください。

1.6.1 C-View および Intelligent 2D ソフトウェア

C-View™ および Intelligent 2D™ ソフトウェアは、撮影された乳房トモシンセシス画像を使用し、1回の乳房トモシンセシス撮影につき1枚のデジタルマンモグラム (2D) 画像を生成します。2D 画像は、追加のデジタル乳房撮影への曝露を必要とせずに生成されます。生成された 2D 画像は、トモシンセシスを用いたスクリーニング検査の一部として使用される場合、デジタルマンモグラム (2D) と同様に見え、同様に機能するように設計されています。C-View または Intelligent 2D 画像は、乳房トモシンセシス画像セットと組み合わせて解釈されるべきものです。他の付随乳房トモシンセシス画像なしに臨床的診断あるいは診断が行われることを意図したものではありません。

1.6.2 C-View および Intelligent 2D に関する注意事項



警告：

他の付随乳房トモシンセシス画像セットなしに、C-View あるいは Intelligent 2D 画像のみを使用して臨床的診断あるいは診断を行ってはいけません。

トモシンセシスを用いたスクリーニング検査を行う場合、C-View あるいは Intelligent 2D によって生成された 2D 画像は、従来のデジタルマンモグラフィ (2D) 画像と同様に取り扱ってください。

- 関心のある項目または領域の C-View および Intelligent 2D 画像を再吟味する際、前に作成したデジタルマンモグラム (2D) がある場合はこれと比較検討し、関連するトモシンセシス画像について慎重に確認してください。
- 臨床上の決定を下す前にトモシンセシス画像セット全体を慎重に検査してください。



警告：

異業者作成の 2D フィルムおよびデジタル マンモグラフィ (2D) 画像が異なって見えるように、C-View あるいは Intelligent 2D で生成された 2D 画像は、従来のデジタルマンモグラフィ (2D) 画像と異なって見える場合があります。

本製品のユーザーは、トモシンセシス画像セットと併用する前に、適切なトレーニングを受け、C-View および Intelligent 2D で生成された 2D 画像に精通することが必須となります。

1.6.3 C-View および Intelligent 2D の動作理論

概要

C-View および Intelligent 2D ソフトウェアは、ホロジックのトモシンセシス画像システムで取り込んだトモシンセシスのデータに対し、ピクセルデータの後処理を行ってデジタルマンモグラフィ (2D) 画像を生成するための画像処理アプリケーションです。トモシンセシスを使用したスクリーニング検査の一部として、デジタルマンモグラム (2D) の代わりに、C-View または Intelligent 2D で生成された 2D 画像を使用することが可能です。

C-View および Intelligent 2D ソフトウェアは、トモシンセシスデータを処理して 2D 画像を生成します。この 2D 画像は、トモシンセシスを用いたスクリーニング検査の一部として使用される場合に、デジタルマンモグラム (2D) と同様に見えるようにデザインされています。

システム設定

C-View および Intelligent 2D ソフトウェアには、生成される 2D 画像の見ためを左右するような、ユーザーによる変更が可能な設定はありません。C-View および Intelligent 2D 画像は、DICOM 乳房トモシンセシス画像オブジェクト形式 (single thick slice)、あるいは DICOM デジタルマンモグラフィ画像オブジェクト形式で生成されます。設置施設の PACS 管理者は、ホロジックのネットワーク接続技術者と相談した上で、施設内の IT インフラストラクチャおよび使用するコンピュータに最も適した出力形式を選択することが可能です。C-View あるいは Intelligent 2D 画像の DICOM ヘッダーには、同じビューで従来の 2D 画像またはトモシンセシス画像セットと区別するために必要な情報が含まれています。生成された 2D 画像ピクセルデータには、注釈 (「C-View」あるいは「Intelligent 2D」) も書き込まれます。

ワークフロー

他のあらゆる画像検査と同様、被験者の選定、ならびに使用する画像処理方法の種類の特定は、技師によって行われます。C-View や Intelligent 2D 画像を用いた検査では、被験者の画像処理および検査完了までのすべてのプロセスに必要な知識を習得することが必須です。C-View および Intelligent 2D ソフトウェアは、ユーザーの介入なしに処理を行います。

1.7 ユーザープロフィール

1.7.1 マンモグラフィ技師

- マンモグラフィ技師の勤務先の施設で要求される条件をすべて満たしている。
- マンモグラフィシステムの操作についてのトレーニングを習得済。
- マンモグラフィ部位についてのトレーニングを習得済。
- コンピュータおよび周辺機器の操作ができる。

1.7.2 放射線科医

- 放射線科医の勤務先の施設で要求される条件をすべて満たしている。
- コンピュータおよび周辺機器の操作ができる。

1.7.3 医学物理学士

- 医学物理学士の勤務先の施設で要求される要件をすべて満たしている。
- マンモグラフィの知識がある。
- デジタル画像処理の経験がある。
- コンピュータおよび周辺機器の操作ができる。

1.8 トレーニング要件

米国では、ユーザーがマンモグラフィの実施基準を満たす放射線技師として認定を受けている必要があります。マンモグラフィのユーザーは、従来のマンモグラフィおよびデジタルマンモグラフィの FDA ガイドラインに基づく MQSA 技師の要件をすべて満たしている必要があります。

ユーザーには以下のトレーニングを受けることができます(この他にもさまざまなトレーニングが用意されています)。

- Hologic の臨床サービス専門家によるオンサイトアプリケーショントレーニング
- オンサイトオンザジョブトレーニング (ピアトレーニング)

また、ユーザーマニュアルでも本システムの使用方法を確認できます。

すべてのユーザーが必ず本システムの正しい操作方法のトレーニングを受けたうえで患者に対して使用する必要があります。

Hologic では、システムの誤った操作に起因する負傷または損傷については責任を負いかねます。

1.9 品質管理要件

米国の施設では、品質管理マニュアルを使用して品質保証および品質管理プログラムを作成しなければなりません。各施設はマンモグラフィ品質基準法の要件を満たすプログラムを施行するか、ACR あるいは他の認定機関によって承認されたプログラムを施行する必要があります。

米国外の施設では、品質管理マニュアルをガイドラインとして利用し、各地域の基準や規制に準拠するプログラムを作成することが可能です。

1.10 設置手順の確認方法

設置手順はサービスマニュアルに記載されています。

1.11 技術的な記述情報の確認方法

技術的な記述情報はサービスマニュアルに記載されています。

1.12 保証

契約書に特に明記されている場合を除き、i) Hologic の製造した機器は、製品を購入した元のお客様の場合に限り、製品出荷日より、または設置が必要な場合は設置日より 1 年間、発行された製品仕様書に従って十分な機能を果たすことが保証されます（「保証期間」）。ii) デジタル画像マンモグラフ X 線チューブは 24 ヶ月間保証されます。X 線チューブは最初の 12 ヶ月は完全保証の対象となり、続く 13～24 ヶ月は減価償却日割り計算で保証されます。iii) 交換部品および再製造された物は保証期間の残りまたは出荷後 90 日のいずれか長い期間保証されます。iv) 消耗供給品はそれぞれの包装に記載された期限まで、発行された仕様書に従って十分な機能を果たすことが保証されます。v) ライセンス化されているソフトウェアは、発行された仕様書に従って保証されます。vi) サービスは望ましい作業レベルが供給されることが保証されます。vii) Hologic の製造していない装置は、そのメーカー経由で保証され、そのような Hologic 以外の装置のメーカーが許容する保証が Hologic の顧客に適用されます。Hologic はその製品が中断することなくまたはエラーなしで使用できること、または製品を Hologic が認可していない他社製品とともに使用した場合の性能を保証するものではありません。以上の保証の適用対象外となるのは、(a) Hologic の認可したサービススタッフ以外の者によって修理、移動、もしくは変更された製品、(b) 物理的（熱的、電氣的など）な酷使、圧力、もしくは誤用にさらされた製品、(c) Hologic の関連規定もしくは関連指示に反する方法（Hologic の推奨するソフトウェアアップグレードをお客様が拒否した場合など）で保管、保持、もしくは操作された製品、または (d) Hologic 以外による保証を前提とした提供、事前公開版としての提供、もしくは「現状のまま」での提供が指定された製品です。

1.13 テクニカルサポート

製品サポートの連絡先情報については、この取扱説明書の著作権ページを参照してください。

1.14 製品に関する苦情

この製品の品質、信頼性、安全性、または性能に関する苦情や問題がありましたら、Hologic までお知らせください。本装置が患者の負傷を誘発または重症化した場合は、直ちに当該インシデントを Hologic にご報告ください。(連絡先情報については著作権ページを参照してください。)

1.15 Hologic のサイバーセキュリティ方針

Hologic では、コンピューターおよびネットワークセキュリティの現状を継続的に確認し、セキュリティ上の問題が発生する可能性がないか調べています。Hologic は、必要に応じて製品のアップデートを提供しています。

Hologic 製品向けのサイバーセキュリティベストプラクティスに関する文書については、Hologic のインターネットサイトをご覧ください。

1.16 記号

このセクションでは、このシステムに表示されている記号について説明します。

| 記号 | 説明 |
|---|---|
|  | タイプ B 装着部 |
|  | 等電位化端子 |
|  | 保護接地端子 |
|  | 「オフ」 (電源) |
|  | 「オン」 (電源) |
|  | 電気・電子機器は一般の廃棄物とは分別して廃棄してください。機器を処分する際はホロジックまで返送するか、サービス担当者にご連絡ください。 |
|  | 電氣的危険の警告 |
|  | 製造元 |
|  | 製造日 |
|  | 本システムは無線周波数 (RF) エネルギー (非電離放射線) を放出します。 |
|  | 放射線注意 |
|  | 取扱説明書を参照 |
|  | 注意 |
|  | カタログ番号 |
|  | シリアル番号 |
|  | パーツ番号 |

1.17 警告、注意、および注記の説明

この取扱説明書で使用されている警告、注意、および注記について説明します。



警告！

危険な負傷または致命的な負傷を防止するために正確に従う必要のある手順。



警告：

負傷を防止するために正確に従う必要のある手順。



注意：

装置の損傷、データの消失、またはソフトウェアアプリケーション内のファイルの破損を防止するために正確に従う必要のある手順。



注記

注記には追加情報が示されます。

1.18 文書の表記上の規則

テキストを追加する場合、表示の通りに等幅フォントを使って入力してください。

第2章 一般情報

2.1 システムの概要

2.1.1 Tubestand の概要

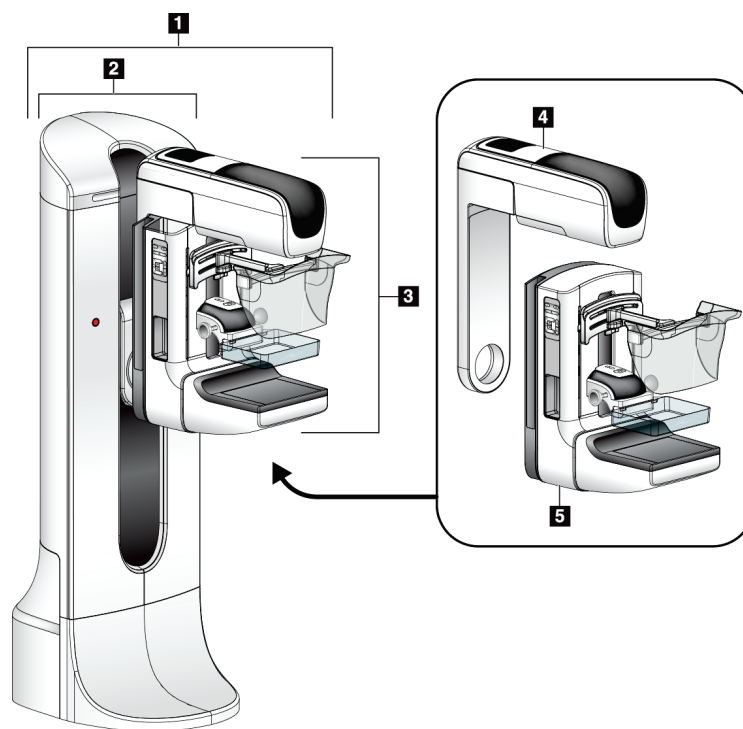
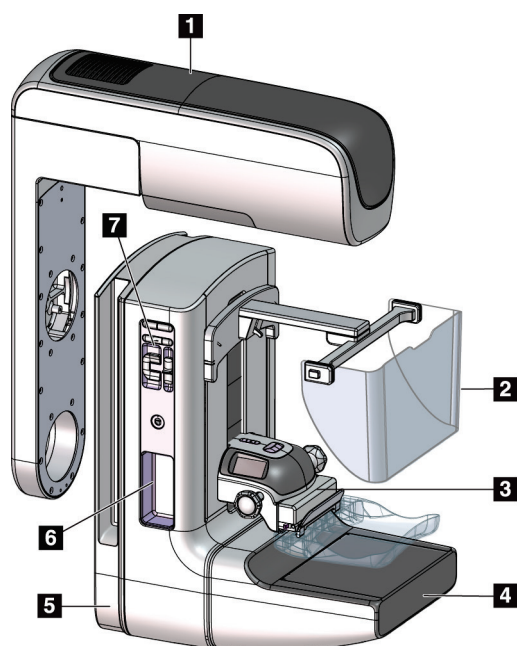


図1: Tubestand for Selenia® Dimensions® システム

図の凡例

1. Tubestand (ガントリーおよびCアーム)
2. ガントリー
3. Cアーム (管アームおよび圧迫アーム)
4. 管アーム
5. 圧迫アーム

2.1.2 Cアームの概要



図の凡例

1. 管アーム
2. 被験者フェイスシールド
3. 圧迫器
4. 受像器
5. 圧迫アーム
6. 被験者用取っ手
7. Cアーム制御パネル

図2: Cアームの概要

2.1.3 画像取り込みワークステーションの概要

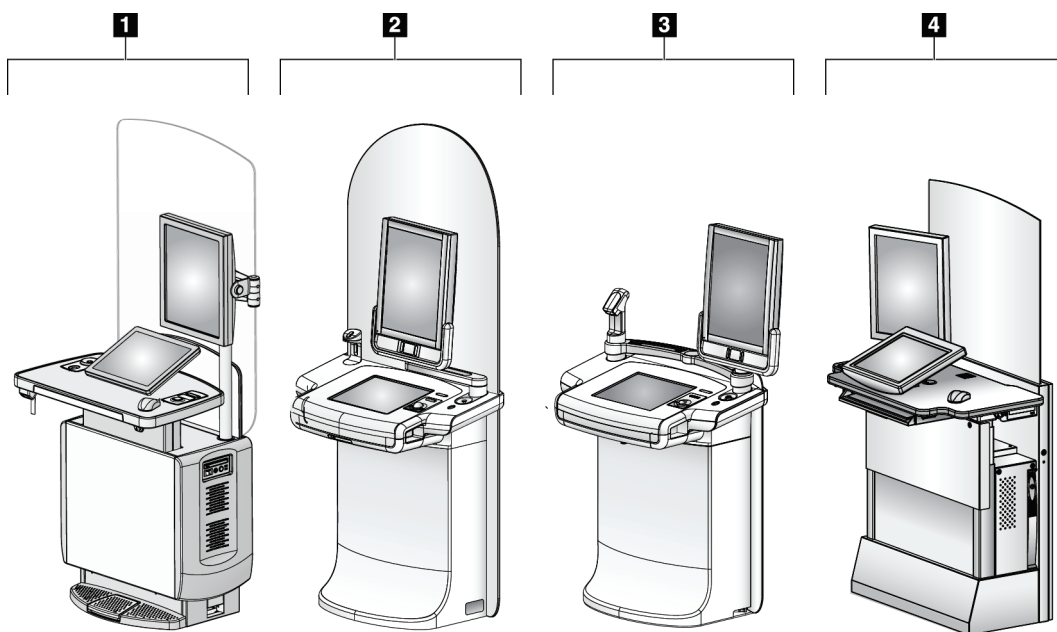


図3: 画像取り込みワークステーション

図の凡例

1. 汎用型画像取り込みワークステーション
2. プレミアム画像取り込みワークステーション
3. 移動式画像取り込みワークステーション
4. 標準型画像取り込みワークステーション

2.2 安全対策情報

このシステムを使用する前に、この取扱説明書を読み、内容を理解してください。患者への手技中に取扱説明書をいつでも使用できるようにしておいてください。

この取扱説明書に記載された指示に常に従ってください。Hologic では、システムの誤った操作に起因する負傷または損傷については責任を負いかねます。Hologic では、お客様の施設で実施するトレーニングを手配いたします。

このシステムは保護装置を装備していますが、放射線技師はシステムの安全な使用方法を理解しておく必要があります。放射線技師は、X線が健康にどのような被害を及ぼすかを把握している必要があります。

2.3 警告と注意事項



このシステムは、IPX0 クラス I タイプ B 装着部に分類され、IEC 60601-1 に準拠して短期負荷で継続して動作する永続的に接続された装置です。可燃性の麻酔薬または液体の浸入からシステムを保護することを目的とした装備はありません。



警告！
感電の危険があります。この装置は、保護接地が施された電源にのみ接続してください。



警告！
北米の電気安全要件に従い、適切な接地が施された医用コンセントを使用してください。



警告！
可燃性の麻酔薬の近くで電気装置を使用すると、爆発が起きるおそれがあります。



警告！
システムを適切に絶縁するために、承認されたアクセサリまたはオプションのみをシステムに取り付けてください。認定を受けた担当者のみが接続を変更できます。

**警告！**

患者と患者用ではない装置の間に 1.5 メートルの安全距離を設けてください。

患者が出入りする場所に患者用ではないシステムコンポーネント（ワークフローマネージャ、診断検証ワークステーション、ハードコピープリンタなど）を設置しないでください。

**警告！**

訓練を受けた Hologic 認定のサービスエンジニアのみがパネルを開けることができます。このシステムでは致死電圧が発生します。

**警告！**

ユーザーは、問題を修正してからシステムを使用する必要があります。認定サービス担当者に連絡し、予防保守について確認してください。

**警告！**

電源障害が発生した場合は、患者をシステムから遠ざけてから電源を入れてください。

**警告：**

この装置には危険物が含まれています。廃棄物が発生した場合は、Hologic まで返送するか、サービス担当者に連絡してください。

**警告：**

C アームはモーターで作動します。

**警告：**

AEC 露出調整の値を高くすると、患者が受ける放射線量が高レベルになります。AEC 露出調整の値を低くすると、画像ノイズの増加や画質の低下につながります。

**警告：**

地域の放射線防護規制に従って装置へのアクセスを制限してください。

**警告：**

このシステムに搭載されたディスクドライブはクラス I レーザー製品です。ビームへの直接暴露を防止してください。ディスクドライブのケースを開けると、目に見えないレーザー照射が発生します。



警告：
本システム搭載のバーコードスキャナーは、クラス II のレーザー製品です。光線への直接暴露を回避してください。カバーを開くと、覆われていたレーザーが放射することがあります。



警告：
X 線照射の間は、全身を放射線遮蔽材の背後に置いてください。



警告：
システムが画像を取り込んでいる間は C アームを動かさないでください。



警告：
パドルが感染性を持つ可能性のある物質に触れた場合は、感染対策の担当者に連絡し、パドルの汚染を除去してください。



警告：
手技の実施中に患者を 1 人にしないでください。



警告：
患者の手を常にすべてのボタンおよびスイッチから離してください。



警告：
いずれのフットスイッチも使用時に緊急停止スイッチに手が届く位置に置いてください。



警告：
フットスイッチは、患者または車椅子によって誤って押されるおそれがない場所に置いてください。



警告：
患者への高線量の X 線照射を防ぐために、X 線ビームの経路内には承認された器具以外を置かないでください。



警告：
このシステムは患者およびユーザーに危険をもたらす可能性があります。必ず X 線照射に関する安全注意事項に従ってください。



警告：
拡大ケーススタディを除き、暴露を避けるため、常にフェイスシールドを使用してください。



警告：
フェイスシールドで被験者を放射線から守ることはできません。



警告：
引っかけの危険。C アームの回転中は、C アームの 50cm (20 インチ) 以内に障害物を置かないでください。C アームのクリアランスを 50cm (20 インチ) 以上保てない場合は、自動回転機能を使わないでください。



注意：
このシステムは医療機器であり、通常のコンピューターではありません。ハードウェアやソフトウェアには承認された変更のみ行ってください。ネットワークセキュリティのために、この装置はファイアウォールの内側に設置してください。この医療機器には、コンピューターウイルス対策やネットワークセキュリティの機能（コンピューターファイアウォールなど）は付属していません。ネットワークセキュリティおよびアンチウイルス対策はユーザーの責任で導入してください。



注意：
緊急時を除き、取り込みワークステーションのサーキットブレーカーをオフにしないでください。サーキットブレーカーをオフにすると、無停電電源装置（UPS）が停止し、データが失われるおそれがあります。



注意：
データが失われるおそれがあります。磁場を形成する装置の近くまたは上に磁気メディアを置かないでください。



注意：
受像器に熱源（加温パッドなど）を使用しないでください。



注意：
熱衝撃によるデジタル受像器の損傷を防止するために、推奨される手順に従って装置の電源をオフにしてください。



注意：
ディスプレイは、DICOM 規格に従って較正されています。ディスプレイの輝度やコントラストを調整しないでください。



注意：
できるだけ少量のクリーニング液を使用してください。クリーニング液が流れ落ちないように注意してください。



注意:
電子部品が損傷するため、システムに消毒スプレーを使用しないでください。



注記:
ホロジックがガントリー用の電源ケーブルを提供していない国もあります。電源ケーブルが付属していない場合、次の要件および当地のあらゆる該当法規に準拠するケーブルを設置してください。3 導体、全長 7.62 メートル (25 フィート) 以下の 8 AWG (10 mm²) 銅線。

2.4 緊急停止スイッチ

緊急停止スイッチは、ガントリーおよび画像取り込みワークステーション昇降機能（該当するオプション付きのワークステーションを使用した場合）をシャットダウンします。緊急停止スイッチは、システムの電源を切るためのスイッチとして常用しないでください。

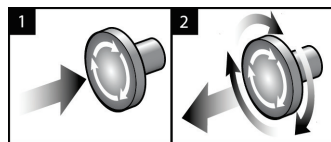


図4: 緊急停止スイッチの機能

緊急停止スイッチはガントリーの両側に1つずつ、画像取り込みワークステーションに1つ、合計で3つ搭載されています。

1. ガントリーの電源をオフにして画像取り込みワークステーションの昇降機構を無効にするには、いずれかの緊急停止スイッチを押します。
2. 緊急停止スイッチをリセットするには、スイッチを4分の1回転ほど右に回し、スイッチを浮き上がらせて元の状態に戻します。

2.5 インターロック

本システムには安全上のインターロックが装備されています：

- 一定の圧迫力がかかると、C アームは回転不能および上下移動不能となります。サービステクニシャンは、ロック有効値を 22 ニュートン (5 ポンド) ～45 ニュートン (10 ポンド) の範囲内で設定できます。
- 暴露の終了前に X 線ボタンおよび/または X 線フットスイッチ*が放されると暴露作業は停止し、警告メッセージが表示されます。
* (X 線フットスイッチのオプションは汎用型画像取り込みワークステーションのコントロールでのみ使用可能です)。
- Tomo モード使用中は、グリッドが X 線範囲内にある場合 (トモシンセシスのオプション)、システムによって暴露作業が禁止されます。
- 照射野鏡の配置あるいはフィルターアセンブリの配置が正しくない場合にも、鏡とフィルターの位置指示フラグによって X 線の使用が禁止されます。

2.6 基準への準拠

このセクションでは、マンモグラフィシステムの準拠と製造元の責任について説明します。

2.6.1 基準への準拠

製造元は、以下の条件の下で本装置の安全性、信頼性、および性能に対して責任を負います。

- 室内の電気設備が要件をすべて満たしている。
- 本装置がユーザーガイドに従って使用されている。
- 権限を持つ担当者のみが、組立て・拡張・調整・変更・修理を実施している。
- ネットワークおよび通信機器が IEC 規格に準拠して設置されている。システム全体 (ネットワークおよび通信機器およびマンモグラフィシステム) は IEC 60601-1 に準拠していなければなりません。



注意：

医用電気機器には EMC に関する特別な注意が必要であり、設置、稼働開始、および使用においては、提供される EMC 情報に従う必要があります。



注意：

ポータブルおよびモバイル RF 通信は医用電気機器に影響を与えることがあります。



注意：
認定品以外のアクセサリやケーブルを使用すると、放射の増加や電磁波耐性の低下をもたらすおそれがあります。システムの絶縁性を維持するために、Hologic 認定のアクセサリまたはオプションのみをシステムに取り付けてください。



注意：
医用電気 (ME) 機器または ME システムについては、他の機器と近接した場所または積み重ねた状態での使用を避けてください。他の機器と近接した場所または積み重ねた状態での使用が必要である場合は、その状態で ME 機器または ME システムが正常に動作することを確認してください。



注意：
このシステムは、医療従事者による使用のみを目的としています。このシステムは、無線干渉を引き起こす可能性があり、近くの装置の動作を妨害することがあります。装置の向きの変更または移動や設置場所の遮蔽などの対策が必要となる場合があります。



注意：
Hologic が明確に承認していない変更または修正を加えると、お客様の装置使用権限が無効になる場合があります。



注意：
この装置は、FCC 規則の第 15 条に関連するクラス A デジタル装置の制限に従っていることが試験により実証されています。これらの制限は、装置を商業環境で使用した場合の有害な電波干渉に対し、妥当な保護を提供するためのものです。この装置は、無線周波数エネルギーを発生、使用、および放射し、手順書に従って設置および使用しなければ無線通信に有害な電波干渉をもたらす可能性があります。この装置の住宅地域での使用は有害な電波干渉を引き起こす可能性があり、電波干渉が発生した場合、ユーザーは自らの費用負担で問題に対処することが求められます。



注意：
IEC 60601-1-2 第 4 版に準拠した RF 無線通信機器に対する筐体ポートの耐性に基づき、本機器は GMRS460 および FRS460 伝送周波数の影響を受けます。本システムは GMRS あるいは FRS 周波数を送信する機器から最低 30cm 以上距離を置いてください。

2.6.2 要件準拠についての注意

製造元は本製品が次の要件を満たすように製造されていることを表明します。



ANSI / AAMI ES60601-1 (2005 年改正版) および CAN / CSA-C22.2 No. 60601-1 (2008 年改正版) にのみ従い、感電、火災、機械的災害の可能性を持つ電磁波放射装置として適用される一般的な医療機器であること。

- CAN/CSA - ISO 13485-03 に準拠する医療機器であり、法規制上の品質管理システムであること (ISO 13485 : 2003 年 7 月 15 日の第 2 版に依拠)。
- CAN/CSA C22.2 NO.60601-1-08 医療機器第 1 部: 基礎安全および基本性能に関する一般要求事項 (IEC 60601-1:2005、2005 年 12 月、第 3 版) (Corrigendum 1 : 2011 を含む)
- EN 60601-1 : 2006 医療用電気機器。基礎安全と基本性能に関する一般要求事項
- ETSI EN 300 330-1:V1.3.1 および ETSI EN 300 330-2:V1.5.1:2006—電磁適合性と電波スペクトル問題 (ERM)、短距離デバイス (SRD)、9kHz~25MHz の周波数範囲の無線機器ならびに 9kHz~30MHz の周波数範囲の誘導ループシステム
- ETSI EN 301 489-1:V1.6.1 および ETSI EN 301 489-3:V1.8.1:2008—電磁適合性と電波スペクトル問題 (ERM)、無線機器およびサービスに関する電磁互換性 (EMC) 規格
- FCC、47 CFR パート 15、サブパート C、セクション 15.225:2009
- FDA、21 CFR [パート 820、900、1020]
- IEC 60601-1 Ed.3.0:2005 医療電気機器パート 1 : 基礎安全と基本性能に関する一般要求事項
- IEC 60601-1-2 Ed.3.0:2007 医療電気機器パート 1-2: 基礎安全と基本性能に関する一般要求事項 - 副通則電磁適合性 - 要求事項および検査
- IEC 60601-1-3 Ed.2.0:2008 医療電気機器パート 1-3: 基礎安全と基本性能に関する一般要求事項 - 副通則診断用 X 線装置における放射線防護
- IEC 60601-2-28 Ed.2.0:2010 医療電気機器パート 2-28: 医療機器の X 線管アセンブリの基礎安全および基本性能に関する個別要求事項
- IEC 60601-2-45 Ed.3.0:2011 医療電気機器パート 2-45: マンモグラフィ X 線装置およびマンモグラフィ用定位置置の基礎安全性および基本性能に関する特別要求事項
- RSS-210:2007 Radio Standards Specification (無線規格仕様) 第 7 版、低消費電力につき許可が免除される無線通信デバイス: カテゴリ I 装置
- ANSI/AAMI ES60601-1:2005 (IEC 60601-1:2005, MOD) 医療電気機器パート 1: 基礎安全および基本性能に関する一般要求事項、改正版 (2010 年) を含む

2.7 ラベルの位置

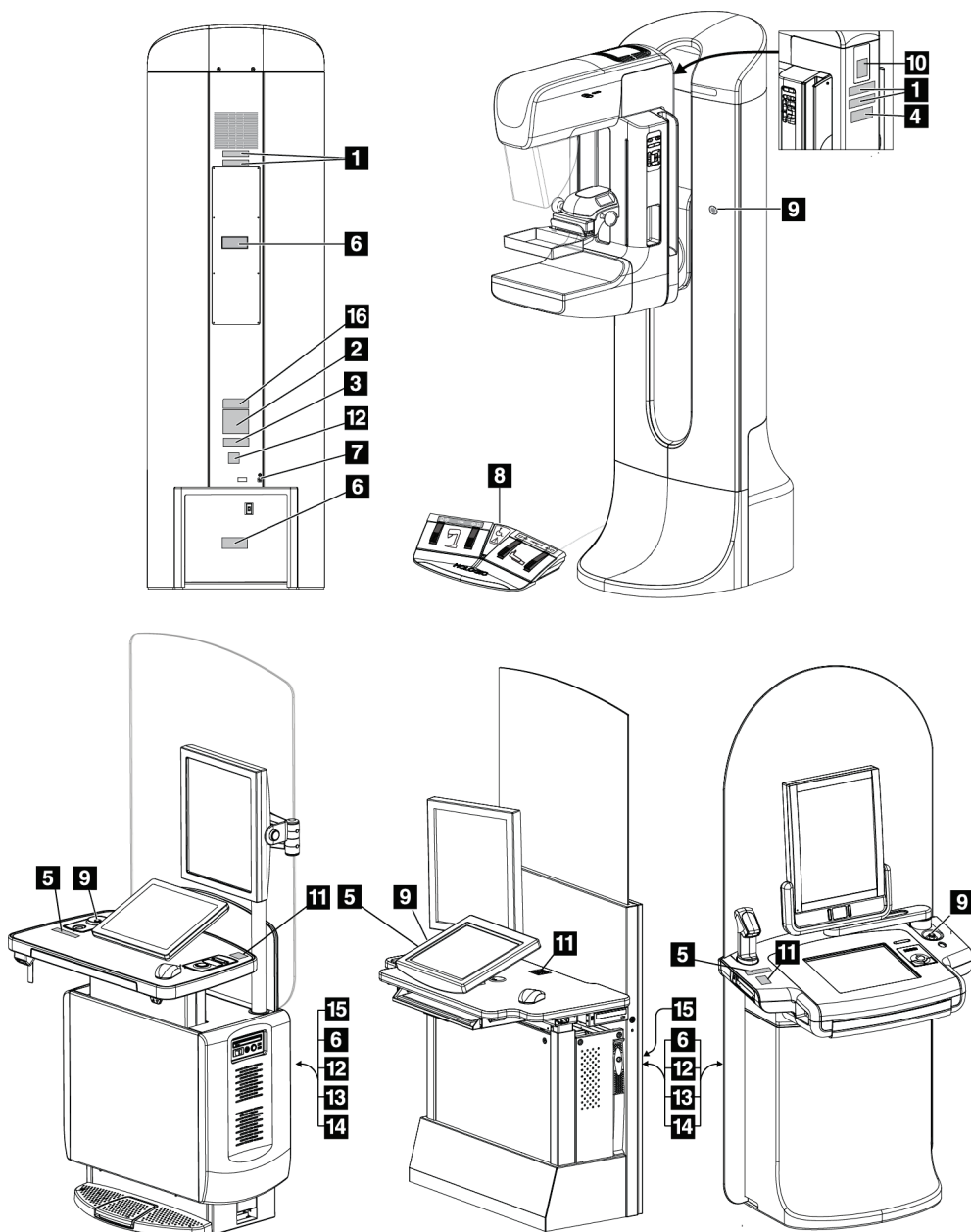
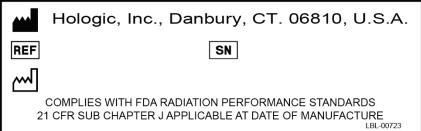
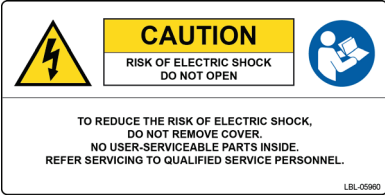

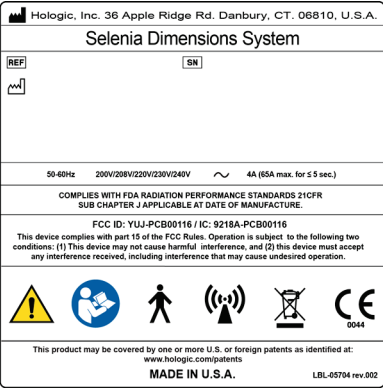


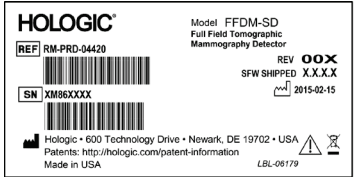
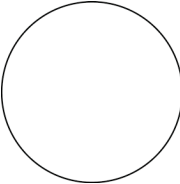
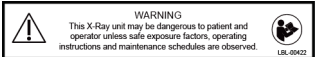

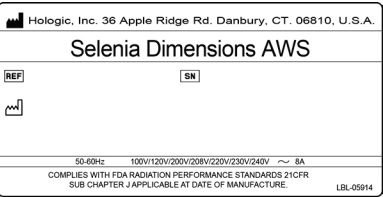
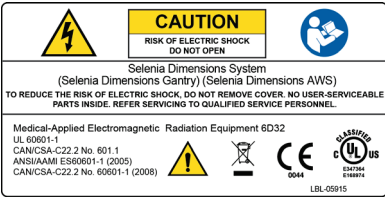
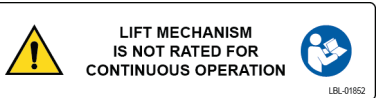


図5: ラベルの位置

表 1: システムラベル

| | | |
|--|--|--|
| <p>1</p>  <p>シリアル番号付き機器</p> | <p>2</p>  <p>感電に関する警告</p> | <p>3</p>  <p>システムの型番</p> |
| <p>4</p>  <p>システムの名札</p> | <p>5</p>  <p>等電位化端子</p> <p>6</p>  <p>フットスイッチの車いす警告</p> | <p>8</p>  <p>トモシンセシスマンモグラフィ 検出器</p> |
| <p>9</p>  <p>業者提供の X 線管のシリアル番号</p> | <p>10</p>  <p>X 線機器警告</p> | <p>11</p>  <p>テクニカルサポート連絡先</p> |
| <p>12</p>  <p>画像取り込みワークステーション名札</p> | <p>13</p>  <p>基準への準拠</p> | <p>14</p>  <p>画像取り込みワークステーション昇降限度</p> |

第3章 システムの操作ボタンおよびインジケータ

3.1 システム電源制御

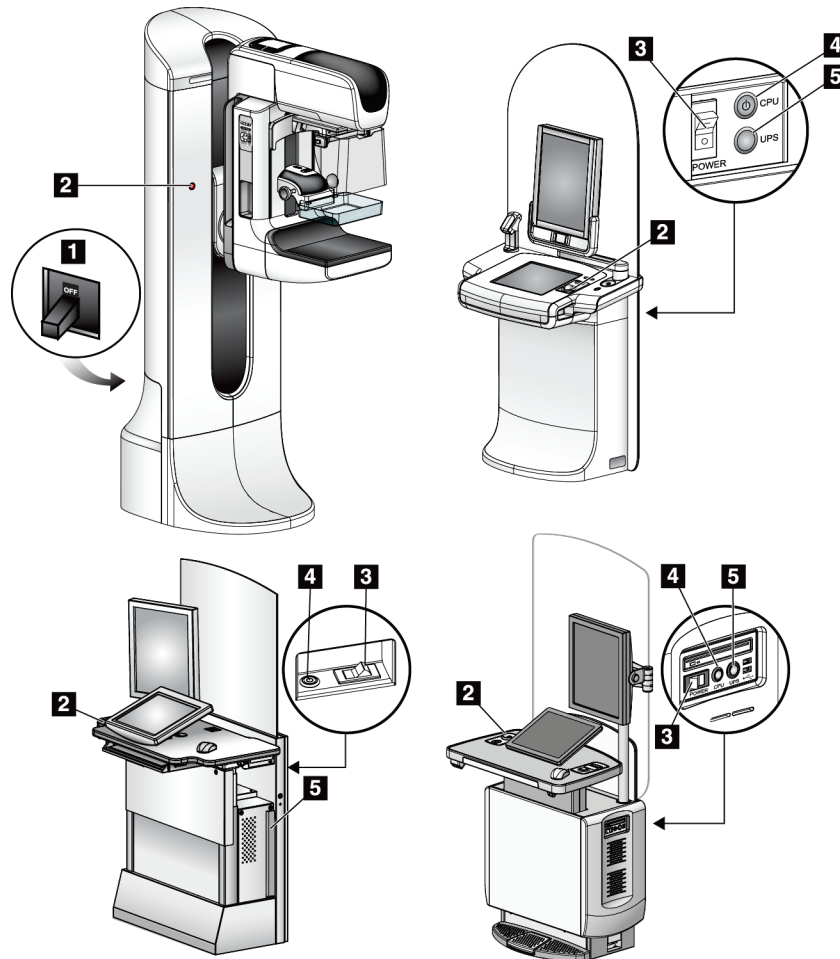


図6: システム電源制御

図の凡例

1. ガントリー用電源回路遮断器
2. 緊急停止スイッチ（ガントリーに2個、画像取り込みワークステーションに1個）
3. 画像取り込みワークステーションの電源スイッチ
4. コンピュータの電源オン / リセットボタン
5. 無停電電源装置（UPS）の電源ボタン

3.2 管スタンドの制御とディスプレイ

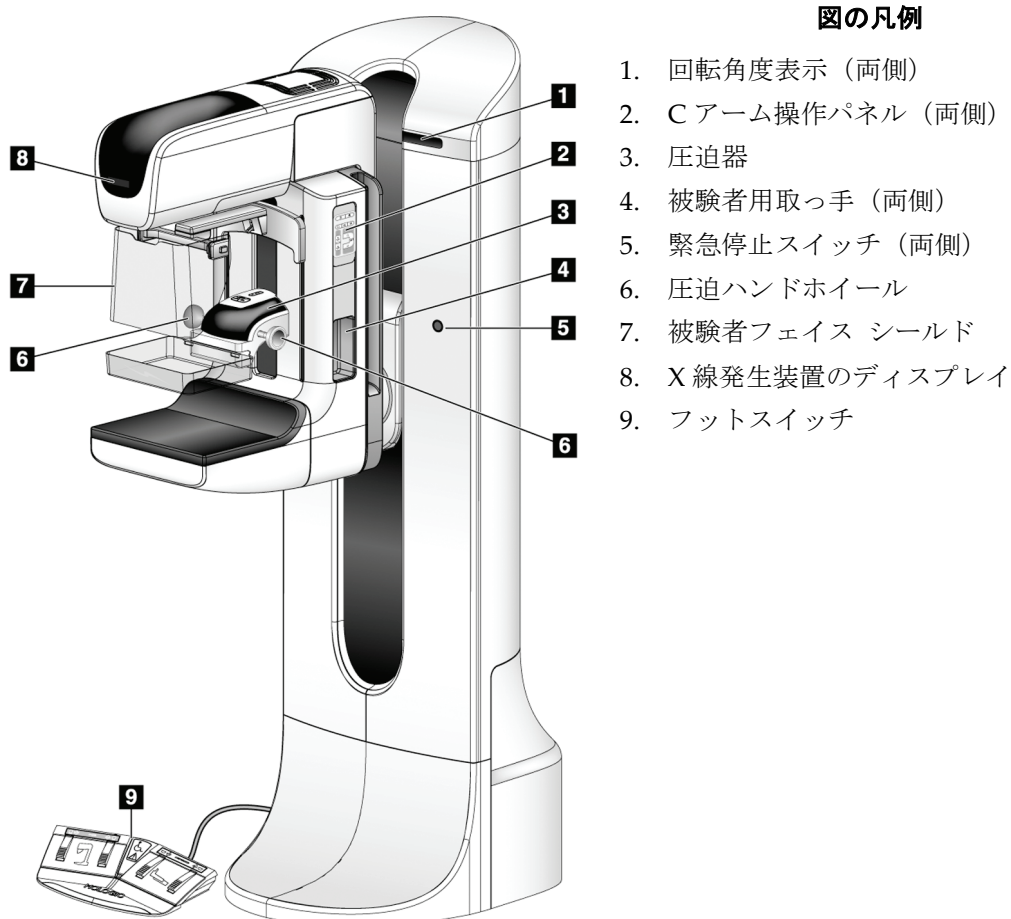


図7: 管スタンドの制御とディスプレイ

3.2.1 X線発生装置のディスプレイ

X線発生装置のディスプレイには以下が表示されます。

- SID
- フィルタのタイプ
- 視準器設定
- パドル位置



図8: X線発生装置のディスプレイ

3.2.2 圧迫器の制御とディスプレイ

図の凡例

1. 手動圧迫ハンドホイール
2. パドル移動ボタン
3. AEC センサーボタン
4. 圧迫器の表示
5. FAST 圧迫モードスライド
6. パドルクランプ

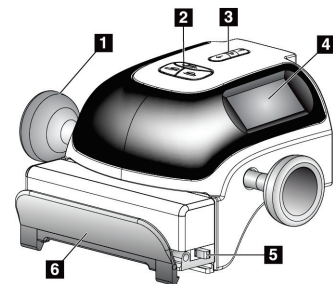


図9: 圧迫器

圧迫器には以下が表示されます。

- AEC センサーの位置
- 圧迫力 (4 ポンド以下は全て 0.0 と表示)
- 圧迫厚
- 回転後の C アームの角度 (5 秒間)



図10: 圧迫器のディスプレイ

3.2.3 C アーム制御パネル

C アーム制御パネルには視準器およびCアームの機能が示されます。「[機能検査の実施手順](#)『38ページ』」を参照してください。

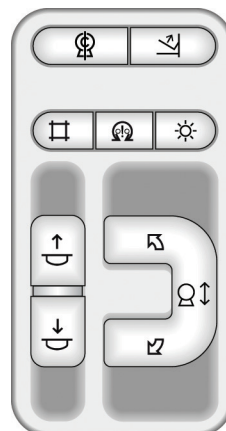


図 11: C アーム制御パネル

3.2.4 二重機能フットスイッチ



警告：
フットスイッチの使用時には、必ず緊急停止スイッチに手が届く位置にフットスイッチを置いてください。



警告：
フットスイッチは、患者または車椅子によって誤って押されるおそれがない場所に置いてください。

フットスイッチを使用するには：

1. フットスイッチを踏むと作動します。
2. フットスイッチから足を放すと動作が停止します。

図の凡例

1. Cアームの下降
2. Cアームの上昇
3. 圧迫下降手順
4. 圧迫上昇

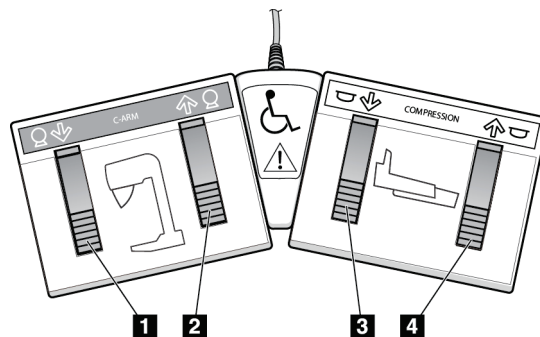


図 12: 二重機能フットスイッチ

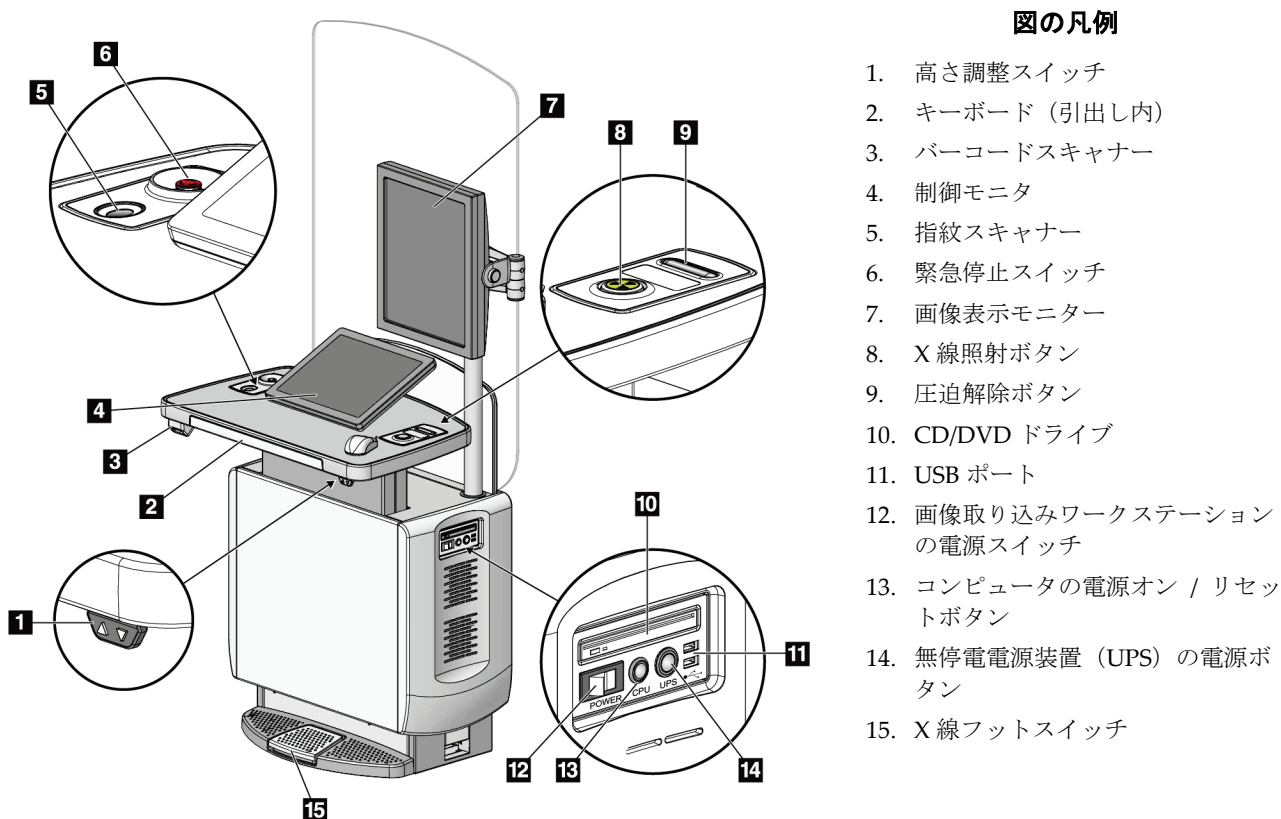
3.3 画像取り込みワークステーションの制御とディスプレイ

3.3.1 汎用型画像取り込みワークステーションの制御とディスプレイ



注記

Hologic は、特定の要件を満たすシステムを構成します。システム構成には、本マニュアルに記載されているすべてのオプションとアクセサリが必ず含まれているとは限りません。



図の凡例

1. 高さ調整スイッチ
2. キーボード (引出し内)
3. バーコードスキャナー
4. 制御モニター
5. 指紋スキャナー
6. 緊急停止スイッチ
7. 画像表示モニター
8. X線照射ボタン
9. 圧迫解除ボタン
10. CD/DVD ドライブ
11. USB ポート
12. 画像取り込みワークステーションの電源スイッチ
13. コンピュータの電源オン / リセットボタン
14. 無停電電源装置 (UPS) の電源ボタン
15. X線フットスイッチ

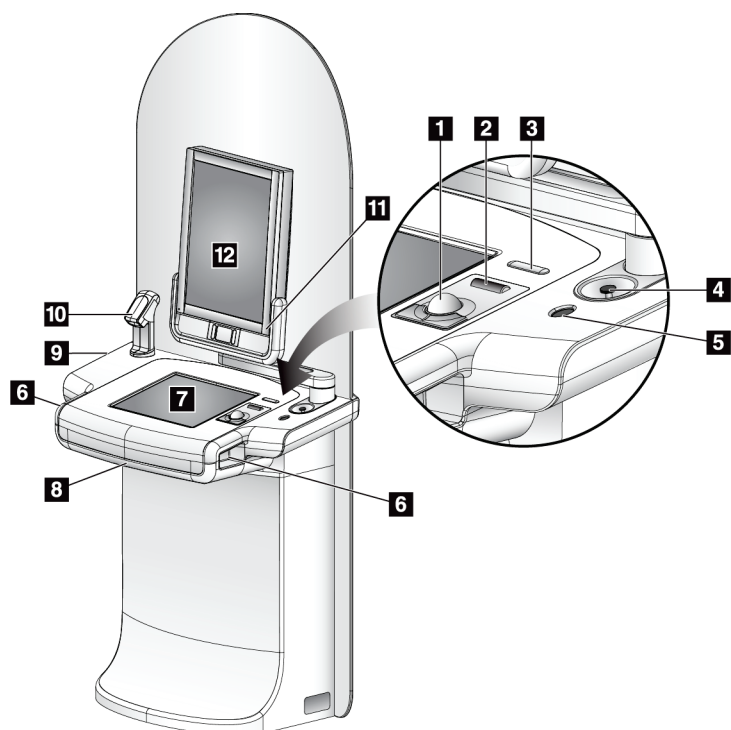
図 13: 汎用型画像取り込みワークステーションの制御とディスプレイ



注記

移動式の汎用画像取り込みワークステーションを制御する方法は、汎用画像取り込みワークステーションと同じです。

3.3.2 プレミアム画像取り込みワークステーションの制御とディスプレイ



図の凡例

1. トラックボール
2. スクロールホイール
3. 圧迫の解除
4. 緊急停止スイッチ
5. 指紋スキャナー
6. X線ボタン (各側に1個ずつ配置)
7. タッチスクリーン画面
8. キーボード (引出し内)
9. CD/DVD ドライブ
10. バーコードスキャナー
11. 画像表示モニター電源のLEDランプ (起動後に消灯)
12. 画像表示モニター

図14: プレミアム画像取り込みワークステーションの制御とディスプレイ

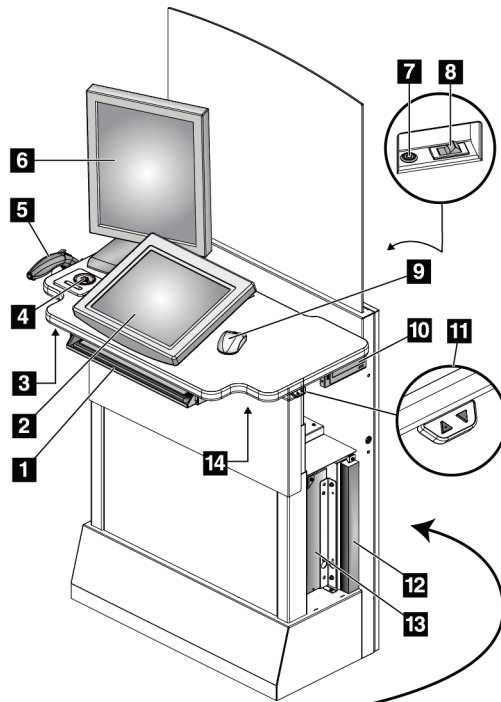


注記

移動式の画像取り込みワークステーションの制御は、プレミアム画像取り込みワークステーションと同じです。

3.3.3 標準画像取り込みワークステーションの制御とディスプレイ

図の凡例



1. キーボード
2. 制御ディスプレイ
3. 左 X 線スイッチ
4. 緊急停止スイッチ
5. バーコードスキャナー (オプション)
6. 画像表示モニター
7. コンピュータの電源オン / リセットボタン
8. 回路遮断器の電源スイッチ
9. マウス
10. DVD ドライブ
11. 高さ調整スイッチ (オプション)
12. UPS (オプション)
13. コンピュータ
14. 右 X 線スイッチ
15. UPS 電源ボタン
16. UPS 背部

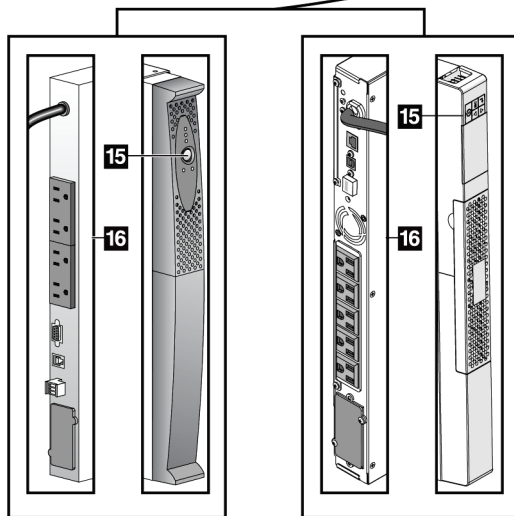


図 15: 標準画像取り込みワークステーションの制御とディスプレイ

3.3.4 キーボード

画像取り込みワークステーションにデータを入力するには、前面の引出しの中に収納されているキーボードを使用します。

3.3.5 バーコードスキャナー

バーコードスキャナーを使用して、被験者あるいは処置の記録を入力します。

3.3.6 汎用画像取り込みワークステーションのディスプレイ

マウスあるいはタッチスクリーンを使用して画面の選択を行います。

3.3.7 プレミアム画像取り込みワークステーションのディスプレイ

タッチスクリーンあるいはトラックボールを使用して画面の選択を行います。

3.3.8 標準画像取り込みワークステーションのディスプレイ

マウスを使って画面の選択を行います。

3.3.9 画像表示モニター

画像表示モニターで画像を検証します。



注記

ご使用の画像表示モニターの外観は、本マニュアル掲載の画像表示モニターと異なる可能性もありますが、機能は同じです。

第4章 起動、機能テスト、シャットダウン

4.1 システムの起動方法



注記

システムが夜間を通して稼働していた場合は、最適なパフォーマンスを維持するために毎日システムを再起動してください。

4.1.1 準備

1. Cアームの可動範囲内または使用者の視界内に障害物がないことを確認します。
2. 3個の緊急停止スイッチがすべてリセット位置（押されていない状態）であることを確認します。

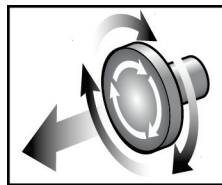


図16: 回転させて緊急スイッチをリセットする

3. ガントリーの回路遮断器が電源オンの状態であることを確認します。

4.1.2 起動手順

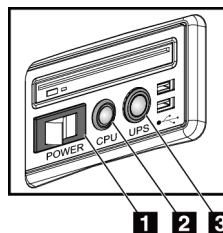


図17: 汎用画像取り込みワークステーションの電源ボタン

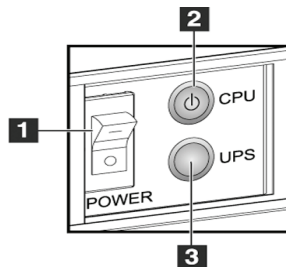


図18: プレミアム画像取り込みワークステーションの電源ボタン

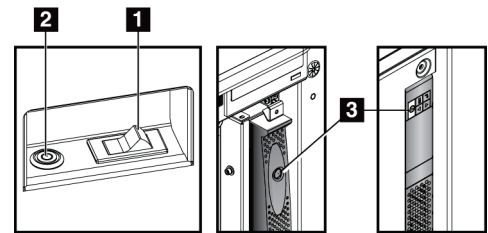


図19: 標準画像取り込みワークステーションの電源ボタン

図の凡例

1. 画像取り込みワークステーションの電源スイッチ
2. コンピュータの電源オン / リセットボタン
3. UPS（オプション）の電源ボタン

Selenia Dimensions システムユーザーガイド

第 4 章: 起動、機能テスト、シャットダウン

システムを起動するには：

1. UPS がオフになっている場合は、UPS の電源ボタンを押して電源を入れます（前掲の図を参照）。
2. 画像取り込みワークステーションの電源スイッチをオンにします（前掲の図を参照）。
3. コンピュータの電源を入れます（前掲の図を参照）。コンピュータの電源がオンになり、画像取り込みワークステーションの制御モニターに[Startup]（起動）画面が表示されます。ガントリーの電源が自動的にオンになります。



図20: [Startup]（起動）画面



注記

[Startup]（起動）画面には、システムを停止する[Shutdown]（シャットダウン）ボタンと、システムを再起動する[Reboot]（再起動）ボタンがあります。



注記

システムは、画像処理の準備ができるまで5分～45分の待機時間が必要です。待機時間は、検出機器の出力の構成によって左右されます。待機時間が終了するまではタスクバーにタイマーが表示されます。システムの状態アイコンが準備完了を示していない限り、臨床画像あるいはQC画像の処理を行わないでください。

4.1.3 ログイン

1. [Startup]（起動）画面の[Log In]（ログイン）ボタンを選択します。
2. [Select an Operator]（オペレータの選択 / ログイン）画面が開き、使用権限のある Manager（管理者）および Technologist（技師）のユーザー名リストが表示されます。必要があれば、[Show All]（全て表示）ボタンを選択し、Service（サービス）、Applications（アプリケーション）、Physicist（物理士）のユーザー名リストを表示させます。

3. 該当するユーザー名を選択します。

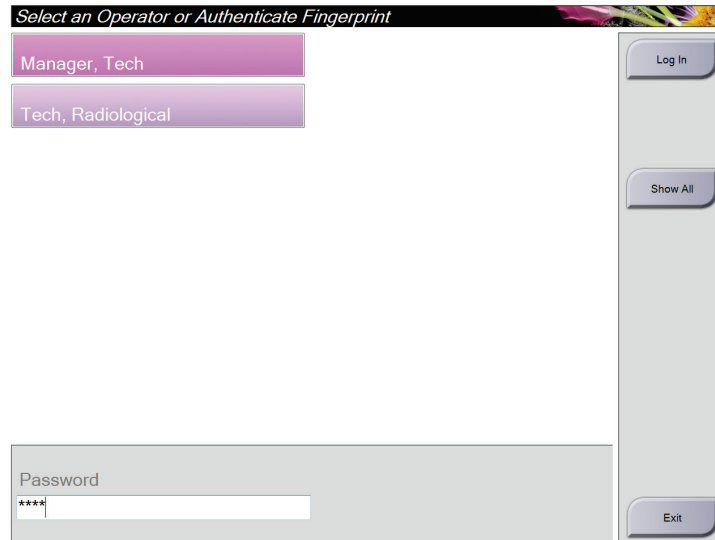


図21: [Log In] (ログイン) 画面

4. パスワードを入力し、[Log In] (ログイン) を選択するか、
-あるいは-
指紋スキャナーで指紋を読み取ります。



注記

固有かつ再現性の高い指紋情報の大半は、指先ではなく指の腹にあります。左に掲載した図のように指を平らに置くと、迅速かつ正確に指紋情報が確認できます。



正しい操作



正しくない操作



注記

品質管理タスクの予定がある場合は、[Select Function to Perform] (実施する機能の選択) 画面が開きます。品質管理タスクを実行するか、[Skip] (スキップ) を選択することができます。

4.2 機能検査の実施手順

正常な制御が行われていることを確認するには、毎月の目視チェックリストの一部として機能検査を実行します。あらゆるボタンが正常に作動するか確認してください（左右のCアーム制御パネル）。

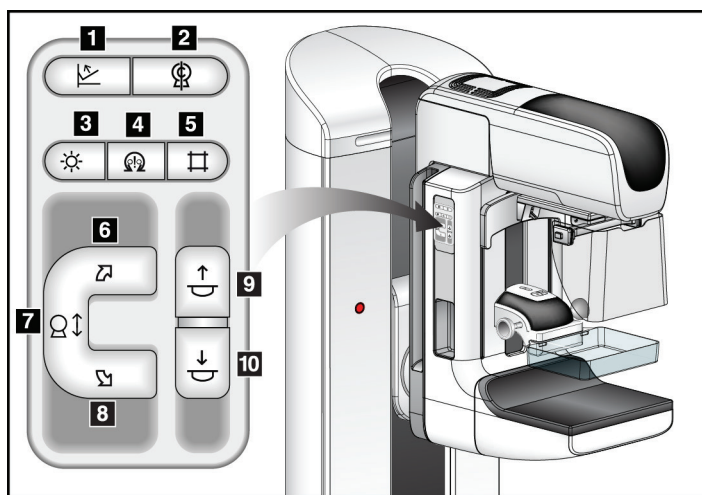


図22: Cアーム制御パネル (左側の図)

図の凡例

1. 圧迫の解除
2. Cアームゼロ点
3. 照射野ランプ
4. モーター起動
5. 視準器無効化
6. Cアームの時計回り回転
7. Cアームの昇降
8. Cアームの反時計回り回転
9. 圧迫上昇
10. 圧迫下降手順

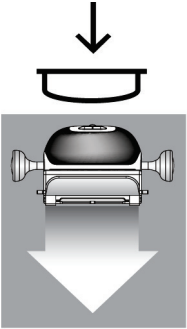
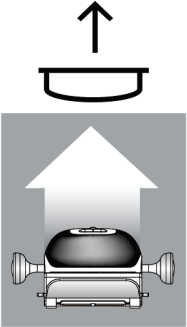



注記

一定の圧迫力がかかると、Cアームは回転不能および上下移動不能となります。サービス技師は、ロック有効値を22ニュートン（5ポンド）～45ニュートン（10ポンド）の範囲内で設定できます。

4.2.1 圧迫機能テスト

表2: 圧迫テスト

| Function (機能) | 機能テスト |
|--|---|
| 圧迫下降手順  | <p>[Compression Down] (圧迫下降) ボタンを押すと以下が生じます。</p> <ul style="list-style-type: none"> • 圧迫ブレーキが作動します。 • 照射野ランプが点灯します。 • 圧迫器が下降します。 <p>注記: [Compression Down] (圧迫下降) ボタンを押すと、[Compression Release] (圧迫解除) ボタンが押されるまで圧迫ブレーキは作動したままとなります。</p> <p>圧迫下降動作は以下の場合に停止します。</p> <ul style="list-style-type: none"> • 解除ボタンを押した場合。 • 下降力の限界に達した場合。 • 下降移動範囲の上限に達した場合。 |
| 圧迫上昇  | <p>[Compression Up] (圧迫上昇) ボタンを押すと以下が生じます。</p> <ul style="list-style-type: none"> • 圧迫器が上方に移動します。 <p>注記: [Compression Up] (圧迫上昇) ボタンを押しても圧迫ブレーキは解除されません。</p> <p>圧迫器の上昇は以下の場合に自動停止します。</p> <ul style="list-style-type: none"> • 解除ボタンを押した場合。 • 上昇移動範囲の上限に達した場合。 |
| 圧迫の解除  | <p>[Compression Release] (圧迫解除) ボタンを押すと以下が生じます。</p> <ul style="list-style-type: none"> • 圧迫モーターのブレーキが解除されます。 • 圧迫器が上昇します。 |

4.2.2 C アームの動作機能テスト

C アームの昇降移動

表 3: C アームの昇降移動

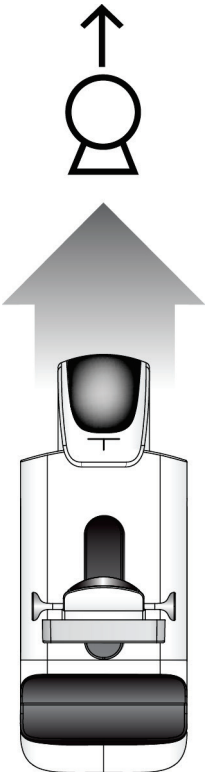
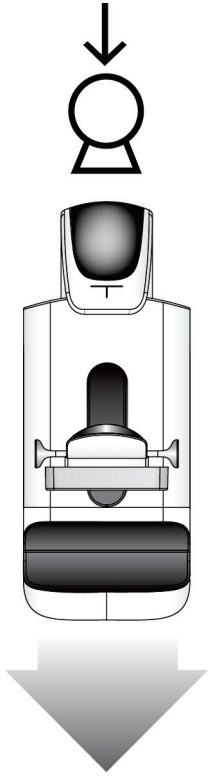
| Function (機能) | 機能テスト |
|--|--|
| <p>C アームの上昇</p>  | <p>[C-arm Up] (C アーム上昇) ボタンを押します。</p> <ul style="list-style-type: none"> • ボタンから手を放すと、C アームの動きが停止します。 • C アームの移動範囲の-上限に達すると、C アームの動きが止まります。 • 一定の圧迫力がかかると、C アームは回転不能および上下移動不能となります。サービス技師は、ロック有効値を 22 ニュートン (5 ポンド) ~45 ニュートン (10 ポンド) の範囲内で設定できます。 |

表3: C アームの昇降移動

| Function (機能) | 機能テスト |
|--|--|
| <p>C アームの下降</p>  | <p>[C-arm Down] (C アーム下降) ボタンを押します。</p> <ul style="list-style-type: none"> • ボタンから手を放すと、C アームの動きが停止します。 • C アームの移動範囲の-下限に達すると、C アームの動きが止まります。 • 一定の圧迫力がかかると、C アームは回転不能および上下移動不能となります。サービス技師は、ロック有効値を 22 ニュートン (5 ポンド) ~45 ニュートン (10 ポンド) の範囲内で設定できます。 |

C アームの回転

表 4: C アームの反時計回り回転

| Function (機能) | 機能テスト |
|---------------|--|
| C アームの反時計回り回転 | <p>[Counterclockwise C-arm Rotation] (C アームの反時計回り回転)</p> <p>ボタン (下図の 1) を押すと、C アームは反時計回りに回転し始めます。スイッチから手を放すと C アームの動きが停止します。C アームの回転を 1 度間隔で微調整するには、ボタンを 1 秒間押し続け、素早く手を離します。必要に応じてこの操作を繰り返します。</p> |

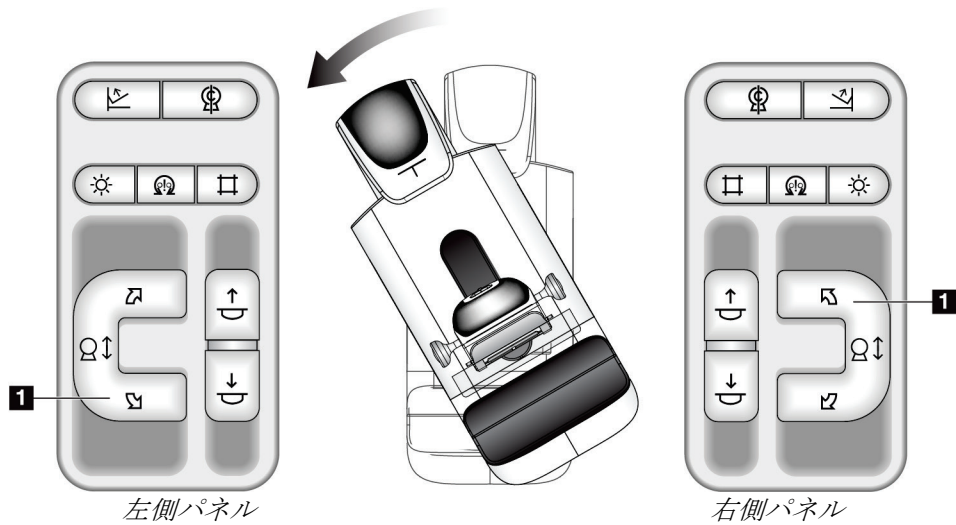
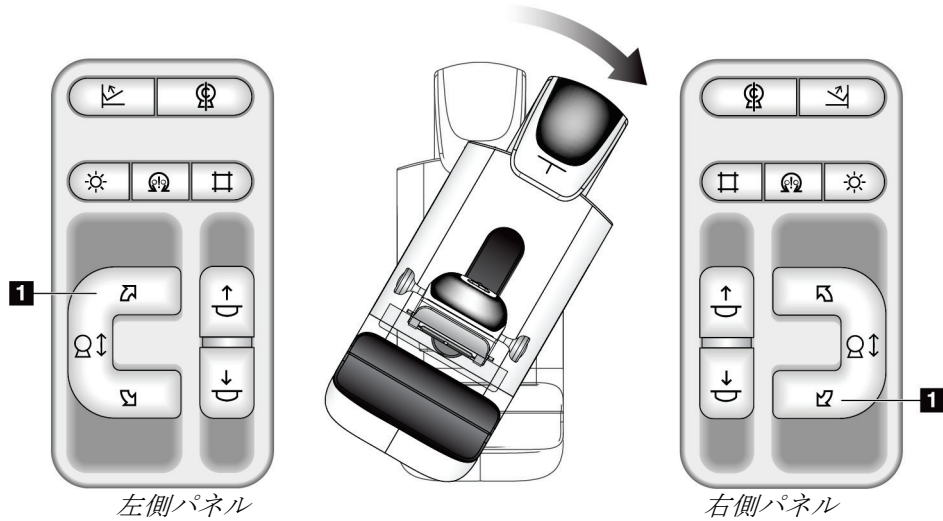


表5: C アームの時計回り回転

| Function (機能) | 機能テスト |
|---------------|---|
| C アームの時計回り回転 | [Clockwise C-arm Rotation] (C アームの時計回り回転) ボタン (下図の1) を押すと、C アームは時計回りに回転し始めます。スイッチから手を放すと C アームの動きが停止します。C アームの回転を1度間隔で微調整するには、ボタンを1秒間押し続け、素早く手を離します。必要に応じてこの操作を繰り返します。 |

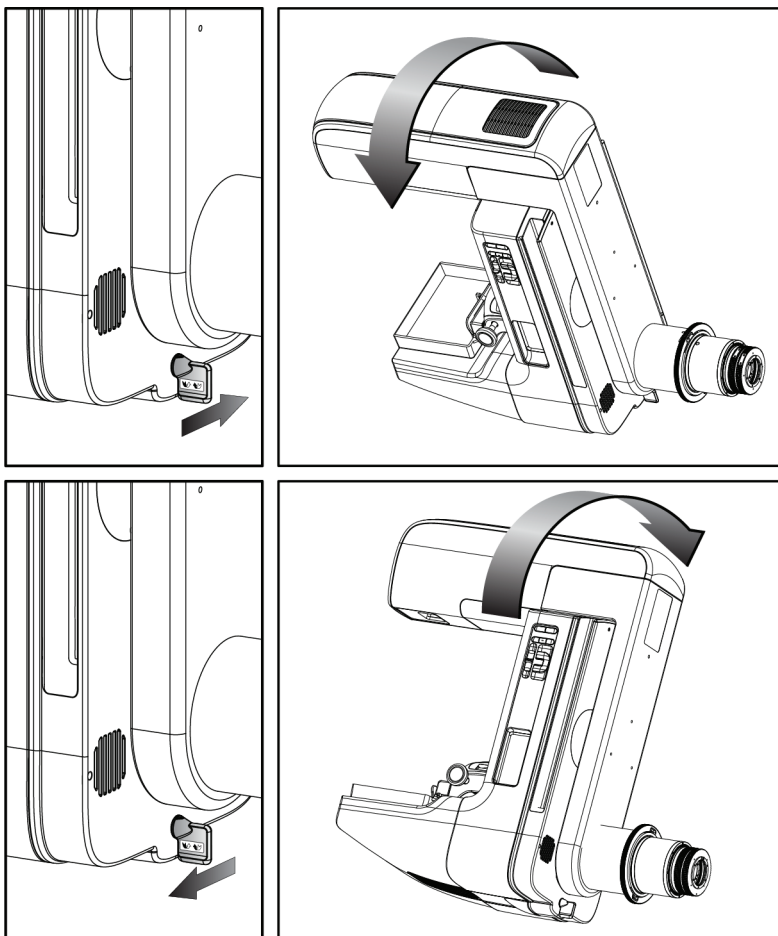


Selenia Dimensions システムユーザーガイド

第4章: 起動、機能テスト、シャットダウン

表6: C アーム回転スイッチ

| Function (機能) | 機能テスト |
|---------------|---|
| C アーム回転スイッチ | C アーム回転スイッチを操作者の反対側に押すと、C アームは操作者側に移動します。 C アーム回転スイッチを操作者の手前に押すと、C アームは反対側に移動します。 スイッチから手を放すと C アームの動きが停止します。 |



C アームの自動回転



警告 :

引っかけの危険。C アームの回転中は、C アームの 50cm (20 インチ) 以内に障害物を置かないでください。C アームのクリアランスを 50cm (20 インチ) 以上保てない場合は、自動回転機能を使わないでください。



注記

C アームの自動回転を停止するには、いずれかのボタンを押すか、緊急停止スイッチを押します。



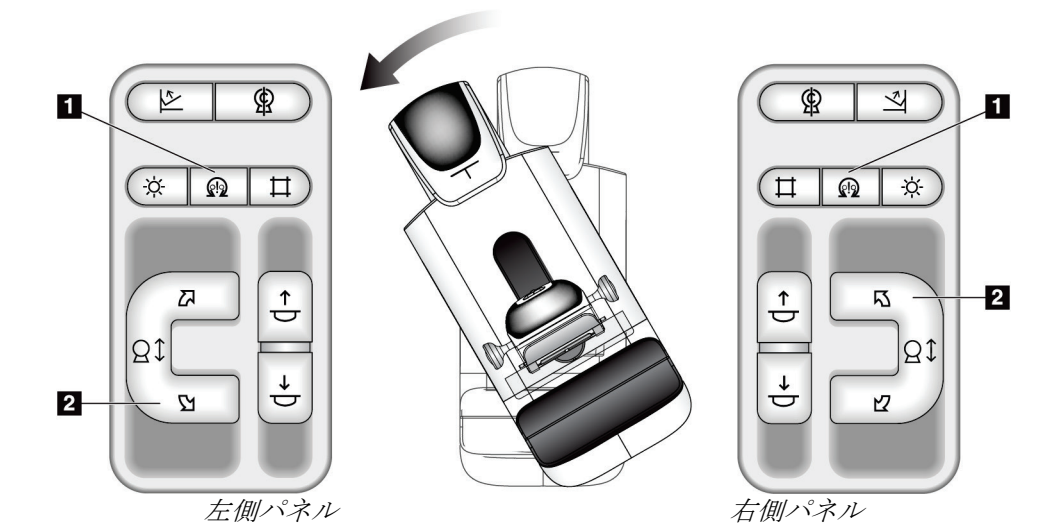
| | |
|---|---|
| モーター起動  | [Motor Enable] (モーター起動) ボタンと [Rotation] (回転) ボタンを同時に押すと、時計回りあるいは反時計回りの自動回転が開始します。 |
| C アームゼロ点  | [Motor Enable] (モーター起動) ボタンと [C-arm Zero] (C アームゼロ点) ボタンを同時に押します。ボタンから手を放します。機械的なビープ音が鳴り、C アームが自動的にゼロ地点に戻ります。 |

表 7: C アームの反時計回り自動回転

| Function (機能) | 機能テスト |
|-----------------|---|
| C アームの反時計回り自動回転 | [Motor Enable] (モーター起動) ボタン (下図の 1) と [Counterclockwise C-arm Rotation] (C アームの反時計回り回転) ボタン (下図の 2) を同時に押します。ボタンから手を放します。機械的なビープ音が鳴り、C アームが自動的に反時計回りに回転します。 |

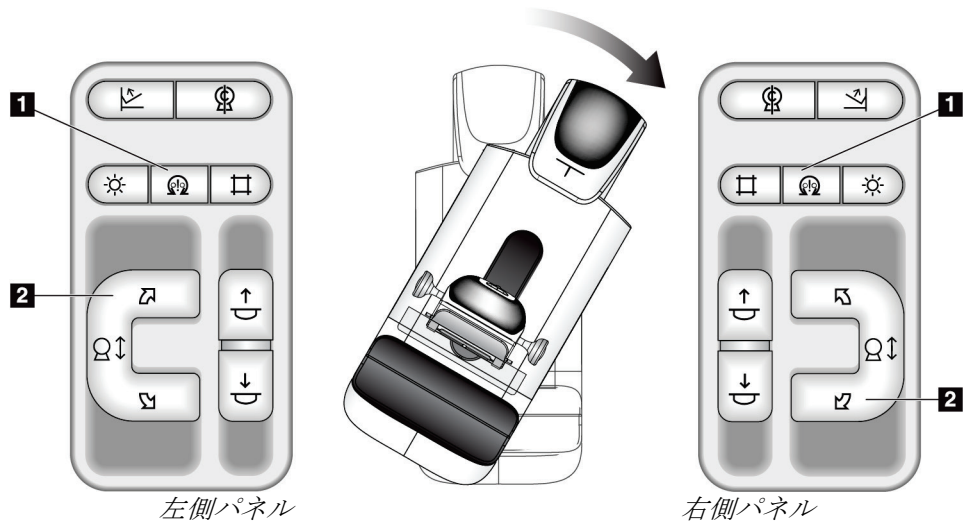


Selenia Dimensions システムユーザーガイド

第4章: 起動、機能テスト、シャットダウン

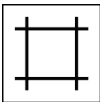

表8: Cアームの時計回り自動回転

| Function (機能) | 機能テスト |
|---------------|--|
| Cアームの時計回り自動回転 | [Motor Enable] (モーター起動) ボタン (下図の1) と [Clockwise C-arm Rotation] (Cアームの時計回り回転) ボタン (下図の2) を同時に押します。ボタンから手を放します。機械的なビープ音が鳴り、Cアームは自動的に時計回りに回転します。 |



視準器

表9: Cアームの視準器

| Function (機能) | 機能テスト |
|---|--|
| 視準器無効化  | [Collimator Override] (視準器無効化) ボタンを押すと、多様な X 線照射野にわたって視準を変更できます。 [Light Field Lamp] (照射野ランプ) ボタンを押して X 線照射野を表示させ、[Collimator Override] (視準器無効化) ボタンで X 線照射野を選択します。 |
| 照射野ランプ  | 圧迫パドルの場合：[Light Field Lamp] (照射野ランプ) ボタンを押すと、X 線照射野が 2 分間表示されます。 位置決めパドルの場合：[Light Field Lamp] (照射野ランプ) ボタンを押すと、X 線照射野が指定期間にわたって表示されます。生検または針位置特定パドルのデフォルト表示時間は 10 分です。 [Light Field Lamp] (照射野ランプ) ボタンを再び押して照射野ランプを消灯します。 照射野ランプは、圧迫下降の動きが始まると、自動的に点灯します。 |

パドル操作



注記

パドルのほとんどがパドル操作機能で使用できます。大型 24 x 29cm の淵なしスクリーニング用パドル、大型 24 x 29cm の SmartCurve™ システムパドル、そして拡大パドルはパドル操作機能に対応していません。

18 x 24cm の淵なしスクリーニング用パドルを使ってパドル操作機能をテストします。

表10: パドル操作

| Function (機能) | 機能テスト |
|--|---|
| パドル操作  | <p>18 x 24cm のスクリーニング用パドルは左・中央・右におよそ 2.5cm 移動します。圧迫作動中はパドル操作ができません。視準器はパドルの位置に追従するようにプログラムされています。</p> <p>パドル操作をテストするには：</p> <ol style="list-style-type: none"> 1. 圧迫器に 18 x 24cm のパドルを取り付けます。 2. ビューを選択します。 3. [Procedure] (処置) 画面の[Paddle Shift] (パドル操作) ボタンを押します。 4. パドルが自動的に新しい位置に移動することを確認します。 5. 照射野ランプを点灯させます。 6. 視準器の位置がパドルの位置と合っていることを確認します。 7. 他のパドル位置についてもこの手順を繰り返して確認します。 |

4.3 緊急停止スイッチの機能

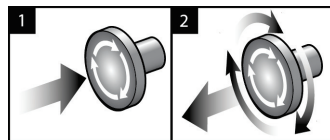


図23: 緊急停止スイッチの機能

緊急停止スイッチはガントリーの両側に1つずつ、画像取り込みワークステーションに1つ、合計で3つ搭載されています。

1. ガントリーの電源をオフにして画像取り込みワークステーションの昇降機構を無効にするには、いずれかの緊急停止スイッチを押します。
2. 緊急停止スイッチをリセットするには、スイッチを4分の1回転ほど右に回し、スイッチを浮き上がらせて元の状態に戻します。

4.4 システムのシャットダウン方法

1. 被験者に対する処置が進行中の場合は、すべて終了します。「[Patient \(被験者\) 画面の終了手順](#)『67ページ』」を参照してください。
2. [Select Patient] (被験者の選択) 画面で[Log Out] (ログアウト) ボタンを選択します。
3. [Startup] (起動) 画面で[Shutdown] (シャットダウン) ボタンを選択します。
4. 確認ダイアログボックスで[Yes] (はい) を選択します。

4.5 画像取り込みワークステーションの電源をすべて切断する方法

使用するボタンおよびスイッチについては、以下の手順に記されている図を参照してください。

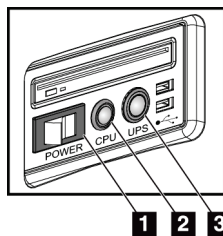


図24: 汎用画像取り込みワークステーションの電源ボタン

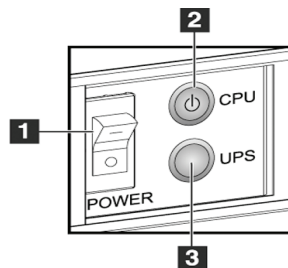


図25: プレミアム画像取り込みワークステーションの電源ボタン

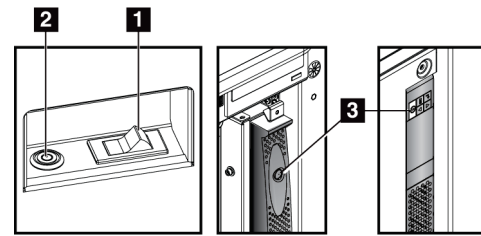


図26: 標準画像取り込みワークステーションの電源ボタン

図の凡例

1. 画像取り込みワークステーションの電源スイッチ
2. コンピュータの電源オン / リセットボタン
3. UPS (オプション) の電源ボタン

システムの電源を完全に落とす方法:

1. システムをシャットダウンします。
2. UPS が接続されている場合、UPS の電源ボタンを押します (図中の項目 3)。
3. 画像取り込みワークステーションの電源ボタンを押します (図中の項目 1)。
4. 画像取り込みワークステーションの電源ケーブルを AC コンセントから抜きます。
5. ガントリーの回路遮断器をオフにします。
6. 施設の主回路遮断器をオフにします。

第5章 ユーザーインターフェース

5.1 [Select Function to Perform] (実施機能の選択) 画面

ログイン後、[Select Function to Perform] (実施機能の選択) 画面が表示されます。この画面には、予定されている品質管理タスクが表示されます。



注記

実施すべき品質管理タスクの予定がない場合には、[Select Patient] (被験者の選択) 画面が開きます。

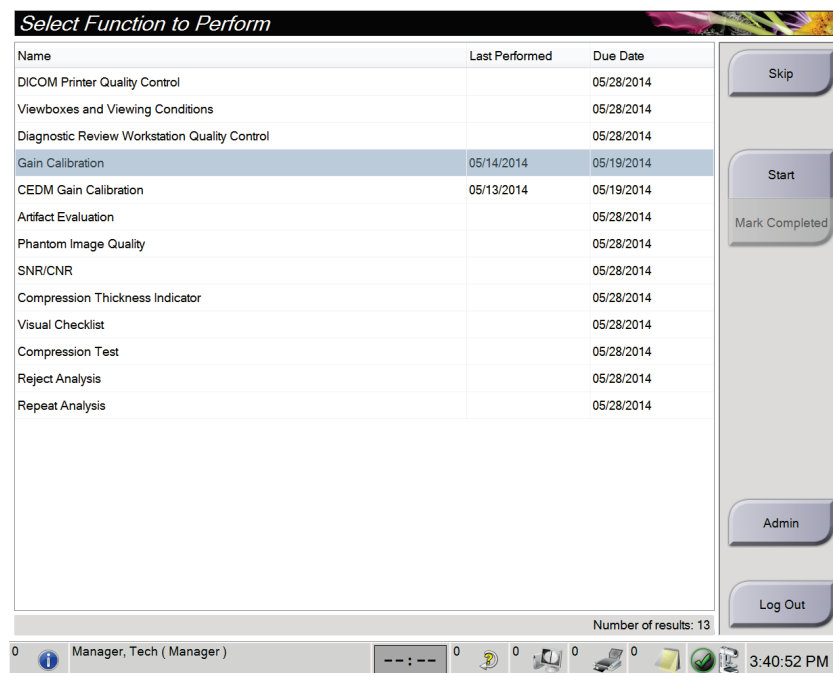


図27: [Select Function to Perform] (実施機能の選択) 画面の例

予定された品質管理タスクを完了するには：

1. 表示されたリストから品質管理タスクのいずれかを選択します。
2. [Start] (開始) ボタンを選択します。メッセージに従って処理を実行します (テストの種類によっては[Start] (開始) ボタンが使用できないこともあります)。
- あるいは -
[Mark Completed] (完了マーク) ボタンを選択して、この作業のステータスを「終了」に変更します。[Yes] (はい) を選択し、選択した作業が完了したことを再確認してください。
3. [End QC] (品質管理作業の終了) を選択します。

予定されている品質管理タスクを一部未完のまま続行するには:

すべての品質管理タスクを完了できない場合には、[Skip] (スキップ) ボタンを選択します。



注記

[Skip] (スキップ) ボタンを選択すると、[Select Patient] (被験者の選択) 画面が開きます。この画面についての詳細情報は「[\[Select Patient\] \(被験者の選択\) 画面](#) 『52ページ』」のセクションを参照してください。

[Admin] (管理) ボタンを選択すると、[Admin] (管理) 画面が開きます。この画面の詳細については、「[\[Admin\] \(管理\) 画面](#) 『117ページ』」を参照してください。



注記

品質管理タスクはいつでも完了することが可能です。品質管理タスクのリストを表示するには、[Admin] (管理) ボタンを選択し、次に[Quality Control] (品質管理) ボタンを選択します。

5.2 タスクバーについて

画面下部に配置されているタスクバーには、追加のアイコンが示されます。アイコンを選択して情報を表示させたり、システムタスクを実施したりできます。

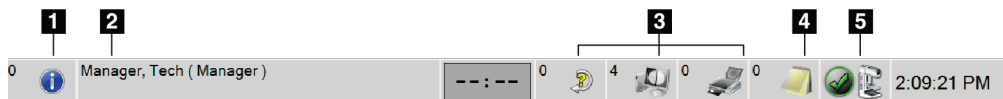



図28: タスクバー

表11: タスクバーのメニュー

| | 説明 | メニュー |
|---|--|---|
| 1 | <p>情報アイコン</p> <p>[Information] (情報) アイコンを選択すると、メニューが表示されます。タスクバーのこの部分は、アラームの発生時に黄色に点滅します。</p> <p>[Acknowledge All] (すべて承認) を選択すると、点滅が停止します。</p> <p>[Manage Alarms] (アラームの管理) を選択して作動中のアラームを表示し、無効化することができます。</p> | <ul style="list-style-type: none"> No Alarms Acknowledge All Manage Alarms ... |
| 2 | <p>現在のユーザー名</p> <p>タスクバーのユーザー名の部分を選択すると、[Users] (ユーザー) メニューが表示されます。</p> <p>[Log Out] (ログアウト) を選択すると、[Startup] (起動) 画面に戻ります。</p> <p>[My Settings] (個人設定) ではユーザー独自の設定およびワークフローの設定が可能です。</p> <p>[Print] (印刷) を選択すると、表示中の被験者リストが接続されているプリンタに送信されます。</p> | <ul style="list-style-type: none"> Users Menu Log Out My Settings ... Print ... |

表11: タスクバーのメニュー

| | 説明 | メニュー | | | | | | | | |
|--|---|---|-----------|------------------|-----------------------|-------------------------|-------------------------|------------------------|---------------------|-----------|
| 3  | <p>出力デバイスアイコン</p> <p>Output Device (出力機器) のアイコンを選択すると、[Manage Queues] (キューの管理) 画面が表示されます。この画面ではキューに入っているジョブのステータスと、出力用に選択したジョブ情報が表示されます。フィルタを作成してキューの表示を変更することもできます。アイコン上に表示される数字は、キューの残りのジョブ数を示します。</p> | | | | | | | | | |
| 4  | <p>Notices (通知) アイコン</p> <p>[Notice] (通知) アイコンを選択すると、[Patients with Unviewed Notices] (未読の通知がある被験者) 画面が表示されます。アイコン上に表示される数字は、未読通知のある被験者数を示します。</p> | | | | | | | | | |
| 5  | <p>System Status (システムステータス) アイコン</p> <p>[Tubehead] (X線発生装置) アイコンを選択すると、メニューが表示されます。検出器と発生器が使用できる状態になると、Tubehead のアイコンの横に緑色のチェックマークが表示されます。[Tubehead] (X線発生装置) アイコンが赤色で、その隣に数字が表示されている場合は、次の画像が安全に撮影できる状態になるまで、その分数にわたってシステムが待機状態になることを意味します。</p> <p>[Clear All Faults] (全てのエラーをクリア) を選択すると、あらゆるエラーメッセージが削除されます。</p> <p>[X-ray Tube, 0 Degrees] (X線管、0°) を選択すると、次の撮影でのX線発生装置の回転は0°となります。</p> <p>[X-ray Tube, -15 Degrees] (X線管、-15°) を選択すると、次の撮影でのX線発生装置の回転は-15°となります。</p> <p>[X-ray Tube, +15 Degrees] (X線管、+15°) を選択すると、次の撮影でのX線発生装置の回転は+15°となります。</p> <p>[System Diagnostics] (システム診断) を選択すると、[Subsystem] (サブシステム) 設定画面が表示されます。</p> <p>[System Defaults] (システムデフォルト値) を選択すると、[Gantry Defaults] (ガントリーデフォルト値) 画面が表示され、圧迫およびX線発生装置のデフォルト値を設定することができます。</p> <p>[About] (システム情報) を選択すると、画像取り込みワークステーションについての情報が表示されます(「システム情報画面『119ページ』(システム情報画面)」を参照してください)。</p> | <table border="1"> <tr><td>No Alarms</td></tr> <tr><td>Clear All Faults</td></tr> <tr><td>X-Ray Tube, 0 Degrees</td></tr> <tr><td>X-Ray Tube, -15 Degrees</td></tr> <tr><td>X-Ray Tube, +15 Degrees</td></tr> <tr><td>System Diagnostics ...</td></tr> <tr><td>System Defaults ...</td></tr> <tr><td>About ...</td></tr> </table> | No Alarms | Clear All Faults | X-Ray Tube, 0 Degrees | X-Ray Tube, -15 Degrees | X-Ray Tube, +15 Degrees | System Diagnostics ... | System Defaults ... | About ... |
| No Alarms | | | | | | | | | | |
| Clear All Faults | | | | | | | | | | |
| X-Ray Tube, 0 Degrees | | | | | | | | | | |
| X-Ray Tube, -15 Degrees | | | | | | | | | | |
| X-Ray Tube, +15 Degrees | | | | | | | | | | |
| System Diagnostics ... | | | | | | | | | | |
| System Defaults ... | | | | | | | | | | |
| About ... | | | | | | | | | | |

5.3 [Select Patient] (被験者の選択) 画面

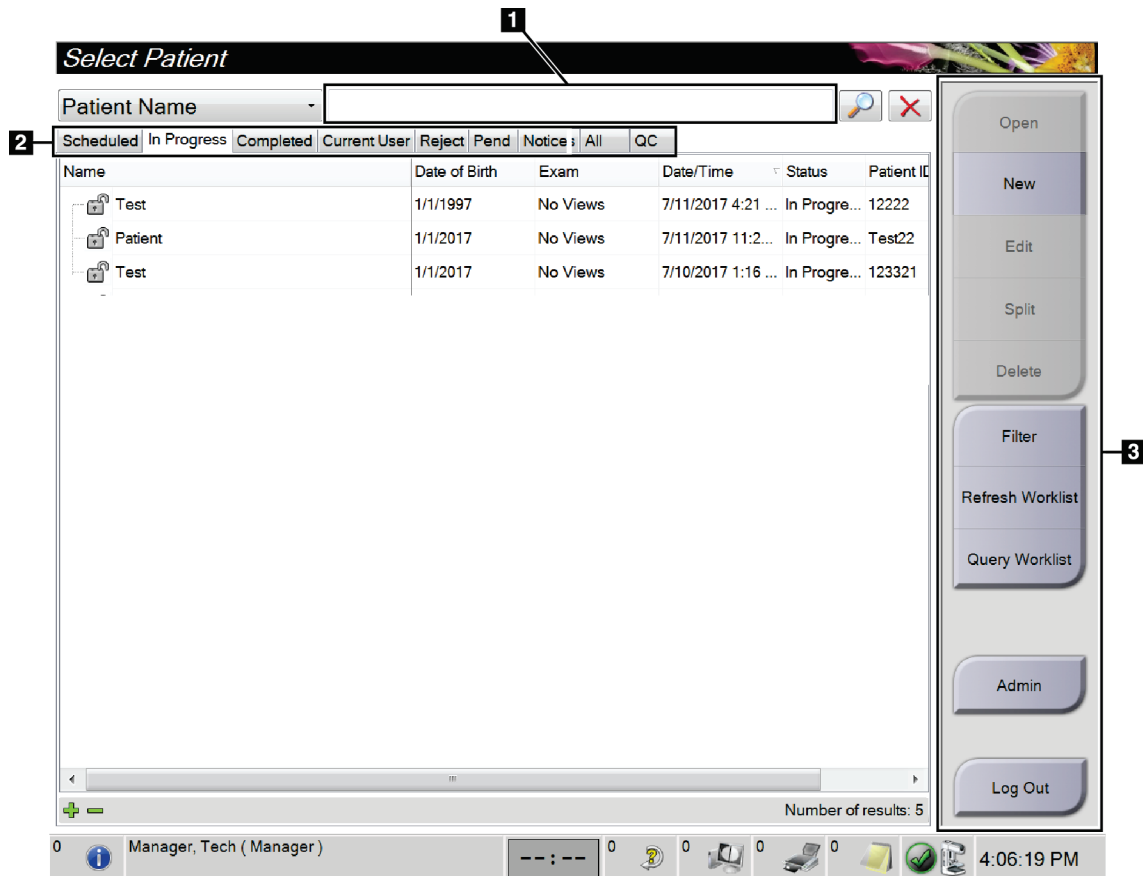
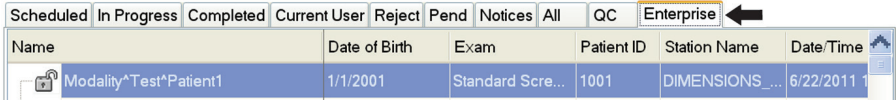


図 29: [Select Patient] (被験者の選択) 画面

表 12: [Select Patient] (被験者の選択) 画面

| 項目 | 説明 |
|----------|---|
| 1.クイック検索 | 選択したタブを被験者名、被験者 ID、受付番号別に検索します。 |
| 2.タブ | 画面上部のタブはカスタマイズが可能です。カスタマイズ権限のあるユーザーはタブの削除または新規タブの作成ができます。 <ul style="list-style-type: none"> • [Scheduled] (予定) タブには、予定されている作業が表示されます。 • [In Progress] (作業中) タブには、未完了の作業が表示されます。 • [Completed] (完了) タブには、完了した作業が表示されます。 • [Current User] (現在のユーザー) タブには、現在のオペレータが担当する作業が表示されます。 • [Reject] (却下) タブには、却下されたビューを伴う作業が表示されます。 |

表 12: [Select Patient] (被験者の選択) 画面

| 項目 | 説明 |
|--------|--|
| | <ul style="list-style-type: none"> • [Pend] (保留) タブには、保留中のビューを伴う作業が表示されます。 • [All] (全て) タブには、全ユーザーが担当するあらゆる作業が表示されます。 • [Notices] (通知) タブには、デフォルトとして、未読の通知のある被験者が表示されます。詳細については「[Notices] (通知) タブについて 『54ページ』」を参照してください。 • [QC]タブには品質管理作業が表示されます。 • [Enterprise] (エンタープライズ) タブは、[Advanced Workflow Manager (アドバンスワークフローマネージャー)] 『60ページ』 (アドバンスワークフローマネージャー) が有効である場合に表示されます。このタブには、ネットワーク接続された互換性のある全システム上の作業が表示されます。  <p style="text-align: center;">図 30: [Enterprise] (エンタープライズ) タブ</p> |
| 3. ボタン | <p>この画面では、特定のボタンを選択することによって、様々な機能にアクセスすることができます。</p> <ul style="list-style-type: none"> • [Open] (開く) : 選択した被験者の情報画面を開きます。 • [New] (新規) : 新しい被験者を追加します。「新規被験者を追加する方法 『54ページ』」を参照してください。 • [Edit] (編集) : 被験者情報を編集します。「被験者情報を編集する方法 『55ページ』」を参照してください。 • [Split] (分割) : 特定の作業あるいは被験者の情報から画像を除去し、別の作業あるいは被験者に移します。「被験者の記録を分割する方法 『55ページ』」を参照してください。 • [Delete] (削除) : 選択した被験者情報を消去します。「被験者の削除方法 『57ページ』」を参照してください。 • [Filter] (フィルタ) : 被験者フィルタを利用します。「被験者フィルタ 『58ページ』」を参照してください。 • [Refresh Worklist] (作業リストの更新) : 予定された被験者の作業リストを更新します。「作業リストの更新方法 『60ページ』」を参照してください。 • [Query Worklist] (作業リスト照会) : モダリティ作業リスト内で被験者を検索します。「作業リストの照会方法 『60ページ』」を参照してください。 • [Admin] (管理) : [Admin] (管理) 画面を開きます。「[Admin] (管理) 画面 『117ページ』」を参照してください。 • [Log Out] (ログアウト) : システムからログアウトします。「ログアウトの手順 『60ページ』」を参照してください。 |

5.3.1 [Notices] (通知) タブについて

- [Notices] (通知) タブを[Select Patient] (被験者の選択) 画面で選択すると、通知のある被験者のリストが表示されます。
- デフォルト設定では、既読および未読の通知のある被験者のリストが表示されます。
- 既読あるいは未読どちらかの通知がある被験者のみ表示する設定に変更することも可能です。
- [Open] (開く) を選択し、選択した被験者の[Procedure] (処置) 画面を開きます。

5.3.2 [Patient] (被験者) 画面を開く

1. タブを選択して、対象の被験者リストを表示します。
2. リストから被験者を選択すると、[Open] (開く) ボタンが有効になります。
3. [Open] (開く) ボタンを選択し、対象の被験者の[Procedure] (処置) 画面を開きます。

5.3.3 新規被験者を追加する方法

1. [Select Patient] (被験者の選択) 画面で[New] (新規) ボタンを選択します。[Add Patient] (被験者の追加) 画面が開きます。

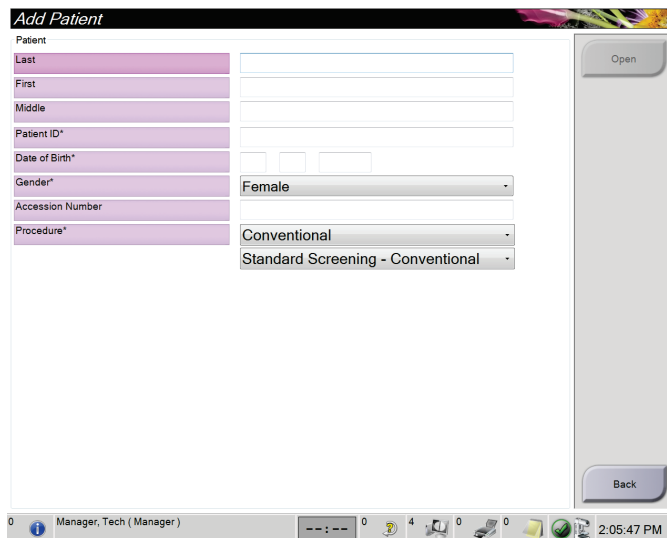


図31: [Add Patient] (被験者の追加) 画面

2. 新しい被験者の情報を入力し、処置を選択します。
3. [Open] (開く) ボタンを選択します。新しい被験者の[Procedure] (処置) 画面が開きます。

5.3.4 被験者情報を編集する方法

1. [Select Patient] (被験者の選択) 画面で、被験者名を選択し、[Edit] (編集) ボタンを選択します。
2. [Edit Patient] (被験者の編集) 画面で被験者情報を変更し、[Save] (保存) ボタンを選択します。
3. [OK]を選択して[Update Successful] (更新されました) のメッセージを閉じます。

5.3.5 被験者の記録を分割する方法

間違った処置に対して、あるいは間違った被験者に対して画像を取り込んでしまった場合、分割機能を利用して画像を正しい処置あるいは被験者に移すことができます。



注記

保護されている被験者の画像は分割できません。



注記

アーカイブされた被験者の記録についても、本システムで分割機能を利用した後、PACS あるいはその他のアーカイブシステム上で訂正処理を行わなければなりません。

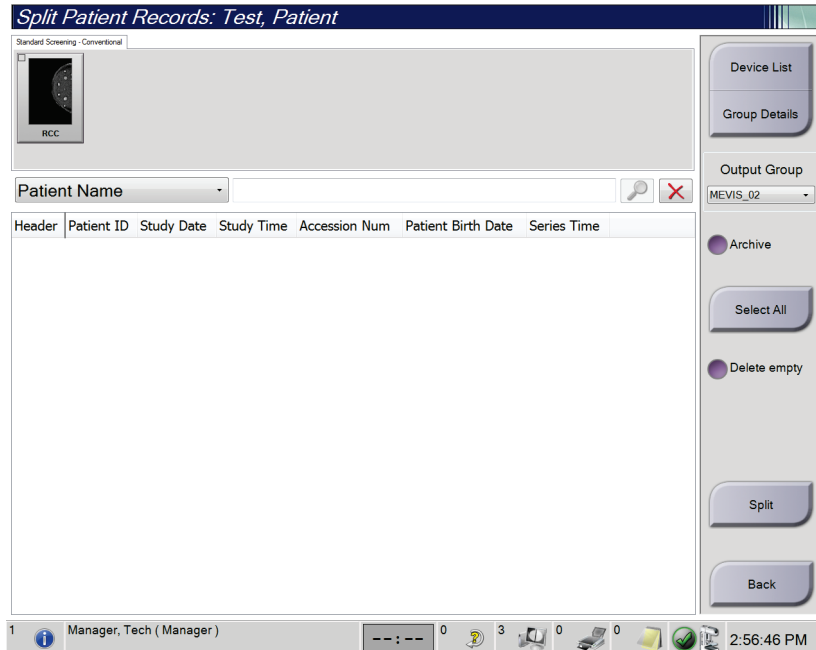


図 32: [Split Patient Records] (被験者記録の分割) 画面

間違っただけで画像を取り込んだ場合

1. [Select Patient] (被験者の選択) 画面で該当する被験者を選択します。
2. [Split] (分割) ボタンを選択します。[Split Patient Records] (被験者記録の分割) 画面が表示されます。
3. 移管させる画像を選択します。すべての画像を移管する場合は、[Select All] (全て選択) を選択します。
4. 画像の下のドロップダウンメニューを使って、検索条件 (被験者名や受付番号等) を選択します。
5. 同じ被験者情報を入力し、[Search] (検索) ボタン (虫眼鏡アイコン) を選択します。
6. 被験者名が表示されたら、正しい画像の移管先の処置を選択します。
7. 画像をアーカイブ保存したい場合、[Archive] (アーカイブ) を選択します。
8. [Split] (分割) ボタン、[OK]ボタンの順に選択して、[Split Successful] (分割が完了しました) のメッセージを閉じます。

間違っただけで被験者に対して画像を取り込んだ場合

1. [Select Patient] (被験者の選択) 画面で、間違っただけで取り込んだ画像が保存された被験者を選択します。
2. [Split] (分割) ボタンを選択します。[Split Patient Records] (被験者記録の分割) 画面が表示されます。
3. 移管させる画像を選択します。すべての画像を移管する場合は、[Select All] (全て選択) を選択します。
4. 画像の下のドロップダウンメニューを使って、検索条件 (被験者名や受付番号等) を選択します。
5. 検索条件を入力し、[Search] (検索) ボタン (虫眼鏡アイコン) を選択します。

6. 被験者名が表示されたら、正しい処置を選択します。

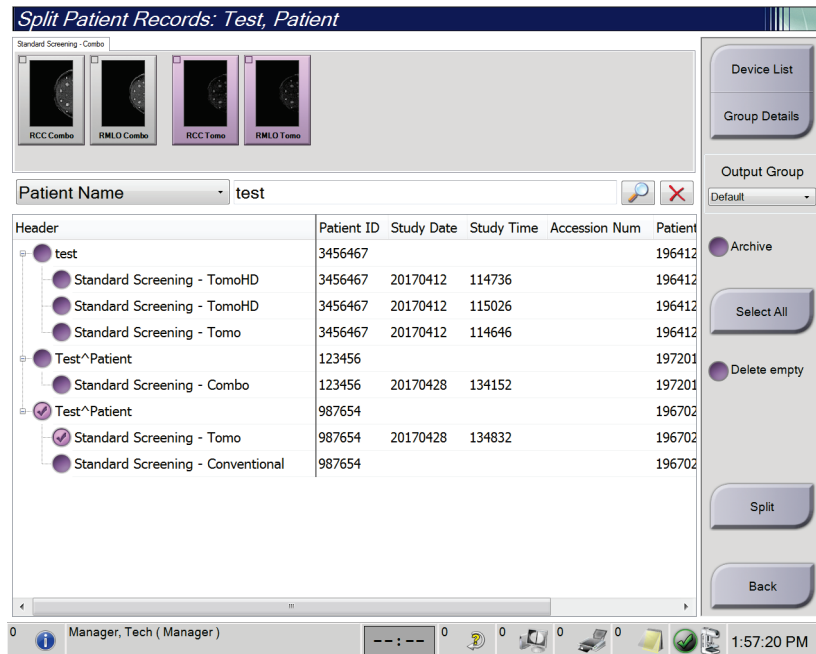


図 33: 正しい処置を選択して被験者記録を分割する方法

- すべての画像を移管した後、間違っただ験者を被験者リストから削除したい場合は、**[Delete Empty]** (空の記録を削除する) を選択します。
- 画像をアーカイブ保存したい場合、**[Archive]** (アーカイブ) を選択します。
- [Split]** (分割) ボタン、**[OK]** ボタンの順に選択して、**[Split Successful]** (分割が完了しました) のメッセージを閉じます。

5.3.6 被験者の削除方法



注記

通常はスペースを再利用することで、被験者を手動で削除する必要がなくなります。
「[ディスクスペースの再利用について](#) 『115ページ』」を参照してください。

- [Select Patient]** (被験者の選択) 画面で、1人または複数の被験者を選択します。
- [Delete]** (削除) ボタンを選択します。
- 確認メッセージが表示されたら、**[Yes]** (はい) を選択します。



注記

放射線技師には患者を削除する権限がありません。

5.3.7 被験者フィルタ

[Select Patient] (被験者の選択) 画面で[Filter] (フィルタ) ボタンを選択すると、選択した被験者リストの[Patient Filter] (被験者フィルタ) 画面が開きます。

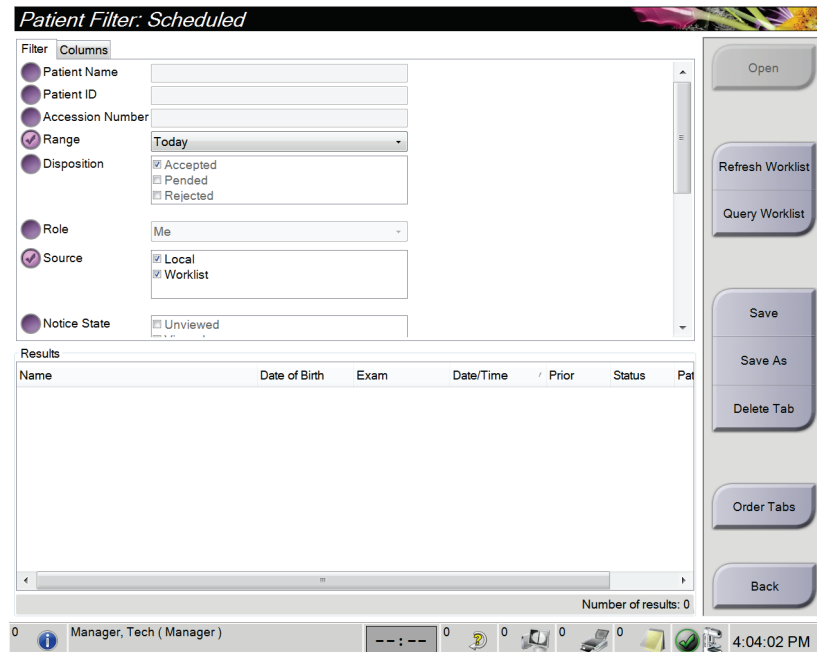


図 34: [Patient Filter] (被験者フィルタ) 画面の[Filter] (フィルタ) タブ

Filter (フィルタ) タブ

[Filter] (フィルタ) タブでは、被験者リストのフィルタオプションを変更できます。フィルタオプションを選択または選択解除すると、その変更が画面の[Results] (結果) 領域に反映されます。



注記

[Select Patient] (被験者の選択) 画面で選択したタブに新しいフィルタを保存するには、管理者レベルのアクセス権限が必要です「[\[Filter\] \(フィルタ\) タブのその他の機能](#) 『59 ページ』」を参照してください。



注記

結果リストでラインを1つ選択して[Open] (開く) ボタンを選択すると、選択した被験者の[Procedure] (処置) 画面が開きます。

[Filter] (フィルタ) タブのその他の機能

アクセス権限のあるユーザーは**[Filter]** (フィルタ) タブで、**[Select Patient]** (被験者の選択) 画面に表示されるタブを追加、変更、削除できます。以下の表を参照してください。

表 13: **[Filter]** (フィルタ) タブのオプション (アクセス権限必須)

| | |
|---|--|
| 現在の被験者フィルタパラメータの変更。 | <ol style="list-style-type: none"> 1. [Select Patient] (被験者の選択) 画面でタブを選択します。 2. [Filter] (フィルタ) ボタンを選択します。 3. フィルタのオプションを選択します。 4. [Save] (保存) ボタンを選択します。 5. 選択したタブの名前がタブ名ボックスに表示されていることを確認します。 6. [OK]を選択します。 |
| [Select Patient] (被験者の選択) 画面での新規タブの作成。 | <ol style="list-style-type: none"> 1. [Select Patient] (被験者の選択) 画面でタブを選択します。 2. [Filter] (フィルタ) ボタンを選択します。 3. 該当タブのフィルタオプションを選択します。 4. [Save As] (名前を付けて保存) ボタンを選択します。 5. 新しいタブ名を入力します。 6. [OK]を選択します。 |
| [Select Patient] (被験者の選択) 画面のタブの削除。 | <ol style="list-style-type: none"> 1. [Select Patient] (被験者の選択) 画面でタブを選択します。 2. [Filter] (フィルタ) ボタンを選択します。 3. [Delete] (削除) ボタンを選択します。 4. 確認ダイアログボックスで[Yes] (はい) を選択します。 |

[Columns] (列) タブ

[Columns] (列) タブでは、フィルタされたリストに検索オプション (年齢、性別、通知など) を追加できます。追加した検索オプションは、結果領域の列として表示されます。フィルタされたリストに列を追加するには、**[Columns]** (列) タブを選択し、追加するオプションを選択します。

**注記**

これらの新しい列を被験者フィルタに保存するには、管理者レベルのアクセス権限が必要です。

**注記**

結果リストでラインを 1 つ選択して**[Open]** (開く) ボタンを選択すると、選択した被験者の**[Procedure]** (処置) 画面が開きます。

[Order Tabs] (タブの並び替え) ボタン

[Order Tabs] (タブの並び替え) ボタンを選択し、被験者リストのタブの順番を変更します。

5.3.8 作業リストの更新方法

[Refresh Worklist] (作業リストの更新) ボタンを選択し、予定されている被験者のリストを更新します。

5.3.9 作業リストの照会方法

[Query Worklist] (作業リストの照会) ボタンを選択し、特定の被験者あるいは被験者リストを対象とした、モダリティ作業リストのプロバイダーを検索します。

照会情報は以下の2種類の方法で入力できます。

- **キーボード**: 照会情報を1つあるいは複数の欄に入力します。予定されている処置が表示され、被験者がローカルデータベースに追加されます。照会に使用できるフィールドは全てカスタマイズ可能です。照会用フィールドのデフォルト設定被験者名、被験者 ID、受付番号、リクエスト済み処置 ID、予定処置日です。
- **バーコードスキャナー**: バーコードをスキャンし、設定済みの照会用フィールドに入力します。予定されている処置が表示され、被験者がローカルデータベースに追加されます。バーコードスキャナーによってスキャンされるフィールドはカスタマイズ可能です。照会用フィールドのデフォルト設定は、被験者 ID、受付番号、リクエスト済み処置 ID のいずれかです。

5.3.10 管理の手順

[Admin] (管理) ボタンを選択して[Admin]画面を開き、システム管理機能を利用します。詳細については「[システム管理インターフェイス](#) 『117ページ』」を参照してください。

5.3.11 ログアウトの手順

[Log Out] (ログアウト) ボタンを選択してシステムからログアウトし、[Startup] (起動) 画面に戻ります。

5.3.12 Advanced Workflow Manager (アドバンスワークフローマネージャー)

Advanced Workflow Manager (アドバンスワークフローマネージャー) は、互換性のあるホロジックシステムが相互に通信し、画像を交換するためのワークフローエンジンです。Advanced Workflow Manager は、ネットワーク接続された全てのシステムで処理されたあらゆる被験者、処置、画像の記録を管理します。さらに Advanced Workflow Manager は、通知を同期し、接続した全てのシステムに事前通知します。

Advanced Workflow Manager に接続したシステムでは、[\[Select Patient\] \(被験者の選択\) 画面](#) 『52ページ』] (被験者の選択) 画面に[Enterprise] (エンタープライズ) タブが表示されます。このタブには、接続されている全システムで処理された処置のリストが表示されます。

5.4 [Procedure] (処置) 画面

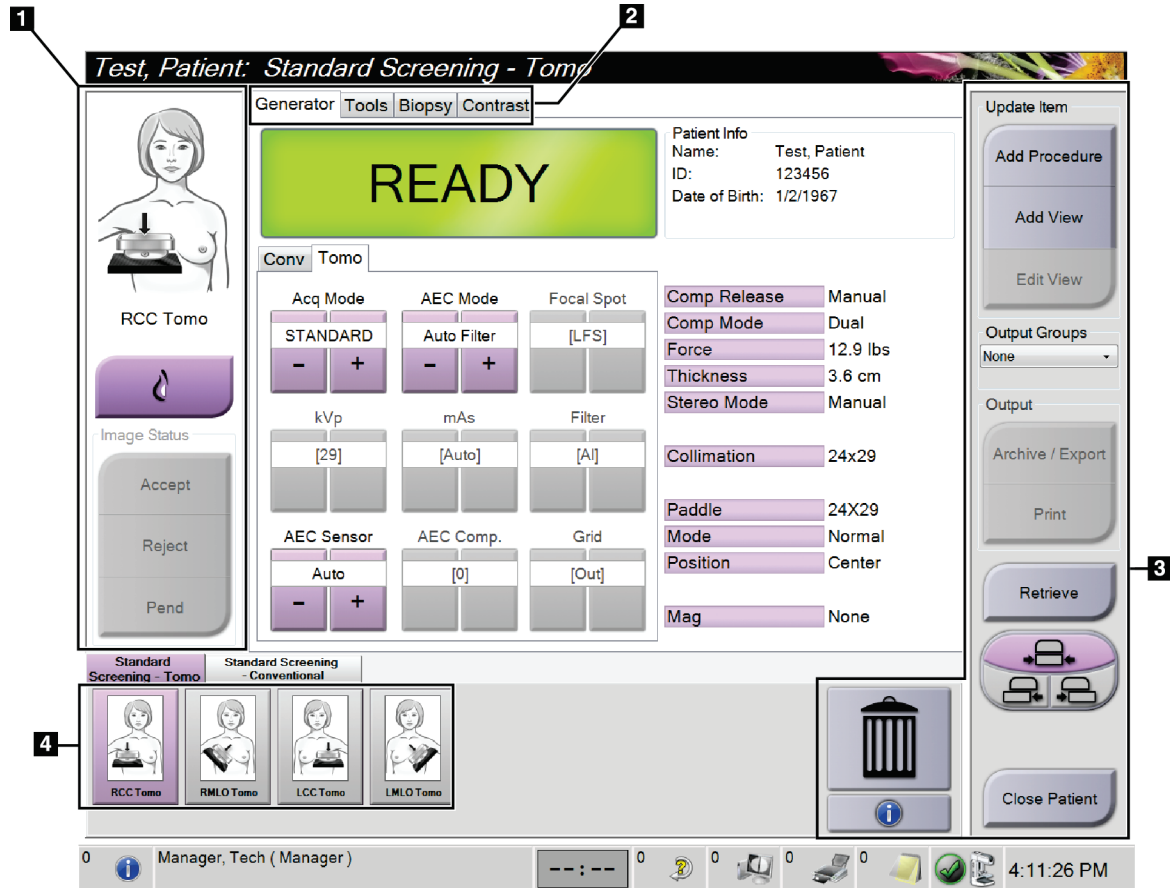


図 35: [Procedure] (処置) 画面

表 14: [Procedure] (処置) 画面

| 項目 | 説明 |
|---------------------------|---|
| 1. Image Status (画像ステータス) | <p>ビューアイコンは現在選択されているビューを示します。</p> <p>[Implant Present] (インプラントあり) ボタン - 被験者の乳房にインプラントが注入されている場合に選択します。</p> <p>[Accept] (承認) ボタン - 画像を承認する場合に選択します。</p> <p>[Reject] (却下) ボタン - 画像を却下する場合に選択します。</p> <p>[Pend] (保留) ボタン - 後日再調査するために画像を保存します。</p> |
| 2. タブ | <p>処置に使用する X 線照射法を調整するには、[Generator] (発生機) タブを選択します。</p> <p>[Tools] (ツール) タブを選択して画像を検査します。</p> <p>[Biopsy] (生体) タブを選択して標的生検を作成します。</p> <p>[Contrast] (発生機) タブを選択して I-View™ の 2D 造影処理を行います。</p> |

表14: [Procedure] (処置) 画面

| 項目 | 説明 |
|----------------------|---|
| 3.ボタン | <p>この画面では、特定のボタンを選択することによって、様々な機能にアクセスすることができます。</p> <p>Add Procedure (処置の追加) : 新規被験者を追加します。</p> <p>Add View (ビューの追加) : 新規ビューを追加します。</p> <p>Edit View (ビューの編集) : 別のビューに画像を割り当てます。</p> <p>Archive/Export (アーカイブ / エクスポート) : 画像を出力します。</p> <p>Print (印刷) : 画像を印刷します。</p> <p>Retrieve (記録の抽出) : 設定済みの機器で、現在の被験者情報を照会します。</p> <p>Paddle Shift (パドル操作) : 選択したビューのデフォルトのパドル位置設定をバイパスします。</p> <p>Close Patient (被験者画面を閉じる) : 被験者および処置の画面を終了します。</p> <p>Trash Can (ごみ箱) : ビューを削除します。</p> |
| 4.Thumbnails (サムネイル) | <p>タブを選択すると、該当処理がサムネイル表示またはサムネイル画像で表示されます。</p> |

5.4.1 [Implant Present] (インプラントあり) ボタンの使用方法

[Implant Present] (インプラントあり) ボタンは、[Procedure] (手技) 画面の[Accept] (承認) ボタンの上にあります。このボタンは、インプラントビューおよびインプラント圧排ビューに特別なインプラント処理を適用し、画像ヘッダーの"Implant Present" DICOM タグを変更します。このボタンを選択すると、ボタン上にチェックマークが表示されます。



画像を取得する前に、インプラントビューとインプラント圧排ビューの両方で[Implant Present] (インプラントあり) ボタンを選択します。



注記

いずれかの手技タブに ID ビューが含まれている場合は、[Implant Present] (インプラントあり) ボタンが自動的に選択されます。

5.4.2 パドル操作機能の使い方

パドル操作機能については「[パドル操作](#)『98ページ』」を参照してください。

1. [Procedure] (処置) 画面で、未撮影のサムネイル画像ビューを選択します。該当するビューのデフォルト位置にパドルが移動します。
2. 選択したビューのデフォルトのパドル位置をバイパスするには、パドル操作ボタンを選択します。パドルは新しい位置に移動します。

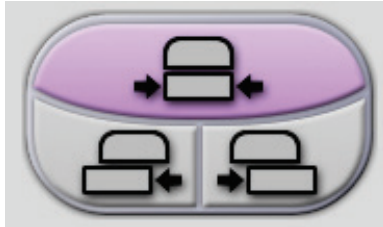


図36: パドル移動ボタン

5.4.3 [Procedure Information] (処置情報) ダイアログボックス

処置情報を表示するには、[Delete View] (ビューの削除) ボタン (ごみ箱) の下にある [Procedure Information] (処置情報) ボタンを選択します。[Procedure Info] (処置情報) ダイアログボックスで表示される情報:

- 処置名
- 受付番号
- 処置のステータス
- 処置の開始 / 終了日時
- 線量情報 (乳房あたり、積算線量)

撮影済みのビューがない処置は、[Delete Procedure] (処置の削除) ボタンを選択して、該当被験者の記録から削除します。**Return to Procedure** (処置に戻る) ボタンを選択して、ダイアログボックスを閉じます。

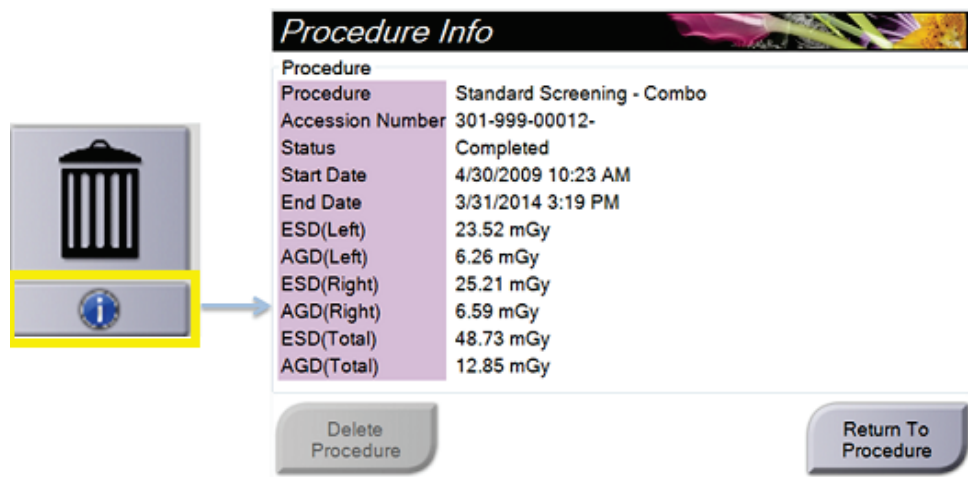


図37: [Procedure Info] (処置情報) ダイアログボックス

5.4.4 処置の追加手順

1. 処置を追加するには、[Procedure]画面で[Add Procedure] (処置の追加) ボタンを選択し、[Add Procedure] (処置の追加) ダイアログボックスを開きます。

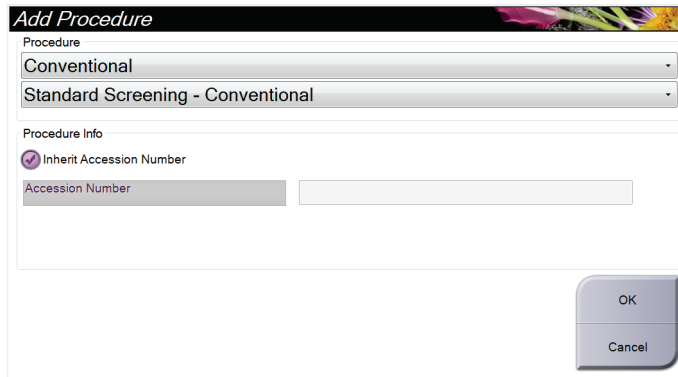


図38: [Add Procedure] (処置の追加) ダイアログボックス

2. ドロップダウンメニューを使って追加する処置のタイプを選択します。
3. デフォルト設定では現在の受付番号が自動的に使用されます。別の受付番号を使用したい場合は、[Inherit Accession Number] (受付番号を引続き使用する) のチェックボックスを無効にして使用したい受付番号を入力します。
4. [OK]ボタンを選択します。選択した処置のサムネイル画像が表示された新しいタブが追加されます。

利用可能な処置

下記の表に、本システムで利用できる処置の主なグループを示します。



注記

本システムでの使用ライセンスが取得された場合にのみリストに表示される処置もあります。

表15: 処置グループ

| 処置 | 説明 |
|------------------------------|---|
| Conventional (従来) | デジタルマンモグラフィ (2D) イメージングのみ |
| Combo (コンボ) | デジタルマンモグラフィ (2D) および乳房トモシンセシスイメージング |
| Tomo (トモ) | 乳房トモシンセシスイメージングのみ |
| TomoHD (トモ HD) | 乳房トモシンセシスイメージングおよび生成された 2D 画像 |
| ComboHD (コンボ HD) | デジタルマンモグラフィ (2D) 、乳房トモシンセシスイメージング、生成された 2D 画像 |
| Stereo Biopsy (立体生検) | 定位標的法による生検 |
| Tomo Guided Biopsy (トモガイド生検) | トモシンセシスを採用した標的的生検 |
| Specimen (検体) | 特殊検体イメージング |
| 2D Contrast (2D 造影) | 造影デジタルイメージング |

5.4.5 ビューの追加（あるいは除去）

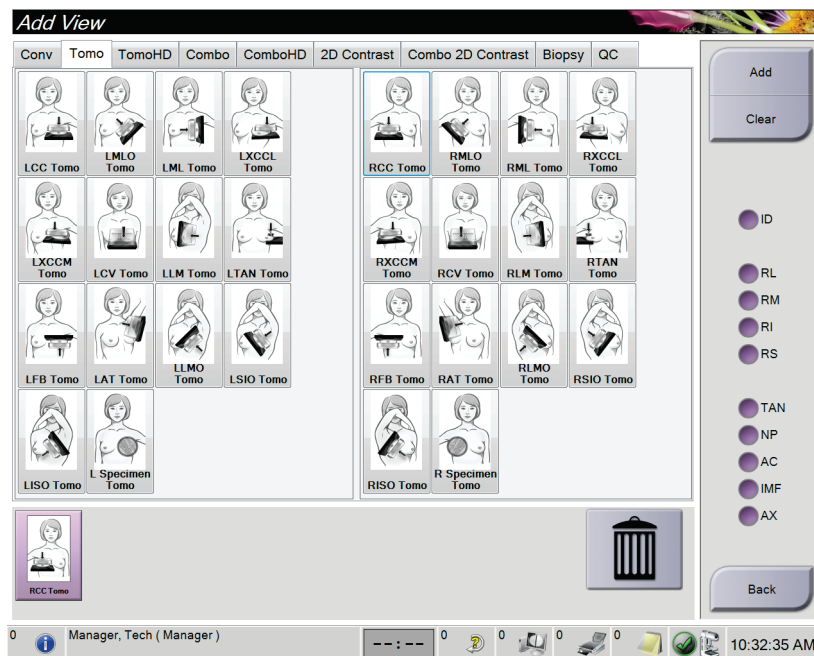
ビューを追加するには

1. **[Add View]**（ビューの追加）ボタンを選択し、**[Add View]**（ビューの追加）画面を開きます。



注記

システムのライセンス設定によっては、下図とは異なるタブが表示される場合があります。



ビューの修飾因子

ID = インプラント移動
RL = 水平回転
RM = 内側回転
RI = 下側回転
RS = 上側回転
NP = 横側乳首
AC = 前方圧迫
IMF = 乳房下溝線
AX = 腋窩組織

図 39: **[Add View]**（ビューの追加）画面

2. タブを選択してビューを選びます。画面の右パネルからビューの修飾因子を最大で3つ選択できます。
3. **[Add]**（追加）ボタンを選択します。選択したビューのサムネイル画像が画面の下部パネルに追加されます。

ビューを除去するには

- 追加したリストから単一のビューを削除するには、対象のビューを選び、ごみ箱のアイコンを選択します。
- 追加リストからすべてのビューを削除するには、**[Clear]**（クリア）ボタンを選択します。

5.4.6 ビューの編集

画像に別のビューを割り当てるには、[Edit View]（ビューの編集）画面を使用します。

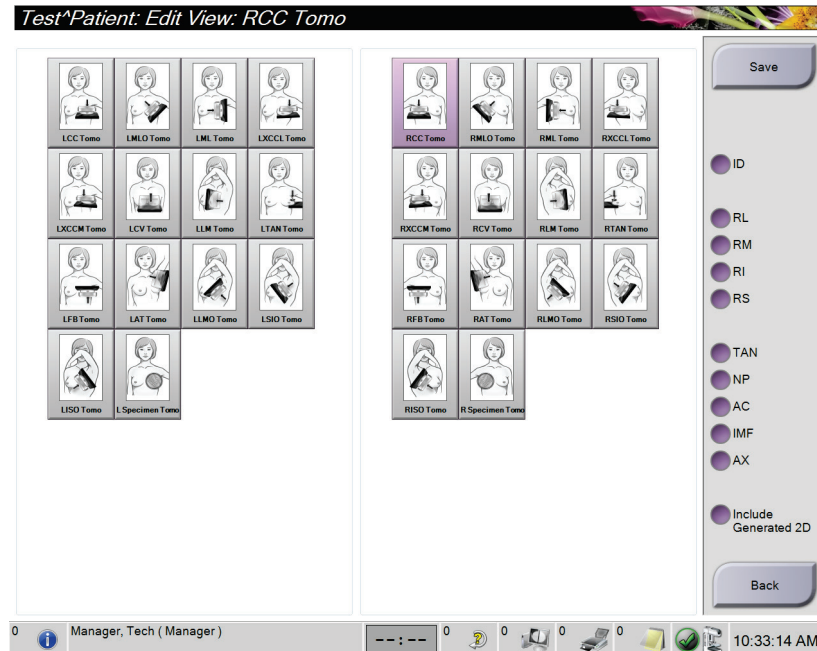


図40: [Edit View]（ビューの編集）画面

1. [Procedure]（処置）画面で、撮影済みのサムネイル画像ビューを選択します。
2. [Edit View]（ビューの編集）ボタンを選択します。
3. 画面からビューを選択します。ビューの修飾因子は最大3つ選択できます。ビューの修飾因子については、[Add View 65ページ]（ビューの追加）画面の説明図を参照してください。
4. [Save]（保存）を選択し、[Update Successful]（更新が完了しました）メッセージで[OK]を選択します。



注記

生体処理の[Edit View]（ビューの更新）画面では、別の View の装飾因子が表示されません。Affirm システムの「ユーザーガイド」を参照してください。

5.4.7 Patient (被験者) 画面の終了手順

[Close Patient] (被験者画面を閉じる) ボタンを選択します。画像を取り込んだ場合は、[Close Procedure] (処置の終了) ダイアログボックスが表示されます。以下のオプションのいずれかを選択します。

| | |
|---|--|
| Close Procedure Complete (処置を完了して終了) | 処置を完了させ、[Completed] (完了) タブに移動させます。 |
| Close Procedure In Progress (処理中として終了) | 処置を閉じ、[In Progress] (処理中) タブに保存します。 |
| Close Procedure Discontinue (処置を中止して終了) | 処置を閉じ、[All] (全て) タブに移動させると、ダイアログボックスが開きます。処置の中止理由をリストから選択するか、新規の理由を追加しなければなりません。 |
| Return To Procedure (処置画面に戻る) | 処置画面に戻ります。 |

Pend (保留) にされた画像があれば、ダイアログボックスが開き、以下のオプションが表示されます。

- Accept All and Close Complete (全てを承認して処置を終了)
- Close Procedure In Progress (処置を処理中として終了)
- Return to Procedure (処理画面に戻る)

MPPS が有効化されている状態で[Complete] (完了) および[Discontinue] (中止) を選択した場合、メッセージが出力機器に送信されます。また、サムネイル画像の上にあるタブをクリックしたままにすると、処理中の処置ステータスに関するメッセージを再送信することができます。[Procedure Action] (処置に対する行動) ダイアログボックスが開き、処置ステータスを[resend] (再送信) するか、処理画面に[return] (戻る) ためのボタンが表示されます。

5.5 画像検証機能の使用方法

[Procedure] (処置) 画面の[Tools] (ツール) タブを選択し、画像検証機能を使用します。詳細については「[Image Review Tools \(画像検証ツール\) タブ](#) 『81ページ』」を参照してください。

5.6 出カグループ

承認された画像は、選択した出力グループ内の出力機器へ自動的に送信されます。被験者情報を閉じた後または画像を承認した後の、いずれの時点で画像を送信するかは、システム構成で設定します。



注記

トモシセシス画像は選択した出力グループ内の印刷機器には送信されません。トモシセシス画像は[Print] (印刷) 画面から印刷できます。

5.6.1 出カグループの選択方法

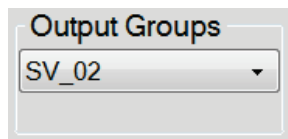


図41: [Output Groups] (出力グループ) フィールド

[Procedure] (処置) 画面の[Output Groups] (出力グループ) のドロップダウンメニューで、PACS、診断ワークステーション、CAD 機器、プリンタなどの出力機器グループを選択します。



注記

出力グループが選択されていない場合、画像は送信されません。

5.6.2 出カグループの追加または編集



注記

出力グループはインストール時に作成されますが、既存の出力グループ編集および新規出力グループの追加も可能です。

新しい出力グループを追加するには：

1. [Admin] (管理) 画面を開きます。
2. [Manage Output Groups] (出力グループの管理) ボタンを選択します。
3. [New] (新規作成) ボタンを選択し、情報を入力して、出力機器を選択します。
4. [Add] (追加) を選択し、[OK]ボタンを選択して[Update Successful] (更新が完了しました) のメッセージを閉じます。
5. いずれかの出力グループを選択してデフォルトに設定できます。

新しい出力グループを編集するには :

1. [Admin] (管理) 画面を開きます。
2. [Manage Output Groups] (出力グループの管理) ボタンを選択します。
3. [Edit (編集) ボタンを選択し、変更を行います。
4. [Save] (保存) を選択し、OK ボタンを選択して[Update Successful] (更新が完了しました) のメッセージを閉じます。

5.6.3 カスタム出力

[Procedure] (処置) 画面の[Custom Output] (カスタム出力) オプションで出力グループを作成できます。作成したカスタム出力グループは、別のカスタム出力グループを作成するまで[Custom] (カスタム) オプションに残ります。

[Procedure] (処置) 画面でカスタム出力グループを作成するには :

1. [Procedure] (処理) 画面の[Output Groups] (出力グループ) ドロップダウンメニューから[Custom] (カスタム) を選択します。
2. [Output Group] (出力グループ) 画面で、使用可能な機器のリストから使用したい機器を選択し、[OK]を選択します。

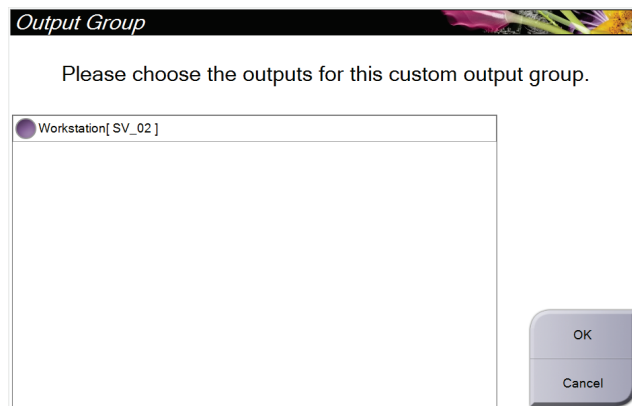


図 42: カスタム出力グループの例

5.7 オンデマンド出力

オンデマンド出力は、[Archive/Export]（アーカイブ / エクスポート）あるいは[Print]（印刷）に対応しています。現在開いている被験者の情報は、処理が終了するまで手動でアーカイブ、エクスポート、印刷できます。

[On-Demand Output]（オンデマンド出力）ボタンを選択すると、設定した出力機器に、開いている被験者の画像を送信するオプションが利用できます。

5.7.1 アーカイブ

1. [Archive/Export]（アーカイブ / エクスポート）ボタンを選択します。
2. [On Demand Archive]（オンデマンドアーカイブ）画面で **procedure**（処置）あるいは **view**（ビュー）を選択します。
 - [Select All]（全て選択）ボタンを使用すると、この画面に表示された全ての項目が選択されます。
 - [Clear]（クリア）ボタンを使用すると、この画面の項目の選択が解除されます。
 - [Priors]（以前の情報）ボタンを使用すると、この被験者の処置およびビューの履歴が表示されます。
 - [Rejected]（却下済み）ボタンを使用すると、この被験者の却下されたビューが表示されます。
3. 保存先機器を選択するには：
 - [Device List]（機器リスト）ボタンを選択し、[Storage Device]（保存先機器）ドロップダウンメニューから機器を選択します。
 - あるいは-
 - [Output Group]（出力グループ）ドロップダウンメニューから出力グループを選択します。
4. [Archive]（アーカイブ）ボタンを選択すると、選択した画像が指定のアーカイブにコピーされます。



注記

保管ステータスを確認するには、タスクバーの[Manage Queue]（キューの管理）ユーティリティを使用します。

5.7.2 エクスポート

1. ([Procedure] (処置) 画面の右側の) **[Archive/Export]** (アーカイブ / エクスポート) ボタンを選択します。
2. エクスポートする画像を選び、**[Export]** (エクスポート) ボタンを選択します。

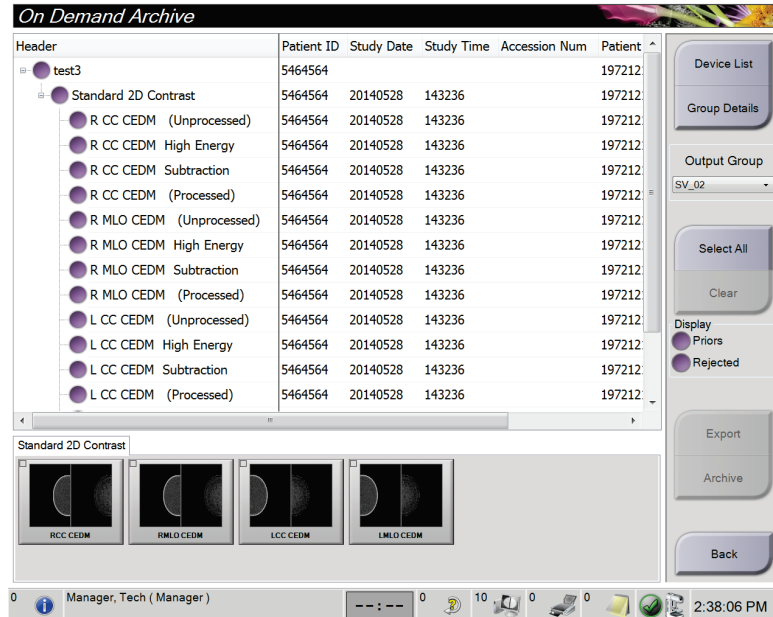


図 43: エクスポートする画像の選択

3. **[Export]** (エクスポート) ダイアログボックスで、**[media devices]** (メディア機器) ドロップダウンメニューから出力先を選択します。

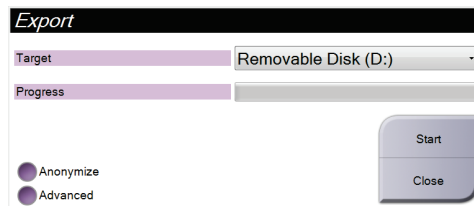


図 44: **[Export]** (エクスポート) ダイアログボックス

- 被験者のデータを匿名化するには、**[Anonymize]** (匿名化) を選択します。
 - 選択した画像の保存先となるローカルシステム上のフォルダや、エクスポートの種類を選択するには、**[Advanced]** (詳細設定) を選択します。
4. **[Start]** (開始) ボタンを選択します。選択した画像が指定のデバイスにコピーされます。

5.7.3 印刷

1. [Procedure] (処置) 画面で[Print] (印刷) ボタンを選択し、[Print] (印刷) 画面を表示します。[\[Print\] \(印刷\) 画面](#)73ページの説明図を参照して、印刷データを準備します。
2. 画面の[film format] (フィルムのフォーマット) 領域でフィルムのフォーマットを選択します。
3. サムネイル画像を選択します。
4. 使用したい image mode (画像モード) を Conventional (従来)、Projection (投影)、Reconstruction (再構成) の中から選択します。C-View イメージング用のライセンスを取得している場合、C-View ボタンが表示されます。
5. [Print] (印刷) 画面で画像表示領域 (図中の項目 16) を選択します。この領域に表示される画像がフィルム上に印刷されます。
6. 同じマルチフォーマットフィルムに他の画像を配置するには、3~5 の手順を繰り返します。
7. 同じ画像を別のフォーマットのフィルムに印刷するには、[New Film] (新規フィルム) ボタン (図中の項目 12) を選択し、2~6 の手順を実行します。
8. [Print] (印刷) 画面の左上部分のボタン (図中の項目 1~6) を使って、被験者のデータ、マーキング、注釈の非表示 / 表示の切り替えや画像の向きの変更を行います。
9. [Print] (印刷) ボタンを選択してフィルム印刷します。

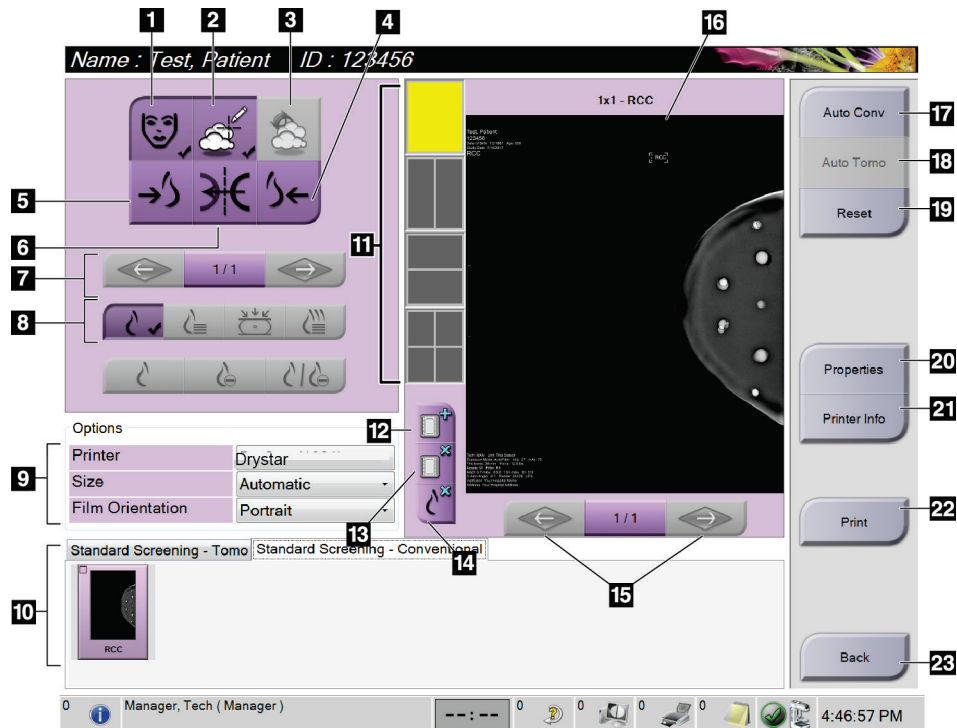


図 45: [Print] (印刷) 画面

図の凡例

- | | |
|--|--|
| 1. 被験者データの表示 / 非表示 | 13. フィルムの削除。 |
| 2. マーキングおよび注釈の表示 / 非表示 | 14. フィルムから画像を削除。 |
| 3. 画像上の標的生検の表示 / 非表示 | 15. フィルムページ間の移動 |
| 4. 背側画像の印刷 | 16. 画像表示領域。 |
| 5. 腹側画像の印刷 | 17. デフォルト設定で従来画像（ライセンスを取得していれば C-View の画像も）を印刷。 |
| 6. 画像の反転（鏡像）表示 | 18. 印刷タグが付いたトモシンセシス画像（スライスまたは投影）を印刷（トモシンセシスのオプション）。 |
| 7. 前または次のトモシンセシスのスライス画像または投影画像に移動します（トモシンセシスのオプション）。 | 19. [Print] (印刷) 画面をデフォルト設定に戻す。 |
| 8. Conventional（従来）、Projection（投影）、Reconstruction（再構成）から使用したいビューを選択します（トモシンセシスのオプション）。C-View 画像用のライセンスを取得している場合、C-View ボタンが表示されます。 | 20. [Properties] (プロパティ) 画面を開く。 |
| 9. 印刷オプションの選択。 | 21. プリンタの IP アドレス、AE タイトル、ポート、および True Size プリント機能の表示。 |
| 10. サムネイル画像の表示。 | 22. 印刷プロセスの開始 |
| 11. フィルムのフォーマット（タイル数）の選択。 | 23. [Procedure] (処置) 画面に戻る |
| 12. 新規フィルムの作成。 | |

第6章 画像

6.1 画像表示画面

撮影後に取り込んだ画像は画像表示モニターに映し出されます。画面には被験者および処置情報を表示させることもできます。情報表示と非表示を切り替えるには、[Procedure] (処置) 画面の[Tools] (ツール) タブを開き、[Patient Information] (被験者情報) ボタンを選択します。



図46: 画像表示画面

図の凡例

1. 被験者情報および検査日
2. 撮影情報：
 - Exposure Technique (撮影技術)
 - 被験者線量
 - Cアームの角度
 - 圧迫の厚さおよび圧力
 - 施設および技師の情報

6.2 撮影パラメータの設定方法

6.2.1 画像取り込みモードの選択 (トモシンセシスのオプション)

- Standard (標準モード) 定期的なトモシンセシスクリーニング処置
- Enhanced (拡張モード) 診断用トモシンセシスのビュー



警告 :

combo モードでのイメージング (DM + BT) による強化取り込みモードは、MQSA スクリーニング限界となる 3.0mGy より高い放射線量を生成するため、診断評価にのみ使用されるべきです。

6.2.2 撮影モードの選択

自動露出制御モード (AEC) を利用して撮影技術のシステム制御を行います。AEC モードは 20~49 kV に対応しています。

- Manual (手動) ユーザーが管電圧 (kV 値)、管電流 (mAs 値)、焦点、フィルタの選択を行います。
- AEC :
Auto-Time (自動撮影時間調整) ユーザーが管電圧 (kV 値)、焦点、フィルタの選択を行います。管電流はシステムによって調整されます。
- AEC : Auto-kV
(自動管電圧調整) ユーザーが焦点の選択を行います。管電圧 (kV 値)、管電流 (mAs 値)、フィルタ (ロジウム) はシステムによって調整されます。
- AEC :
Auto-Filter (自動フィルタ) ユーザーが焦点の選択を行います。管電圧 (kV 値)、管電流 (mAs 値)、フィルタによってシステムが調整されます。

6.2.3 AEC センサーの使用方法

AEC センサーには、7ヶ所の手動位置と 1ヶ所の自動位置があります。手動位置は、胸壁端 (位置 1) から乳頭端 (位置 7) までの範囲です。自動位置では、胸壁から乳頭までの範囲内で 2つの領域が選択されます。

圧迫器あるいは画面の AEC センサー領域でプラス (+) とマイナス (-) キーを使用し、センサー位置の変更を行います。自動 AEC を選択すると、システムが乳房の最善の撮影法を算出します。

6.3 画像を取り込む方法

臨床処置の詳細については「[臨床処置](#) 『105ページ』」を参照してください。

1. [Procedure](処置)画面下部のサムネイルビューから使用したいビューを選択します。
2. 完全照射撮影を行うには、[x-ray]ボタンおよび/または[x-ray footswitch] (X線フットスイッチ) を押し続けます。

撮影中の状態：

- システムステータスバーには、黄色の背景に放射線記号が表示されます（下図参照）。

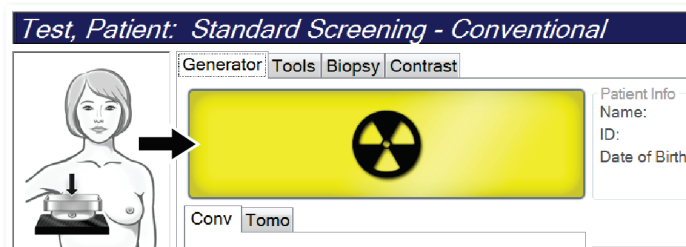


図47: X線撮影中

- X線撮影中ははっきりと機械音が鳴り続けます
この機械音は連続的な音です。機械音は撮影開始から従来ビューの終了まで、combo (コンボ) 画像の取り込み中は鳴り続けます。乳房トモシンセシスから従来のデジタル乳房撮影に作業が移る際にも、機械音は中断されません。機械音が鳴っている間は撮影スイッチを解除しないでください。
3. 機械音が止み、システムステータスバーが[Standby] (スタンバイ状態、下図参照) に変わったら、[x-ray]ボタンおよび/または[x-ray footswitch] (X線フットスイッチ) を解除します。

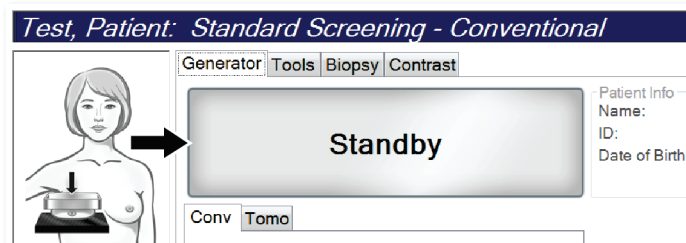


図48: X線撮影完了

4. X線撮影が完了すると、画像表示モニターに画像が表示されます。[Procedure] (処置) 画面が自動的に[Tools] (ツール) タブに切り替わります。

以下のオプションのいずれかを選択し、画像の取り込み作業を完了します。

- **[Accept]** (承認) を選択し、画像を承認する。画像がすべての属性およびマーキングと共に出力デバイスに送信されます。
- **[Reject]** (却下) を選択し、画像を却下する。ダイアログボックスが表示されたら却下理由を選択します。**[Image Display]** (画像表示) 画面が閉じます。却下したビューの再表示あるいは別のビューの選択も可能です。**[Reject]** (却下) を選択した場合は、サムネイル画像に「X」と表示されます。
- 画像の **Pend** (保留)。後日の再検討のために画像が保存されます。**[Pend]** (保留) を選択した場合は、サムネイル画像に疑問符 (?) が表示されます。



図49: 処理中の画像に付けられたマーク

5. ビューごとに1~4の手順を繰り返します。



注記

管理者ユーザーは新規画像を自動承認あるいは自動保留するように設定することができます。

6.3.1 従来の画像取得プロセス

1. X線撮影後に画像を確認し、必要に応じてコメントを追加します。
2. 画像を**[Accept]** (承認)、**[Reject]** (却下)、**[Pend]** (保留) します。画面のケーススタディ領域のサムネイル画像が、撮影した画像のサムネイル画像に置き換えられます。



注記

管理者ユーザーは新規画像を自動承認あるいは自動保留するように設定することができます。

6.3.2 トモシンセシス画像の取得プロセス

1. 画像の再構成処理の完了を待ちます。
2. 投影画像の動きを検証します。
3. 画像を**[Accept]** (承認)、**[Reject]** (却下)、**[Pend]** (保留) します。



注記

管理者ユーザーは新規画像を自動承認あるいは自動保留するように設定することができます。

6.3.3 却下した画像の承認方法

却下した画像が新規画像よりも良好な場合、一旦却下した画像を再利用することができます。[Procedure] (処置) 画面のサムネイル画像を選択して画像を再検証し、画像を[Accept] (承認) します。

6.3.4 保留した画像の承認あるいは却下

保留した画像の承認あるいは却下を行うには、保留したサムネイル画像を選択し、[Accept] (承認) あるいは[Reject] (却下) ボタンを選択します。



注記

管理者ユーザーは新規画像を自動承認あるいは自動保留するように設定することができます。

6.4 インプラント画像の修正および再処理方法

[Implant Present] (インプラントあり) ボタンを選択せずにインプラントビューやインプラント圧排ビューを取得した場合は、画像を修正する必要があります。

6.4.1 画像を承認しない場合

[Procedure] (手技) 画面の[Implant Present] (インプラントあり) ボタンを選択して、インプラントが存在することを示します。ボタンにチェックマークが表示され、画像が再処理されます。



6.4.2 画像を承認する場合

1. 画像を選択します。
2. [Procedure] (手技) 画面の[Implant Present] (インプラントあり) ボタンを選択し、画像を修正します。ボタンにチェックマークが表示され、画像が再処理されます。
3. [Accept] (承認) ボタンを選択して、画像に加えた変更を承認します。



注記

[Accept] (承認) ボタンを選択したときに画像を送信するようにシステムを設定している場合は、修正された画像が選択した出力デバイスへ自動的に送信されます。

6.5 画像の検証方法

画像の検証では、サムネイル、画像検証ツール、表示モードを使用します。

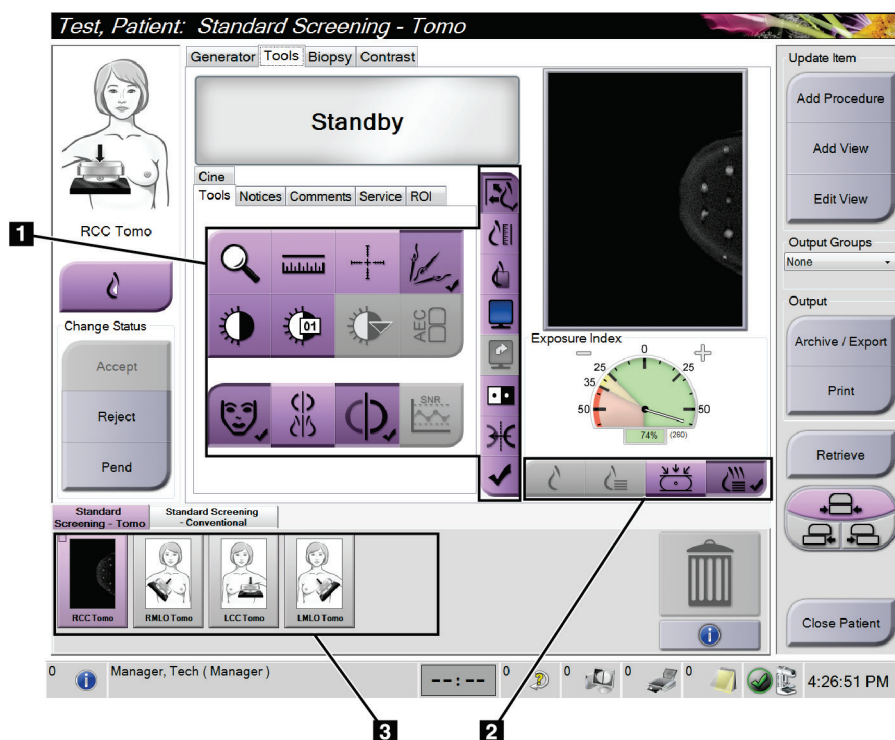


図 50: [Tools] (ツール) タブ (トモシンセシスのオプションが表示されている場合)

図の凡例

1. 画像検証ツール - 「[Image Review Tools \(画像検証ツール\) タブ](#) 『81ページ』」を参照してください。
2. 画像表示モード - 「[表示モード](#) 『83ページ』」を参照してください。
3. サムネイルビューとサムネイル画像サムネイル画像を選択すると、その画像が画像表示モニターに表示されます。

6.5.1 Image Review Tools (画像検証ツール) タブ

画像検証ツールは、[Procedure] (処理) 画面の[Tools] (ツール) タブにあります。利用可能なツールにはチェックマークが付けられます。

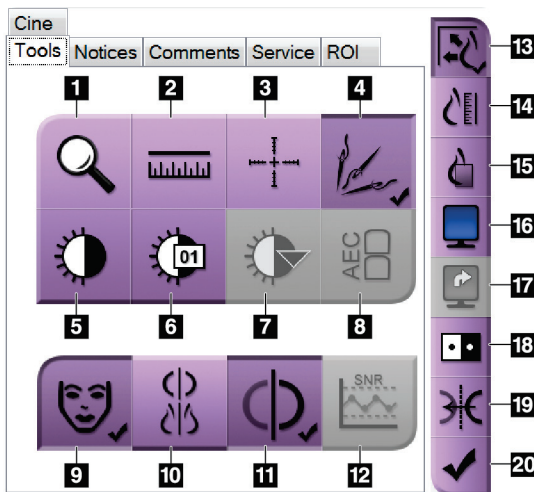


図 51: 画像検証ツール

図の凡例

1. [Zoom] (ズーム) ツールは画像の一部を拡大表示します。
2. [Ruler] (定規) ツールは2点間の距離が測定できます。
3. [Crosshair] (十字線) ツールは、[Image Display] (画像表示) 画面に十字線を表示します。
4. [Demetalizer] (非金属化) ツールは金属物体が写ったトモシンセシス画像を処理するために使用します。
5. [Window/Level] (ウィンドウ / レベル) ツールは、輝度とコントラストを調整します。
6. [Window/Level Fine Adjustment] (ウィンドウ / レベル微調整) ツールでは、ウィンドウとレベルの値の任意入力が可能です。
7. [LUT Selection] (LUT 選択) ツールでは、LUT 付き画像のウィンドウ / レベル設定を閲覧することができます。
8. [AEC] ボタンを選択すると、線量の計算に使用される AEC センサー領域が表示されます。センサー領域は [Image Display] (画像表示) 画面上に表示されます。
9. [Patient Information] (被験者情報) ボタンを選択すると、被験者情報が表示されます。
10. [Auto-Hanging] (自動掲示) ボタンは現在選択された検査を自動的に4コマ設定で掲示します。
11. The [Auto-Pairing] (自動ペアリング) ボタンは現在選択された画像の複数コマのペアリングを無効にします。
12. [SNR/CNR] ボタンを使って ACR Phantom の信号対ノイズ比とコントラスト対ノイズ比を計算します。
13. [Fit-to-Viewport] (ビューポートに合わせる) ボタンを選択すると、画像が画像タイルに収まるサイズに調整されます。
14. [True Size] (原寸大) ボタンを選択すると、乳房の画像が原寸大で表示されます。
15. [View Actual Pixels] (実画素表示) ボタンを選択すると、画像が最大解像度で表示されます。
16. [Multi-Up Display] (複数表示) ボタンで表示するタイル数を選択します。
17. [Image Tile Advance] (詳細画像タイル) ボタンで複数掲示する有効タイルを設定します。
18. [Invert Image] (画像の反転) ツールを使うと、黒を白に、白を黒に転換することができます。
19. [Mirror] (鏡像) ボタンは画像の反転 (鏡像) イメージを表示します。
20. [Tag for Print] (印刷タグ) ボタンは、(後で印刷できるように) トモシンセシス画像の投影あるいは再構成画像にマークを付けるために使用します。

6.5.2 [Notices] (通知) タブ

[Notices] (通知) タブのツールを使用して画像にマーキングや注釈を添付し、表示された画像あるいは処置に関する通知を送信します。タブの下部にある通知出力グループのドロップダウンメニューで通知の送信先を選択することができます。

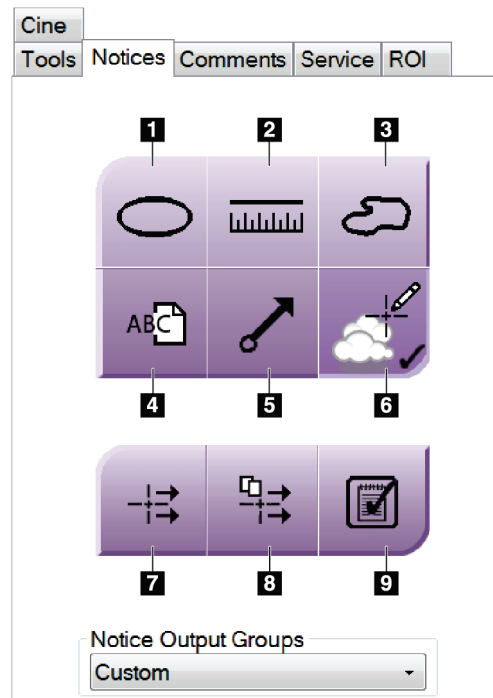


図 52: [Notices] (通知) タブのツール

図の凡例

1. **[Oval]** (楕円) ツールを使って画像に楕円形のマーキングを描画します。
2. **[Ruler]** (定規) ツールは 2 点間の距離を測定できます。
3. **[Freehand]** (フリーハンド) ツールを使って画像にフリーハンドのマーキングを描画します。
4. **[Text]** (テキスト) ツールでマーキングを添付せずにメモを追加することができます。
5. **[Arrow]** (矢印) ツールは矢印のマーキングを添付します。
6. **[Markings]** (マーキング) ツールでマーキングおよび注釈を表示あるいは非表示にします。
7. **[Send Notice]** (通知の送信) ツールで現在の画像を指定の宛て先に送信します。
8. **[Send All Notices]** (全通知の送信) ツールを使って、現在の処置の全ての画像の通知を選択した宛て先に送信することができます。
9. **[Viewed]** (既読) ツールは被験者の通知のステータスを既読に変更します。

6.5.3 その他の画像検証ツール

その他のタブ

- [Comments] (コメント) : コメントを追加します。
- [Service] (サービス) : 画像をサービス用としてマークします。
- [ROI] : 画像表示モニター上で注目すべき局部を描画します。
- [Cine] (シネ) : 複数の画像を動画として連続表示します (トモシンセシスのオプション)。

撮影線量指数

撮影線量指数は画質の目安となる値です。撮影線量指数が赤または黄色の領域内にだった場合は、選択した画像にノイズがないか確認し、再度撮影するかどうかを判断してください。

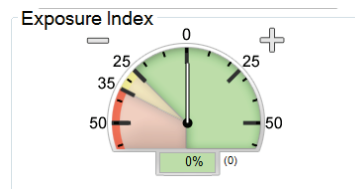


図53: 撮影線量指数

表示モード

画面の[Display Mode] (表示モード) 領域のボタンを使用し、画像表示モニターに表示するビューのタイプを選択します。従来、生成された 2D、投影、再構成のタイプを選択し、コンビ画像を表示することができます。

図の凡例

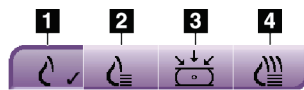
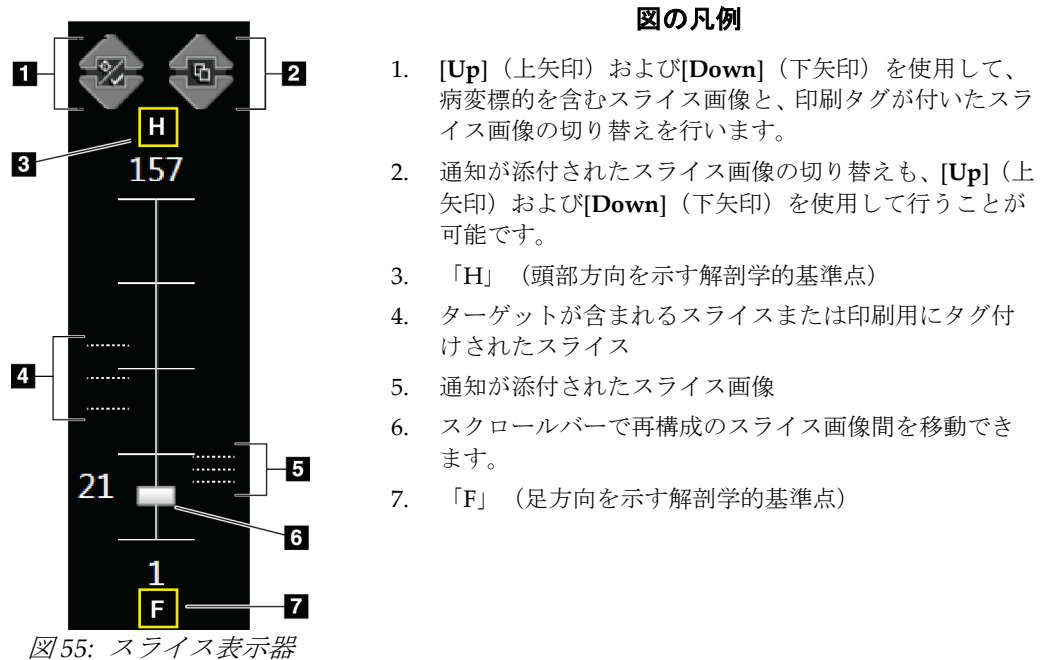


図54: 表示モード

1. [Conventional] (従来) ボタンでは従来どおりの画像を表示します。
2. [Generated 2D] (生成された 2D) ボタンでは取り込んだトモシンセシス画像から生成した従来の 2D 画像を表示します。
3. [Projections] (投影) ボタンは 15°の画像を表示します。
4. [Reconstruction] (再構成) ボタンは再構成されたスライス画像を表示します。

6.5.4 スライス表示器

画像表示モニターのスライス表示器は、トモシンセシス再構成画像でのみ表示されます。



6.6 画像を出カデバイスに送信する方法

画像を出カデバイスに送信するか、アーカイブ / エクスポート機能を使用して一時記憶媒体に画像ファイルをコピーすることができます。手順については「[出カグループ](#) 『68ページ』」および「[オンデマンド出カ](#) 『70ページ』」を参照してください。

6.7 I-View 2D Contrast の使用方法



注記

Hologic は、特定の要件を満たすシステムを構成します。システム構成には、本マニュアルに記載されているすべてのオプションとアクセサリが必ず含まれているとは限りません。

1. [Contrast] (造影) タブを選択し、I-View™ 2D Contrast (CE2D) 機能を使用します。



図 56: I-View 2D Contrast 画面

2. 造影情報を設定します。詳細については「[造影のデフォルト値の設定方法](#)『127ページ』」を参照してください。



注記

造影情報を設定すると、画像の DICOM ヘッダーに設定内容が表示されます。

3. 造影調整を開始してタイマーをオンにするには、[Start] (開始矢印) ボタンを選択します。

タイマーが、黄色い背景が付いた[Waiting Period] (待機時間) の枠内で開始します。



注記

[Waiting Period] (待機時間) および[Optimal Imaging Period] (最適イメージング期間) のデフォルトタイマー時間は調整可能です。「造影のデフォルト値の設定方法」を参照してください。



図57: I-View 2D Contrast 画面、Waiting Period (待機時間)



注記

タイマー機能は開始およびリセットのみ可能です。タイマーを停止することはできません。タイマーは被験者画面を閉じる時のみ停止します。

[Waiting Period] (待機期間) 終了後、タイマーは[Optimal Imaging Period] (最適イメージング期間) に入り、緑色の背景で表示されます。

4. **Optimal Imaging Period** (最適イメージング期間) 中に画像を取り込みます。画像を取り込むと、タイマーの下にマーカーが表示されます。

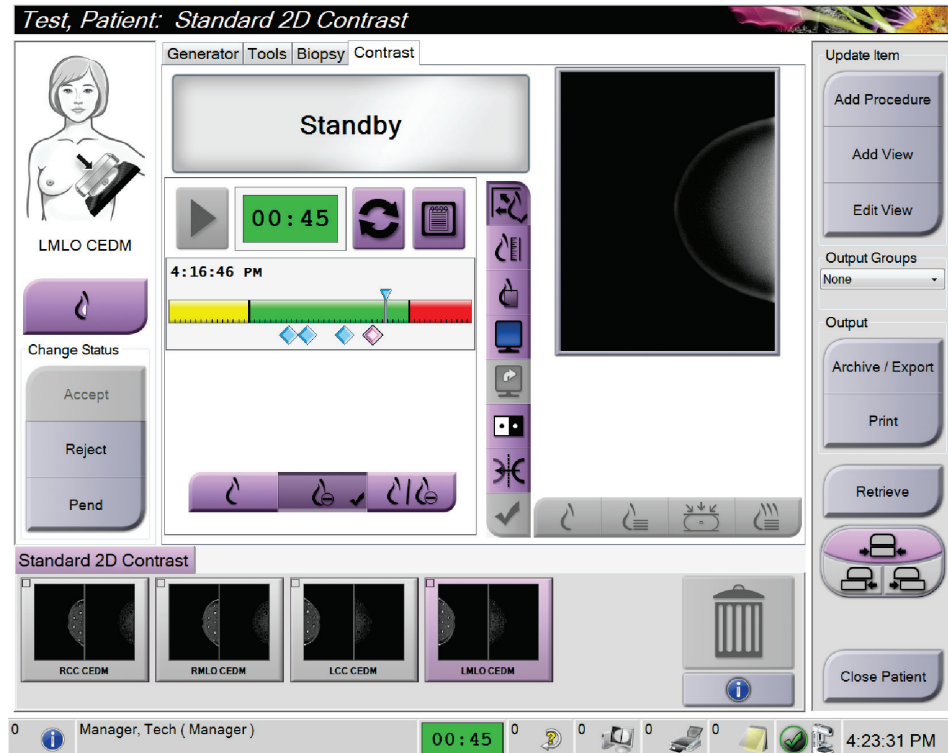



図58: I-View 2D Contrast 画面、Optimal Imaging Period (最適イメージング期間)


5. 低および高照射ボタンを選択し、低および高エネルギー画像を取り込みます。
- [Low] (低) : 従来の低エネルギー画像
 - [Sub] (減算) : 造影強化、減算画像
 - [Low Sub] (低・減算) : 低エネルギー画像と減算画像の両方を並べて分割画面で表示します。



注意 :

I-View 2D の造影機能を使用すると、次の画像を取り込むまでに要する回復時間がより

長くなります。X線管のステータスアイコンが赤い場合、 予想される待機時間が表示されます。X線管の保証が無効となり得る損傷を予防するために、この待機時間にわたってX線管の温度を低下させます。I-View 2D の造影作業を行う前には、X線

管のステータスが緑色であることを  常に確認してください。作業中にX線管のステータスアイコンが赤く点灯した場合は、撮影回数を最小限に留め、すぐに作業を完了してください。

6.7.1 造影設定方法

1. **[Contrast]** (造影) タブで**[Configure Contrast]** (造影設定) ボタンを選択し、造影設定を行います。**[Contrast Information]** (造影情報) ダイアログボックスが表示されます。

| Contrast Information | |
|--|----------------------|
| Contrast Entry Route | Intra-arterial route |
| Contrast Agent | Diatrizoate |
| Contrast Agent Concentration | 240 mg/ml |
| Total Bolus Volume | 0.0 ml |
| Patient Weight | 0.0 lb = 0.0 kg |
| Contrast Concentration Per Body Weight | 0.0 ml/kg |
| Amount of Contrast Agent | 0.0 ml |

図 59: I-View 2D 造影設定

2. ドロップダウンメニューを使用して適切な設定を選択します。
3. **[Contrast Concentration Per Body Weight]** (体重ごとの造影濃度) フィールドあるいは**[Amount of Contrast Agent]** (造影剤の量) フィールドにデータを入力します。その他のフィールドは自動的に算出されます。
4. **[Save & Close]** (保存して閉じる) をクリックします。

第7章 アクセサリ

本システムは特定のアクセサリを使用してスクリーニング検査あるいは診断を実行することが可能です。この章では、対応システムアクセサリを使用する方法について説明します。



注記

ホロジックは特定の要件に対応したシステムをご提供しています。ご使用のシステムの構成によっては、このマニュアルに記載されたオプションやアクセサリで利用できないものがあるかもしれません。

7.1 C アームにアクセサリを取り付ける方法

格納式のフェイスシールド、拡大スタンド、位置決め十字線はCアームのスロットに取り付けられます。スロットには、対応アクセサリについて示したアイコン付きのラベルが付いています。アクセサリには2本の線が付いています。アクセサリとCアームの線を揃えて取り付けてください。付属品のフックが正しい深さに取り付けられると、2本目の細い線はCアームの線ときちんと揃います。次のセクションでは、各アクセサリの取り付け手順について説明します。

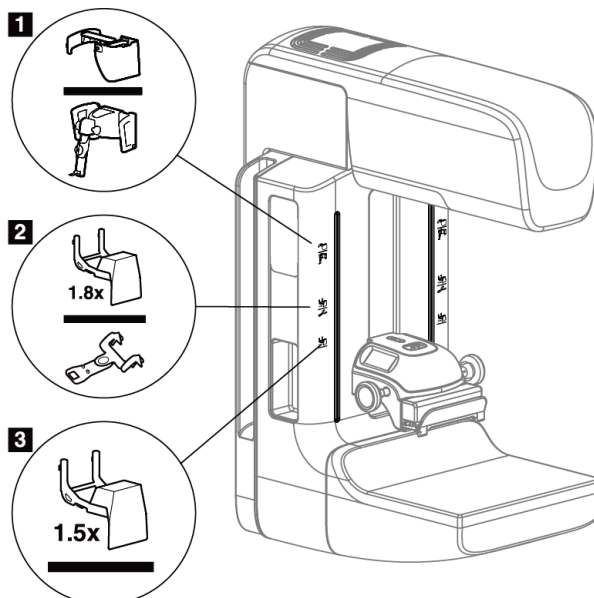


図60: Cアームのアクセサリ

図の凡例

1. 格納式フェイスシールドのスロット（トモンセシスのオプション）あるいは Affirm™ 乳房生検ガイダンスシステム（生検のオプション）
2. 1.8x 拡大スタンドおよび位置決め十字線のスロット
3. 1.5x 拡大スタンドのスロット

7.2 被験者フェイスシールド

フェイスシールドは、検査中に被験者の頭と顔が X 線照射野に近づかないように装着されます。フェイスシールドは毎日使用前に検査してください。



警告：

拡大ケーススタディを除き、あらゆる X 線撮影時にはフェイスシールドを装着しなければなりません。



警告：

フェイスシールドで被験者を放射線から守ることはできません。

7.2.1 格納式フェイスシールドを取り付ける方法/取り外す方法

格納式フェイスシールドの取り付けるには：

1. フェイスシールドを外側に完全に伸ばします。
2. フェイスシールドのアイコンが付いた C アームの取り付けスロットに、フェイスシールドのフックを合わせます。
3. フェイスシールドの両側のフックを、C アームの取り付けスロットに挿入します。ロック解除レバー（下図の 1 を参照）が「上」位置になります。
4. フェイスシールドを下向きに押しつけてロックします。フェイスシールドがロックされるとロック解除レバーは「下」位置になります。

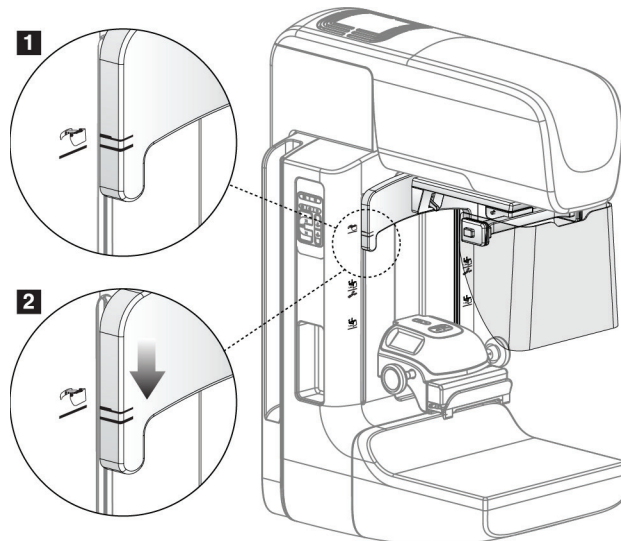


図61: 格納式フェイスシールドと C アームを揃える

格納式フェイスシールドの取り外すには：

1. ロック解除レバー（前図の 1 を参照）を「上」位置に押し続けます。
2. フェイスシールドをスロットから持ち上げ、C アームから取り外します。

7.2.2 格納式フェイスシールドを使用する方法



注記

撮影前に、フェイスシールドが完全に開いているかあるいは完全に格納されているかを確認してください。

フェイスシールドを開くには、デバイスが外側の位置に掛かるまでフェイスシールドをCアームから引き離します。

フェイスシールドを格納するには：

1. ラッチリリースを押します（「[フェイスシールドの操作](#)91ページ」の説明図の2を参照、両側に1つずつ配置されています）。
2. デバイスが停止するまでフェイスシールドをCアーム側に押します。

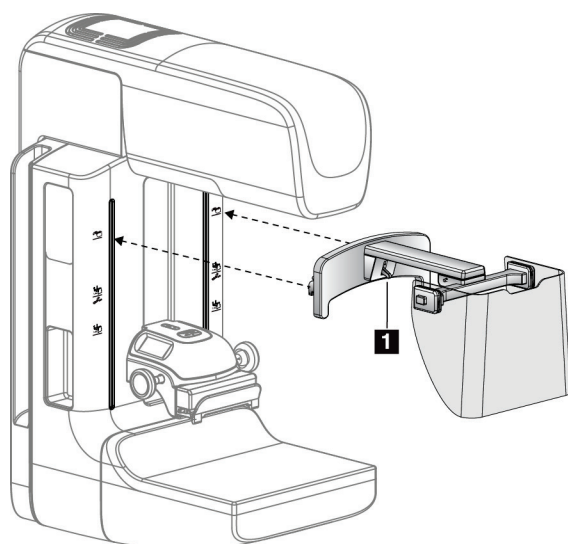


図62: フェイスシールドの取り付け

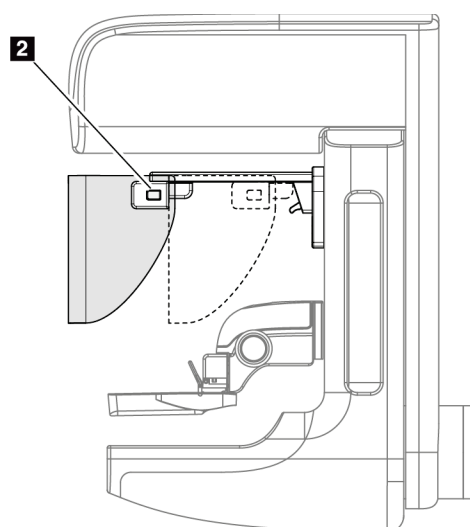


図63: フェイスシールドの操作

7.2.3 従来のフェイスシールドを取り付ける方法/取り外す方法

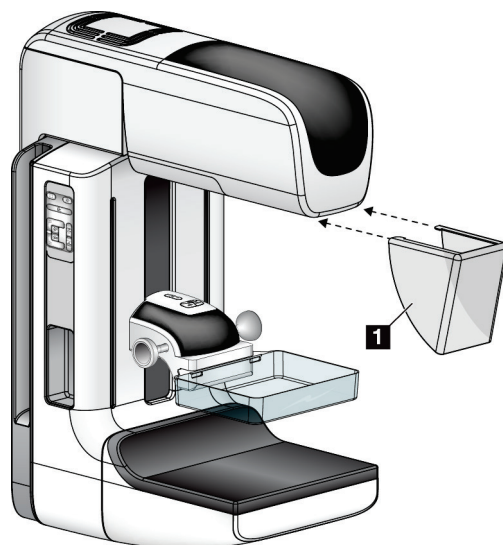


図64: 従来のフェイスシールドを取り付ける方法

従来のフェイスシールドを取り付けるには：

1. フェイスシールドのタブの端（前図の1）をX線発生装置マウントの前面にあるスロットに慎重に挿入します。
2. ロックされるまでフェイスシールドをX線発生装置マウントにスライドさせます。

従来のフェイスシールドを取り外すには：

1. フェイスシールドの側面を水平方向に（X線発生装置から離れるように）引っ張ります。
2. フェイスシールドを取り外します。

7.3 圧迫パドル



注記

パドルの種類によってはオプションとなり、ご使用のシステムに含まれていない場合があります。

システムは各パドルを識別し、視準器を自動的に調整することができます。

使用可能なアクセサリはシステム構成によって異なります。

表 16: 使用可能なアクセサリ

| | アクセサリ | 2D/BT | 2D スクリーニング |
|---------------|------------------------|-------|------------|
| 定期スクリーニング用パドル | 18 x 24 cm | * | * |
| | 24 x 29 cm | * | * |
| | 小乳 | * | * |
| | 18 x 24 cm SmartCurve™ | * | * |
| | 24 x 29 cm SmartCurve | * | * |
| 接触・局所圧迫パドル | 10 cm 接触型 | * | |
| | 15 cm 接触型 | * | |
| | 7.5 cm 局所接触型 | * | 注記参照 |
| | 縁なし局所接触型 | * | |
| 拡大パドル | 7.5 cm 局所拡大 | * | |
| | 10 cm 拡大 | * | |
| | 15 cm 拡大 | * | |
| 位置決めパドル | 10 cm 長方形 (開) | * | |
| | 15 cm 長方形 (開) | * | |
| | 10 cm 穿孔 | * | |
| | 15 cm 穿孔 | * | |
| | 10 cm 拡大・穿孔・位置決め | * | |
| | 10 cm 拡大・位置決め | * | |
| 超音波パドル | 15 cm 大型超音波 | * | |
| 被験者フェイスシールド | | * | * |
| 拡大スタンド | | * | |
| 位置決め十字線器 | | * | |
| 拡大十字線器 | | * | |



注記

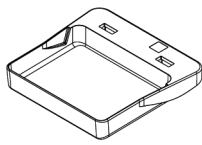
2D スクリーニングシステムでは、圧迫厚さの較正に 7.5cm 局所接触パドルのみを使用します。



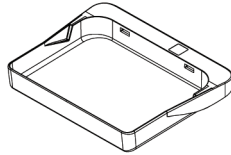
注記

24 x 29 cm 縁なしスクリーニング用パドル、24 x 29 cm SmartCurve システムパドル、拡大パドル、および位置決めパドルは、パドル操作機能に対応していません。

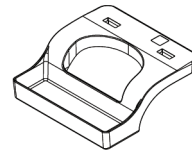
7.3.1 定期スクリーニング用パドル



18 x 24 cm 縁なしスクリーニング用パドル



24 x 29 cm 縁なしスクリーニング用パドル



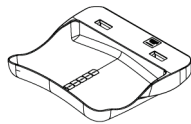
小乳縁なしパドル

SmartCurve システムパドル



警告：

SmartCurve™システムパドルは最小限の動作範囲に関する規制要件を満たしていません。



18 x 24 cm SmartCurve システム縁なしスクリーニング用パドル



24 x 29 cm SmartCurve システム縁なしスクリーニング用パドル



注記

SmartCurve システムパドルは、非常に小さい乳房の被験者には適していない場合があります。パドルの湾曲によって、乳房を固定しなくても使用することができます。



注記

SmartCurve システムパドルは、谷間ビュー、ロールビュー、または非常に大きな乳房のモザイクビューには推奨いたしません。



注記

SmartCurve システムパドルが適切でない場合は、どのシステムにも付属の標準フラットパドルを使用してください。



注記

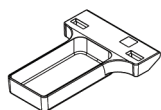
SmartCurve システムパドルは、ほとんどの乳房サイズに対応しています。湾曲した圧迫面を持つ大型 SmartCurve システムパドルを使用した撮影の方が、より小さい標準の平らなパドルを使用するより適している被験者もいるでしょう。



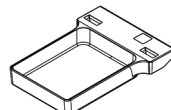
注記

SmartCurve システムパドルは、FAST 圧迫モードに対応していません。

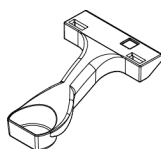
7.3.2 接触・局所圧迫パドル



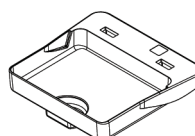
10 cm 接触型縁なしパドル



15 cm 接触型縁なしパドル

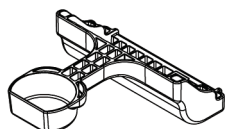


7.5 cm 局所接触型縁なしパドル

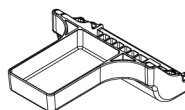


局所接触型縁なしパドル

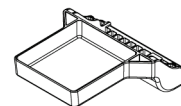
7.3.3 拡大パドル



7.5 cm 局所拡大パドル



10 cm 拡大パドル



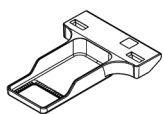
15 cm 拡大パドル



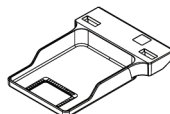
注記

拡大パドルではトモシンセシス画像の取り込みはできません。

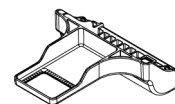
7.3.4 位置決めパドル



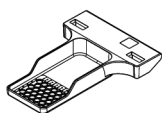
10 cm 長方形（開）位置決め
パドル



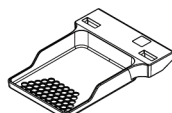
15 cm 長方形（開）位置決め
パドル



10 cm 拡大位置決めパドル



10 cm 穿孔位置決めパドル

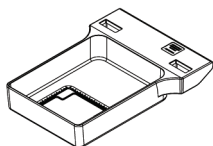


15 cm 穿孔位置決めパドル



10 cm 拡大位置決めパドル

7.3.5 大型超音波パドル



15 cm 大型超音波パドル

7.3.6 圧迫パドルを取り付ける方法/取り外す方法

圧迫パドルの取り付けについては、「[圧迫パドルを取り付ける方法](#)97ページ」の図を参照してください。

1. 片方の手でパドルの前面を圧迫装置の正面に置きます。
2. パドルを傾け（30～45度）、パドルの後部を圧迫装置の背面の溝（図中の項目1）に差し込みます。
3. パドルの上部のスロットがパドルランプのロック（図中の項目2）の下に位置するまで、パドルを溝に沿ってスライドさせます。
4. パドルランプ（図中の項目3）をもう片方の手で押し込みます。
5. パドルを上に戻す（図中の項目4）、パドルランプから手を放してパドルをロックします。

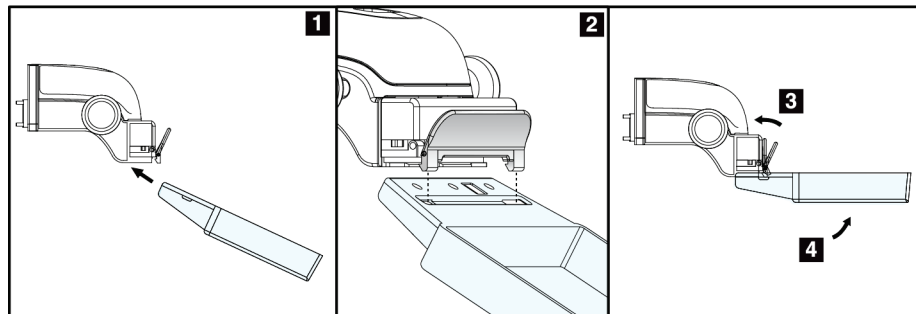


図65: 圧迫パドルを取り付ける方法

「[圧迫パドルを取り外す方法](#)97ページ」の説明図を参照して、圧迫パドルを取り外します。

1. 片手でパドルを持ち、もう片方の手でパドルランプを押し込んでロックを解除します（図中の項目1）。
2. パドル（図中の項目2）を下げ、パドルを圧迫装置（図中の項目3）から取り外したらパドルランプから手を放します。

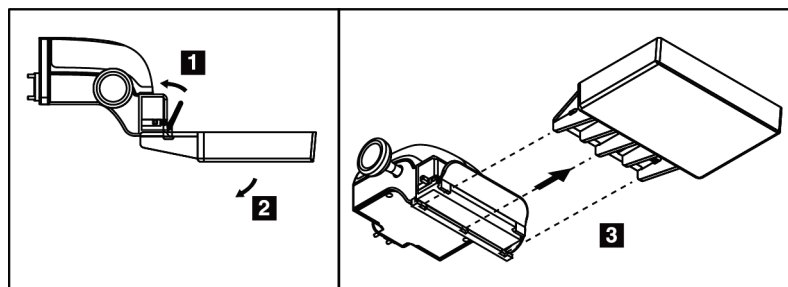


図66: 圧迫パドルを取り外す方法

7.3.7 パドルの保全と清浄

パドルは使用するたびに清浄してください。清浄手順については「[保全と清浄](#)『111ページ』」を参照してください。

7.3.8 パドル操作

ほとんどのパドルは本システムで中央位置の左または右に移動させることができます。これは側面からの小乳房検査に役立つ機能です。側面ビューが選択されると、システムは選択されたパドル位置の視準器を自動的に動かします。



注記

24 x 29 cm 縁なしスクリーニング用パドル、24 x 29 cm SmartCurve システムパドル、および拡大パドルは、パドル制御機能に対応していません。

7.3.9 FAST 圧迫モード

FAST 圧迫モードについて

完全自動化自己調節傾斜 (FAST) 圧縮モードは、乳房組織が平坦な圧迫パドルを使用しても、乳房全体にわたって均一な圧迫が可能でない組成の場合に使用します。被験者によっては、十分な圧迫が行われないと、前部領域で画像の焦点が合っていないように見える場合があります。これは不随意運動と不十分な圧迫圧縮によるものです。

上記のタイプの乳房で FAST 圧縮モードを使用することで、以下の機能が提供されます。

- 効果的な圧迫で運動アーチファクトを低減
- 胸壁から乳頭にわたる圧迫の均等性の向上
- 胸壁での過度の圧迫が防止されるため、被験者の快適性が最大化

FAST 圧迫モードを選択すると、圧迫をかける際にパドルが自動的に傾きます。パドルは圧迫力が加えられるまでは水平位置にありますが、その後、最大角度に達するまで傾斜します。

FAST 圧迫モードは過度の圧迫を必要としませんが、乳房が動かないよう十分な圧迫力を加えなければなりません。特に左右のビュー撮影においては一定の圧迫を維持するようにしてください。

FAST 圧迫モードは、胸壁から乳房の前部までの厚さが同等あるいは対称の乳房には最適ではない場合があります。



注記

18 x 24 cm 縁なしスクリーニング用パドルおよび 24 x 29 cm 縁なしスクリーニング用パドルのみが FAST 圧縮モードに対応しています。



注記

FAST 圧迫モードが有効化されている状態で、現在使用しているパドルと互換性がない場合は、機械音が鳴ります。

FAST 圧迫モードのスライドの使用法

FAST 圧迫モードを使用するには、スライドを（両側）を「F」が見え、スライドが所定の位置にカチッとハマるまで押し込みます。

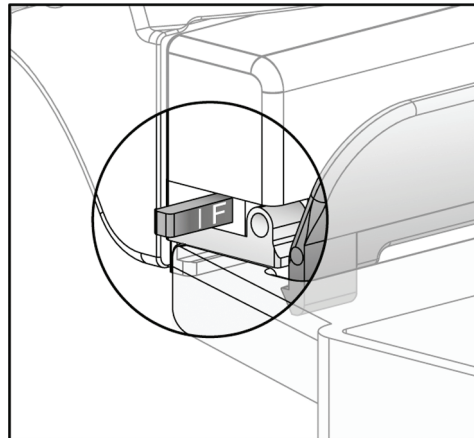


図67: FAST 圧迫モードのスライド

7.4 拡大スタンド

拡大スタンドには、胸部プラットフォームと腹部シールドが装備されています。拡大スタンドが設置されると、グリッドが自動的に後退し、X線撮影のデフォルト値が倍率に設定されます。拡大スタンドが設置された場合は、拡大パドルのみを使用してください（「[拡大パドル](#)『95ページ』」を参照してください）。

7.4.1 拡大スタンドを取り付ける方法/取り外す方法

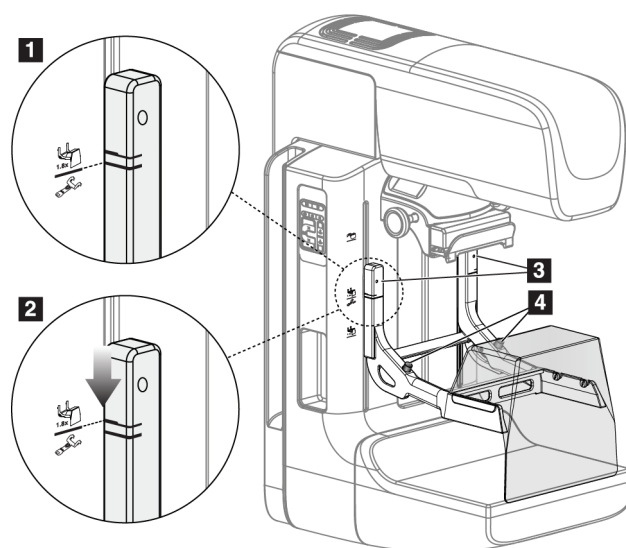


図68: 拡大スタンドの取り付け

拡大スタンドを取り付けるには

1. フェイスシールドを取り外します（「[被験者フェイスシールド](#)『90ページ』」を参照）。
2. 圧迫パドルを取り外します（「[圧迫パドルを取り外す方法](#)」97ページを参照）。
3. 圧迫器を最高位置まで移動させます。
4. 黒ボタン（図中の項目4）の下でスタンドを両側から支えます。黒ボタンは押さないでください。



注記

黒ボタンは拡大スタンドの取り外し時にのみ使用されます。



注記

拡大スタンドには2ヶ所の取り付けスロットがあります。1つは1.8x用、もう1つは1.5x用です。「[Cアームのアクセサリ](#)89ページ」の図中の項目2および3を参照してください。

5. 拡大スタンドの太い黒線を C アームの太い黒線に合わせます。これらの線が揃うと、拡大スタンドのフックと C アームの取り付けスロットとの位置が合います。上図中の項目 1 を参照してください。
6. 拡大スタンドのフックを C アームのスロットに挿入します。拡大スタンドをスライドさせ、拡大スタンドの細い黒線と C アームの黒線が交わるまでスライドさせます。上図中の項目 2 を参照してください。
7. ロックピンが穴に滑り込み、機器をロックします。カチッという音がします。



注記

拡大スタンドが正常に取り付けられていないと、赤い表示軸が突出します。上図中の項目 3 を参照してください。スタンドが正常に取り付けられると、表示軸は引っ込んだ状態となります。

拡大スタンドを取り外すには

1. 拡大パドルを取り外します。
2. 拡大スタンドの取っ手をもち、黒ボタンを押します。
3. スタンドを持ち上げ、C アームから取り外します。

7.5 十字線器

7.5.1 位置決め十字線器を取り付ける方法/取り外す方法

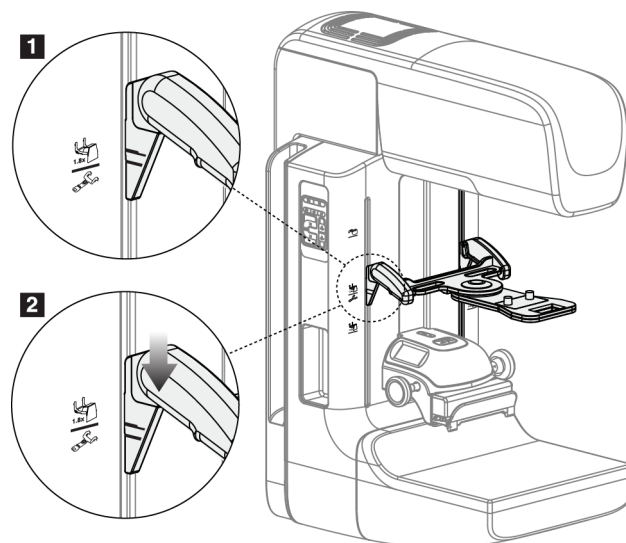


図69: 位置決め十字線器の取り付け

位置決め十字線器を取り付けるには

1. フェイスシールドを取り外します（「[被験者フェイスシールド](#)『90ページ』」を参照）。
2. 十字線のアイコンが付いている取り付けスロットの下に圧迫器を移動させます。
「[Cアームのアクセサリ](#)89ページ」の図中の項目2を参照してください。
3. 十字線器の取っ手を持ち、太い線をCアームの線に合わせます。解放レバーを押し込みます。
4. フックをCアームのスロットに挿入します。
5. 十字線器の細い黒線がCアームの黒線と交わるまでフックを下にスライドさせます。
6. レバーを解放します。ロックピンが穴に滑り込み、機器をロックします。

位置決め十字線器の取外し方法

1. 解放レバーを押し込みます。
2. フレームを上を持ち上げ、フックをCアームのスロットから取り外します。

7.5.2 位置決め十字線器の使用法

1. 十字線器は、X線発生装置の左または右に回転します。位置決めパドルを使用したX線撮影の際に、機器をX線ビームから離して回転させます。
2. デバイスを前面に戻して使用する場合は、デバイスがカチッと音をさせて規定の位置に戻るまで回転を続けてください。
3. 照射野ランプを点灯させます。
4. (病変の疑いがある局部を表す) 画像上の十字線に乳房の影が重なるまで、2つの十字線のつまみを回転させます。

7.5.3 拡大十字線器を取り付ける方法/取り外す方法

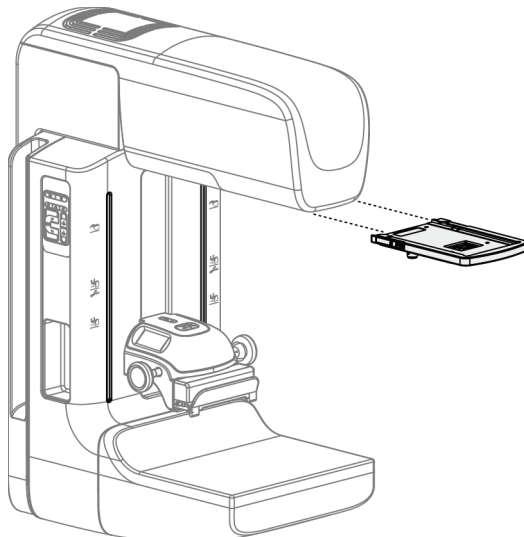


図70: 拡大十字線器を取り付ける方法/取り外す方法

拡大十字線器を取り付けるには

1. フェイスシールドを取り外します([従来のフェイスシールドを取り付ける方法/取り外す方法](#) 『92ページ』) を参照]。
2. 拡大十字線器をX線発生装置に位置合わせします。
3. 従来のフェイスシールドで使用されているX線発生装置の両側のレールに十字線器をスライドさせます。十字線器が所定の場所にロックされていることを確認してください。
4. 他の拡大器を取り付けます。

拡大十字線器を取り外すには

1. 十字線器の両側を持ちます。
2. 十字線器を手前に引き、X線発生装置から取り外します。

7.5.4 十字線器の位置合わせを行う方法



注記

十字線の長方形がパドルの開口部に対して歪んで見える場合は、以下の位置合わせ手順を実行してください。

1. 長方形の位置決めパドルを設置します。
2. 十字線器の下部にある調整ロックネジを緩めます。
3. 十字線の影が見えやすくなるように画像受容器に白い紙を載せてください。
4. 位置決めパドルを画像受容器の約 6 cm 上に移動します。
5. 照射野ランプを点灯させます。
6. 長方形のライトが位置決めパドルの開口部と揃うまで十字線器を回転させます。
7. 調節ねじを締めます。

第8章 臨床処置



警告：
C アームはモーターで作動します。



警告：
患者の手を常にすべてのボタンおよびスイッチから離してください。



警告：
フットスイッチの使用時には、必ず緊急停止スイッチに手が届く位置にフットスイッチを置いてください。



警告：
フットスイッチは、患者または車椅子によって誤って押されるおそれがない場所に置いてください。

8.1 標準ワークフロー

8.1.1 準備

1. 作業リストから被験者を選択するか、手動で新規被験者を追加します。
2. 必要な手順を特定します。
3. 規定の出力先と異なる出力先を使用したい場合、あるいは使いたい出力先が未登録の場合は、[output device set] (出力機器の設定) を選択します。
4. パドルを取り付けます。
5. 最初のビューを選択します。

8.1.2 ガントリー

1. C アームの高さと回転角を設定します。
2. 照射野ランプが正しい領域を照らしていることを確認してください。
3. 被験者に位置についてもらい、乳房を圧迫します。

8.1.3 画像取り込みワークステーション

1. [Exposure technique] (撮影技術) を設定します。
2. 画像を取り込みます。
3. 被験者を装置から解放します。
4. 画像のプレビューを確認します。Exposure Index (撮影線量指数) を参照し、許容範囲内であることを確認します。
5. 画像のプレビューには[Window/Level] (ウィンドウ/レベル) ツールあるいは他の画像プレビューオプションを使います。
6. 画像を Accept (承認)、Reject (却下)、あるいは Pend (保留) します。
7. 要求される処置に応じて、画像取り込みの作業サイクルを繰り返します。
8. 必要であればビューまたは処置を追加します。
9. 検査を完了した後、被験者がシステムから離れて安全圏内いることを確認します。
10. 処置を終了します。

8.2 スクリーニング処置例

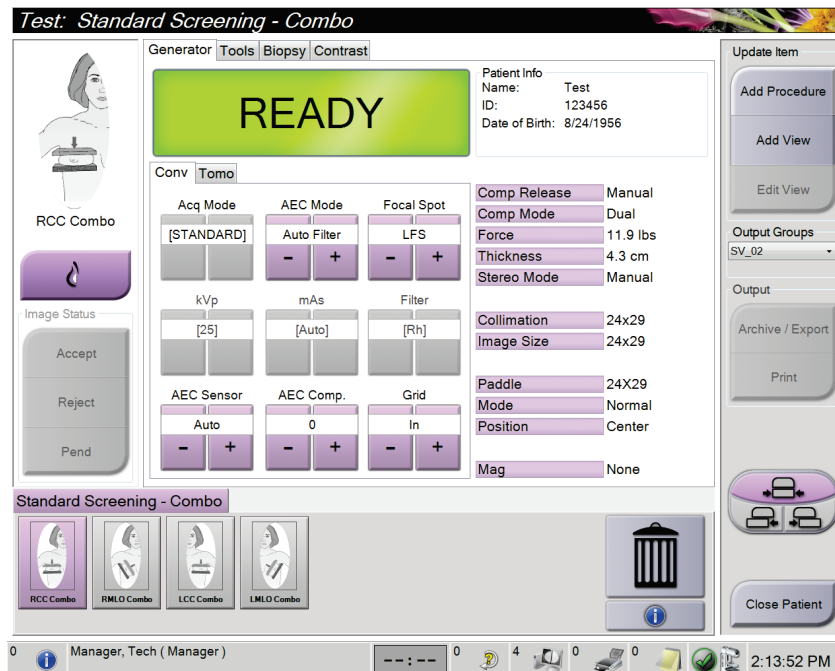


図 71: スクリーニング処置例

8.2.1 被験者に位置についてもらいます。

1. 被験者に合わせて乳房台を調節します。
2. X 線発生装置を投影角度に動かします。
3. 被験者を C アームに移動させます。
4. 被験者に合わせて必要な調節を行います。
5. 被験者の腕あるいは手を被験者用の取っ手に置くか、腕を脇に沿わせます。
6. システム制御部に触れないよう被験者に伝えます。
7. 乳房を圧迫します。
 - 可能ならば、手を使わずにフットスイッチを使用して圧迫制御および C アームの高さ調節を行ってください。
 - 必要に応じて照射野ランプを使用して、X 線照射野を確認します。
 - ゆっくりと圧迫をかけます。必要ならば、圧迫を中止し、被験者の位置の調整を行ってください。
 - ハンドホイールを使用して最終的な圧迫をかけます。

8.2.2 Exposure Techniques (撮影技術) の設定

処置に合った撮影技術を選択します。詳細情報は「[撮影パラメータの設定方法](#) 『76ページ』」を参照してください。

8.2.3 画像の取り込み

1. すべての撮影要因が正しく設定されていることを確認してください。
2. 30 秒以内に[Ready] (準備完了) と表示されない場合は、アクセサリが正常に取り付けられ、パドルが所定の位置にロックされているかを確認します。発生器のステータスが[Ready]になれば撮影準備ができています。



警告：

本システムは被験者およびユーザーに危険をもたらす場合があります。必ず X 線撮影に関する安全注意事項に常に従ってください。

3. 完全照射撮影を行うには、**[x-ray]**ボタンおよび/または**[x-ray footswitch]** (X線フットスイッチ) を押し続けます。

撮影中の状態：

- 黄色い背景の放射記号が付いたシステムメッセージが表示されます (下図参照)
- X線撮影中ははっきりと機械音が鳴り続けます

combo (コンボ) 撮影中には機械音が変わります。この変化は、ユーザーが X線ボタンおよび/または X線フットスイッチを早まって放さないようにするための仕組みです。機械音は連続した音になります。機械音は撮影開始から従来ビューの終了まで、combo (コンボ) 画像の取り込み中は鳴り続けます。乳房トモシンセシスから従来のデジタル乳房撮影に作業が移る際にも、機械音は中断されません。機械音が鳴っている間は撮影スイッチを解除しないでください。

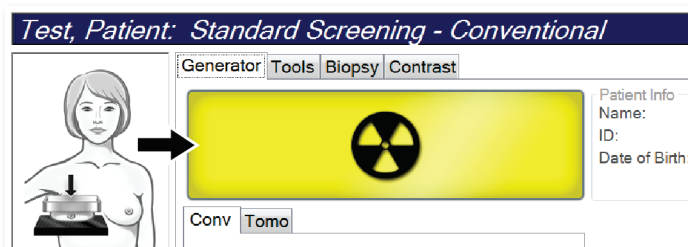


図 72: X線撮影中

4. 機械音が停止し、システムメッセージが**[Standby]** (スタンバイ、下図参照) を表示したら、**[x-ray]** (X線) ボタンおよび/あるいは**[x-ray footswitch]** (X線フットスイッチ) を解放します。

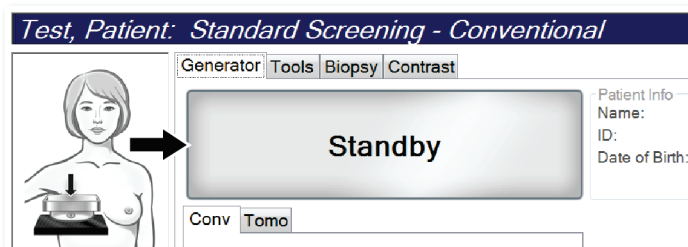


図 73: X線撮影完了

5. 圧迫器を解除します。自動解除機能が有効化されていた場合、圧迫器は撮影後、自動的に上昇します。

8.3 トモシンセシスでの針を用いた位置特定手順

1. 位置決めパドルを取り付け、十字線器を X 線発生装置に取り付けます。十字線ガイドが X 線照射野外にあることを確認してください。
2. Tomo あるいは TomoHD のビューを使って新規処置を開きます。
3. 被験者に位置についてもらい、圧迫をかけます。
4. Tomo Scout 画像を取り込みます。位置決めパドルの開口部から ROI が見えることを確認してください。見えなければ、被験者の位置を調整してもう一度上記手順を繰り返します。
5. 圧迫厚に注意し、また位置決めパドルの開口部を通る過剰組織の厚さに注意してください。
6. 再構成のスライス画像をスクロールし、病変が最もよく見える場所を特定します。スライス番号に注意してください（各スライスは 1mm 厚）。
7. 画像取り込みワークステーションの十字線が病変部に位置するようにします。
8. ガントリーの十字線器の座標を見つけるには、アルファ数値座標を特定できるまで再構成をスクロールしてください。
9. 針の深さの計算：

| 値 | 例 |
|-------------------------|-----------|
| 乳房圧迫厚 | 50 mm |
| (+) パドルの開口部を通る組織の厚さ | + 7 mm |
| (-) 病変が見つかったスライス番号 | - 30 mm |
| (+) ワイヤーの ROI を超える任意の距離 | + 5~15 mm |
| (=) 位置決めワイヤーの針深 | 32~42 mm |

10. 視準器のライトをオンにして、X 線発生装置の十字線器を、画像取り込みワークステーションの十字線に合わせます。
11. 針を配置し、挿入します。
12. 十字線器のガイドを X 線照射野の外に移動させます。
13. Tomo 画像をもう 1 枚取り込み、針が正しい位置にあることを確認します。修正が必要かどうかを確かめるには、針の先端にあるスライス番号と病変のスライス番号を比較します。
14. ガイドワイヤーを針に通し、ワイヤーを所定の位置に残します（必要に応じて針を取り外します）。
15. 必要に応じて、以下の手順を実行します。
 - a. 正しいワイヤーの配置を確認するために、従来あるいは Tomo ビューを取り込みます。
 - b. ワイヤーまたは針の配置の記録を残すために直角ビューを取り込みます（Tomo あるいは従来画像）。
16. 直角ビューのビューアイコンの追加は一度に 1 つにしてください。圧迫が最小限になることがあり、パドルが移動してしまう場合があります。

例：トモシンセシスでの針深度の計算

この例では下図を参照の上、前のページの表の値を使用してください。

位置決めパドル（図中の項目 9）ではなく、組織の皮膚ライン（図中の項目 1）から針深を計算します。少なくとも 27 mm の長さの針を挿入します（乳房の圧迫+膨張組織）。

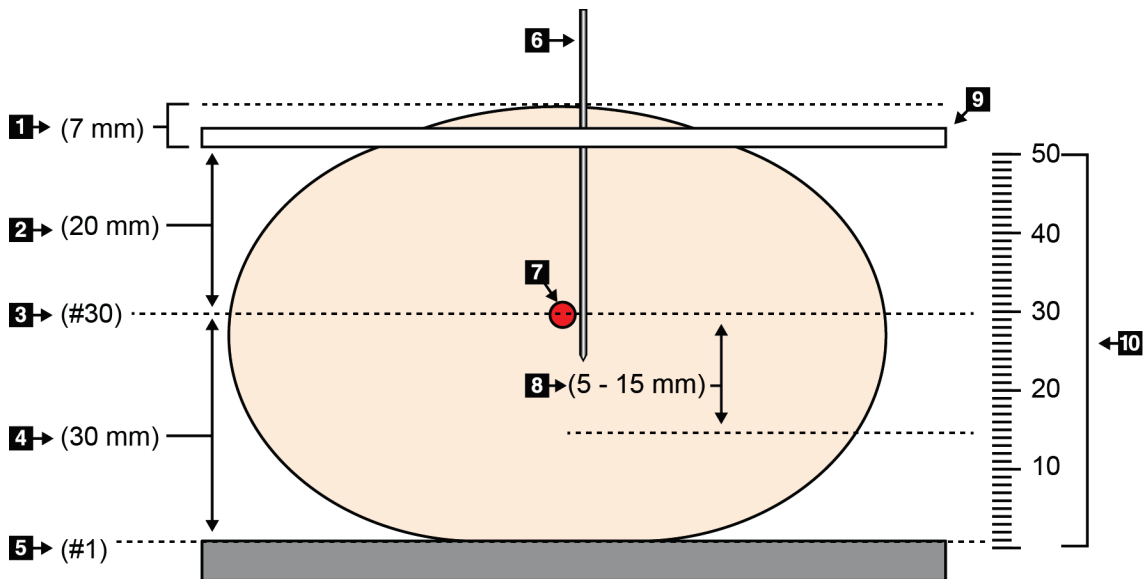


図74: 針深度の計算方法

| 項目 | 説明 | 例 |
|----|---|---------|
| 1 | 位置決めパドルの開口部を通る組織厚 | 7 mm |
| 2 | 位置決めパドルから病変部までの厚さ | |
| 3 | 病変スライス番号（病変が最も明瞭なスライス番号） | 30 mm |
| 4 | 検出器から病変部までの厚さ | |
| 5 | スライス番号 1 | |
| 6 | 針 | |
| 7 | 病変部 | |
| 8 | 針を病変部から 5~15 mm 以上挿入（オプション） | 5~15 mm |
| 9 | 位置決めパドル | |
| 10 | 検出器 (0 mm) から位置決めパドルまでの乳房圧迫厚（この例では 50 mm） | 50 mm |

第9章 保全と清浄

9.1 クリーニング

9.1.1 クリーニングに関する一般情報

検査を行う前に、システムの中で患者に触れる部分を毎回クリーニングし、消毒剤を使用してください。パドルと受像器に注意を払ってください。



注意：
受像器に高温源（加温パッドなど）を使用しないでください。

圧迫パドルには注意を払ってください。パドルを点検します。損傷が見られる場合は、パドルを交換してください。

9.1.2 全体的なクリーニング

糸くずの出ない布またはパッドを使用し、希釈した食器用洗剤を塗布します。



注意：
できるだけ少量のクリーニング液を使用してください。クリーニング液が流れ落ちないように注意してください。

洗剤と水だけでは汚れが落ちない場合は、次のいずれかを使用することを推奨します。

- 市販の塩素系漂白剤（通常は塩素 5.25%、水 94.75%）と水を 1:9 の割合で混合した塩素系漂白剤の 10%溶液
- 市販のイソプロピルアルコール溶液（イソプロピルアルコール含有量 70%の溶液を希釈せずに使用）
- 最大濃度 3%の過酸化水素水

上記いずれかの溶液を塗布した後、パッドを使用し、希釈した食器用洗剤を塗布して、患者に触れる部分をクリーニングします。



警告：
パドルが感染性を持つ可能性のある物質に触れた場合は、感染対策の担当者に連絡し、パドルの汚染を除去してください。



注意：
電子部品が損傷するため、システムに消毒スプレーを使用しないでください。

9.1.3 負傷または装置の損傷の防止

腐食性の溶剤、研磨剤入りの洗浄剤、研磨剤は使用しないでください。プラスチック、アルミニウム、または炭素繊維に損傷を与えない洗浄剤や殺菌剤を選択してください。

強力洗浄剤、研磨剤入りの洗浄剤、高濃度のアルコールは使用しないでください。また、メタノールはどのような濃度であっても使用しないでください。

装置の各部に対して蒸気滅菌や高温殺菌を行わないでください。

装置の内部に液体が入らないように注意してください。装置に洗浄スプレーや洗浄液を塗布しないでください。必ず清潔な布を使用し、布に洗浄スプレーまたは洗浄液を付けてください。システムの内部に液体が入った場合は、電源ケーブルを抜き、システムを点検してから使用を再開してください。



注意：

誤った方法でクリーニングを行うと、装置の損傷、画像性能の低下、または感電の危険の上昇を招くおそれがあります。

必ず使用する洗浄剤のメーカーの指示に従ってください。メーカーの指示には、塗布および接触時間、保管方法、拭き取り方法、防護服、保存可能期間、処分方法に関する説明や注意事項も含まれます。これらの指示に従い、洗浄剤を最大限に安全かつ有効な方法で使用してください。

9.1.4 画像取り込みワークステーション

画像取り込みワークステーションの清浄方法

画像表示モニターの画面には触れないようにしてください。

LCD スクリーンの外面は慎重に清掃してください。画像表示部周辺の清掃には、清潔で柔らかい糸くずの出ない布を使用してください。マイクロファイバー布を推奨します。

- スプレーおよび液体は決して画面にかけないでください。
- 表示部には絶対に圧力をかけないでください。
- フッ化物、アンモニア、アルコール、または研磨剤の入った洗剤は絶対に使用しないでください。
- 漂白剤は絶対に使用しないでください。
- スチールウールは絶対に使用しないでください。
- 研磨剤のついたスポンジは絶対に使用しないでください。

LCD ディスプレイを清掃する製品は多数市販されています。上記の成分を含まない製品であれば、製造業者の指示に従って使用することができます。

タッチスクリーン画面の清浄方法

タッチスクリーン画面を清掃するには、窓・ガラスクリーニング製品を使用してください。クリーニング製品を布にかけ、タッチスクリーンの画面の汚れふき取ります。布を使わず、画面に直接クリーニング製品をかけることは避けてください。

キーボードの清浄方法

CRT ワイプで表面を拭きます。必要に応じて、キーボードに掃除機をかけてください。キーボードに液体をこぼした場合は、テクニカルサポートに連絡して交換してください。

指紋スキャナーの清浄方法

**注意：****指紋スキャナーの保護方法：**

- 指紋スキャナーのウィンドウに液体製品を直接塗布しないでください。
- アルコールを含む製品を使用しないでください。
- 指紋スキャナーに液体をこぼさないでください。
- 指紋スキャナーのウィンドウに研磨材で圧力をかけないでください。
- 指紋スキャナーのウィンドウを押さないでください。

指紋スキャナーのウィンドウを清掃するには、次のいずれかを実行します。

- セロハンテープを貼ってはがします。
- アンモニアベースの製品を布につけ、指紋スキャナーのウィンドウの汚れをふき取ります。

9.2 保全

9.2.1 予防保守のスケジュール

表 17: ユーザーによる予防保守

| 保守作業の説明 | 推奨頻度 | | | | | |
|---------------------------|------|----|----|----|----|-------|
| | 使用ごと | 毎週 | 隔週 | 毎月 | 隔月 | 半年に1度 |
| パドルの清掃と消毒 | x | | | | | |
| 乳房台の清掃と消毒 | x | | | | | |
| 全てのパドルを損傷に関する目視検査 | x | | | | | |
| 検出器水平野の較正* | | x | | | | |
| アーティファクト評価* | | x | | | | |
| ファントム画像 * | | x | | | | |
| 信号対ノイズ / コントラスト対ノイズの測定 * | | x | | | | |
| ジオメトリ較正 (トモシンセシスのオプション) * | | | | | | x |
| 圧迫厚表示器 * | | | x | | | |
| 目視検査のチェックリスト * | | | | x | | |
| 圧迫 * | | | | | | x |

* 品質管理マニュアルを参照してください。

表 18: 技師による予防保守

| 保守作業の説明 | 推奨頻度 | |
|--------------------------------------|-------|----|
| | 半年に1度 | 毎年 |
| ガントリーと画像取り込みワークステーションの清掃と点検 | x | |
| 放射線シールドに切粉、ひび割れ、破損、および挟まった備品がないかを点検。 | x | |
| 全ての主要電源接続の確認 | x | |
| インターロック、安全・制限スイッチの検査 | x | |
| Cアームの検査および潤滑 | x | |
| Cアームの検査 / Cアームのボタンの点検 | x | |
| Cアームと回転較正の検証 | x | |
| 乳房台のフィルタ交換 | x | |
| 圧迫圧較正の検証 | x | |
| 圧迫厚較正の検証 | x | |
| LED 視準器ランプに塵や埃がないか検査 | x | |
| 視準器とウォームスクリューの清掃 | x | |
| 回転ブレーキの点検実施 | x | |
| X線照射野 / 照射野ランプの較正の検証 | x | |
| kV 較正およびX線管電流較正の検証 | x | |
| 線型性の実行と検証 | x | |
| HVL 査定の確認 | x | |
| 標的線量確認の検証 | x | |
| AEC 露出補正 2D の検証 | x | |
| システム解決テストの実行 * | x | |
| ファントム画像品質査定の実行 * | x | |
| 画像アーティファクト評価の実行 * | x | |
| 画像取り込みワークステーションのファイルのバックアップ | x | |
| 却下ファイル箱を空にする | x | |
| UPS の性能ステータス / バッテリステータスの査定 | x | |
| 全ての較正データのバックアップ | x | |

* 品質管理マニュアルを参照してください。

9.2.2 ディスクスペースの再利用について

Reclamation (再生) は、新しい処理がディスク・スペースを使用できるようにする自動機能です。パラメータはカスタマイズ可能なことから、スペース再利用前に所定の数の画像を取り込むことができます。

第10章 システム管理インターフェイス

10.1 [Admin] (管理) 画面

このセクションでは[Admin] (管理) 画面の機能を説明します。この画面のすべての機能にアクセスするには、アドミニストレータ、管理者、あるいはサービス権限を持つユーザーとしてシステムにログインしてください。

[Admin] (管理) 画面の機能の説明は、次ページの表を参照してください。



注記

システムのライセンス設定によっては、ボタンの表示が異なる場合があります。

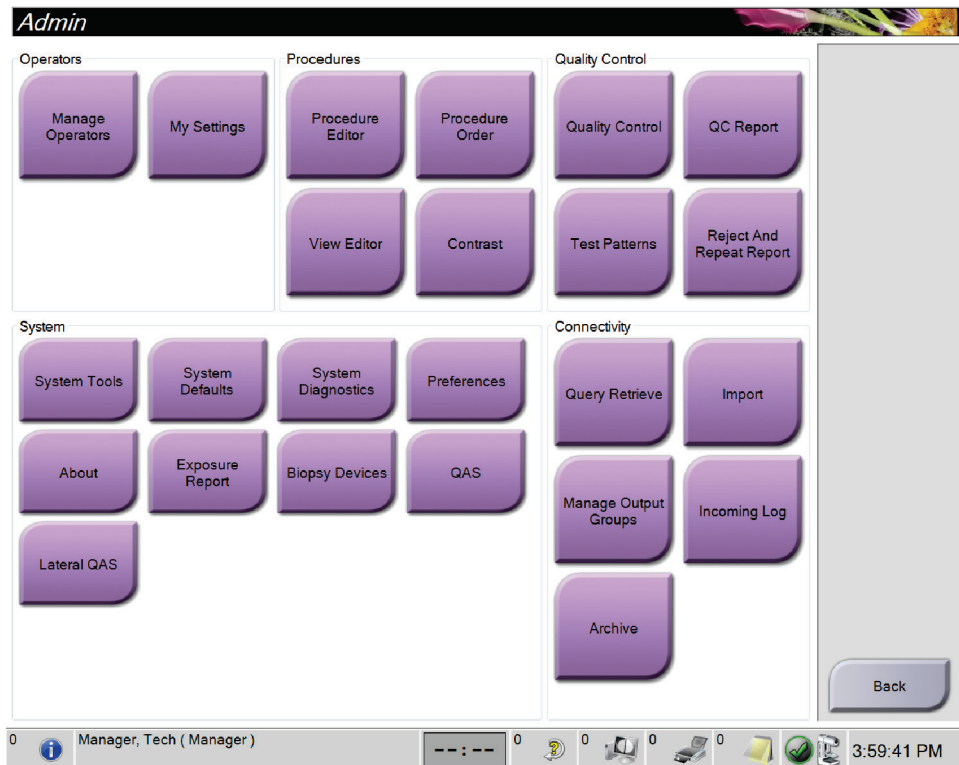


図 75: [Admin] (管理) 画面

Selenium Dimensions システムユーザーガイド

第 10 章: システム管理インターフェイス

表 19: [Admin] (管理) 画面の機能

| Group (グループ) | Button (ボタン) | Function (機能) |
|------------------------|---|--|
| Operators (オペレータ) | Manage Operators (オペレータの管理) | オペレータ情報を追加、削除、変更します。 |
| | My Settings (個人設定) | 現在のオペレータの情報を変更します。 |
| Procedures (手技) | Procedure Editor (処置の編集) | ユーザーごとの処置を追加、編集、変更します。 |
| | Procedure Order (処置の順序) | 処置リストの順序を変更します。 |
| | View Editor (ビューの編集) | 処置のデフォルトビュー順序を設定、ならびに個々のビューを編集します。 |
| | Contrast (造影) | マンモグラフィの造影処理機能にアクセスします。 |
| Quality Control (品質管理) | Quality Control (品質管理) | 実行したい、または完了としてマークしたい品質管理タスクを選択します。 |
| | QC Report (品質管理レポート) | 品質管理レポートの作成。 |
| | Test Patterns (テストパターン) | テストパターンを選択して出力機器に送信します。 |
| | Reject and Repeat Report (却下および反復レポート) | 却下および反復レポートを作成します。 |
| System (システム) | System Tools (システムツール) | 画像取り込みワークステーションの構成および問題の特定が可能なサービス用インターフェイス。 |
| | System Defaults (システムデフォルト値) | ガントリーのデフォルト値を設定します。 |
| | System Diagnostics (システム診断) | 全てのサブシステムのステータスを表示します。 |
| | Preferences (環境設定) | システム環境を設定します。 |
| | About (製品について) | システムの説明を表示します。「 システム情報画面 『119ページ』」を参照してください。 |
| | Exposure Report (撮影線量レポート) | 放射線量レポートを作成します。 |
| | Biopsy Devices (生検器) | 利用できる生検機器がリストされます。 |
| | QAS | [QAS Needle Test] (QAS 針検査) 画面にアクセスします。 |
| | Lateral QAS (側方 QAS) | [Lateral QAS Needle Test] (側方 QAS 針検査) 画面にアクセスします。 |
| Connectivity (接続) | 検索/取得 | 設定した機器に対して照会を行います。 |
| | Import (インポート) | ICOM ソースからデータをインポートします。 |
| | Manage Output Groups (出力グループの管理) | 出力グループを追加、削除、編集します。 |
| | Incoming Log (受信ログ) | 手動インポートまたは DICOM 保存中にインポートされなかった画像のログエントリが表示されます。 |
| | アーカイブ | ローカルで保存された検査データをネットワーク上の保存場所に送信、あるいは外付けメディア機器にエクスポートします。 |

すべての機能にアクセスできる権限が必要です。アカウントの権限のレベルによって変更可能な機能は異なります。

10.2 システム情報画面

[About] (システム情報) 画面では、システムレベル、IP アドレス、ガントリーのシリアル番号等、システムに関する情報が表示されます。この画面上のデータは、ホロジックと共同でシステムの問題を解決したり、システムを設定したりする際に役立ちます。

この画面には次の 2 つの方法でアクセスできます。

- [患者の選択] (管理) 画面で Taskbar (タスクバー) の管のアイコンを選び、[About] (システム情報) を選択
- [Admin] (管理) 画面でシステムグループ内の [About (in System Grouping)] (システム情報) を選択



図 76: 画像取り込みワークステーションの [About] (システム情報) 画面の [System] (システム) タブ

[About] (システム情報) 画面には 5 つのタブがあります。

- [System] (システム) タブ (初期タブ) — システム構成情報がリストされます
- [Licensing] (ライセンス) タブ — このマシンに搭載された、ホロジックからライセンス取得済のオプションがリストされます
- [Institution] (機関) タブ — このマシンに割り当てられた組織の名前と住所がリストされます
- [Copyright] (著作権) タブ — このマシンに搭載された、ホロジックおよび第三者のソフトウェアの著作権がリストされます
- [UDI] タブ — このマシンの機器固有識別子がリストされます

10.2.1 [Licensing] (ライセンス) タブ

About (システム情報) 画面の **Licensing** (ライセンス) タブには、このマシンに搭載された全てのライセンス製品が表示されます。



注記

Hologic は、特定の要件を満たすシステムを構成します。システム構成には、本マニュアルに記載されているすべてのオプションとアクセサリが必ず含まれているとは限りません。

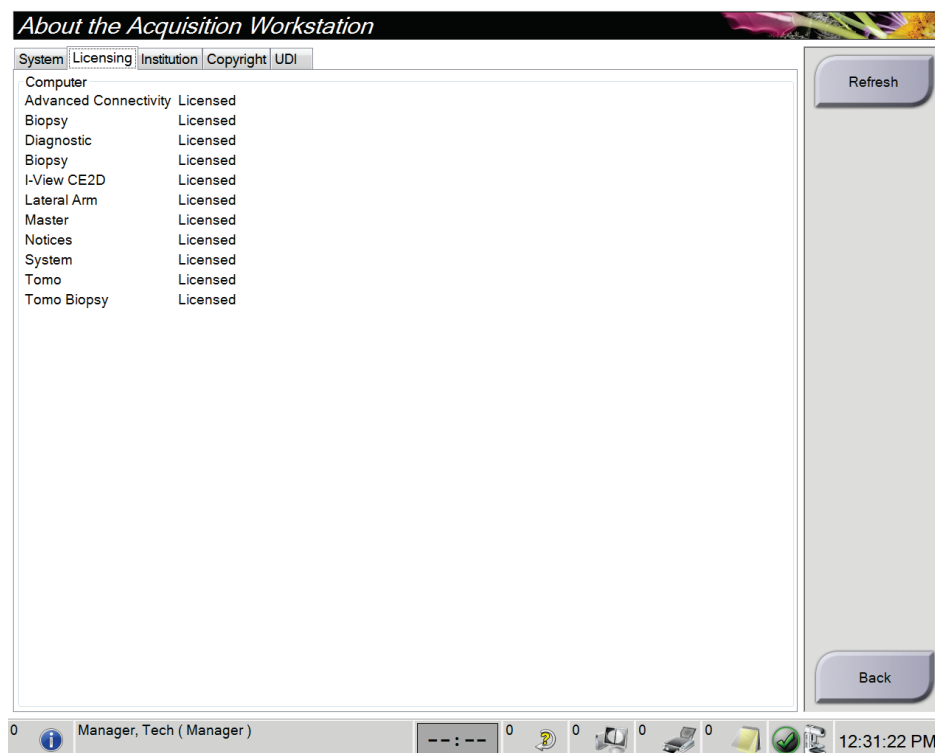


図77: [About] (システム情報) 画面の[Licensing] (ライセンス) タブ

10.3 ユーザーの言語設定の変更

画面表示言語を設定すると、ログイン時に個人の好みに合わせて表示言語が自動的に変更されます。

1. Operators グループの[Admin]画面で[My Settings] (個人設定) を選択します。



注記

タスクバーからも[My Settings] (個人設定) 画面を開くことができます。[User Name] (ユーザー名) 領域を選択し、ポップアップメニューの[My Settings] (個人設定) を選択します。

2. [Edit Operator] (オペレータの編集) の[Users] (ユーザー) タブが開きます。ドロップダウンメニューを使って Locale (ロケール) フィールドに使用する言語を入力します。
3. [Save] (保存) を選択し、[Update Successful] (更新が完了しました) のメッセージで [OK] を選択します。画面表示言語が選択した言語に変更されます。

10.4 自動掲載および自動ペアリングの設定

画像の自動掲載および自動ペアリングのシステムを設定するには：

1. Operators グループの[Admin]（管理）画面で[My Settings]（個人設定）を選択します。



注記

タスクバーからも[My Settings]（個人設定）画面を開くことができます。[User Name]（ユーザー名）領域を選択し、ポップアップメニューの[My Settings]（個人設定）を選択します。

2. [Edit Operator]（オペレータの編集）画面が開きます。[Workflow]（ワークフロー）タブを選択します。
 - Auto-Hanging（自動掲載）のチェックボックスを選択すると、既存の検査画像が自動的に 4 コマ設定で表示されます。
 - Auto-Pairing（自動ペアリング）のチェックボックスを選択すると、以前の画像が新規に取り込んだ画像の隣に複数コマモードで表示されます。

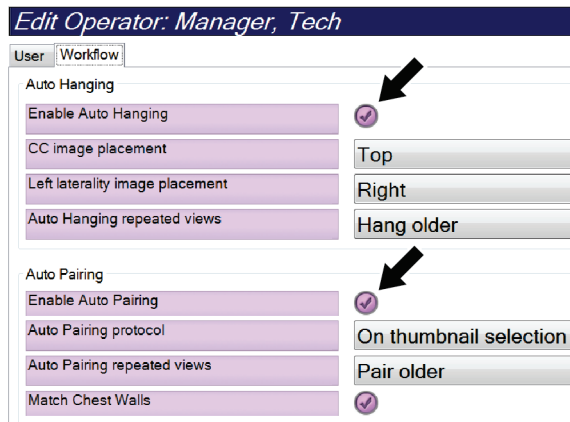


図 78: 自動掲載および自動ペアリングの有効化

3. [Save]（保存）を選択し、[Update Successful]（更新が完了しました）のメッセージで[OK]を選択します。

10.5 [Procedure (処置) タブ] の複数行表示

[Procedure] (処置) タブの上部に行を複数表示するようシステムを設定するには手順:

1. Operators グループの[Admin] (管理) 画面で[My Settings] (個人設定) を選択します。



注記

タスクバーからも[My Settings] (個人設定) 画面を開くことができます。[User Name] (ユーザー名) 領域を選択し、ポップアップメニューの[My Settings] (個人設定) を選択します。

2. [Edit Operator] (オペレータの編集) 画面が開きます。[Workflow] (ワークフロー) タブを選択します。

The screenshot shows the 'Edit Operator: Manager, Tech' interface with the 'Workflow' tab selected. The interface is divided into three sections: 'Auto Hanging', 'Auto Pairing', and 'Procedure Display'. Each section contains several settings with checkboxes and dropdown menus. The 'Use Multi Line Procedure Tabs' checkbox in the 'Procedure Display' section is checked and highlighted with a black arrow.

| Section | Setting | Value / Status |
|-------------------|---------------------------------|-------------------------------------|
| Auto Hanging | Enable Auto Hanging | <input checked="" type="checkbox"/> |
| | CC image placement | Top |
| | Left laterality image placement | Right |
| | Auto Hanging repeated views | Hang older |
| Auto Pairing | Enable Auto Pairing | <input checked="" type="checkbox"/> |
| | Auto Pairing protocol | On thumbnail selection |
| | Auto Pairing repeated views | Pair older |
| | Match Chest Walls | <input checked="" type="checkbox"/> |
| Procedure Display | Procedure Order | Newest First |
| | Use Multi Line Procedure Tabs | <input checked="" type="checkbox"/> |

図 79: 処置タブの複数行表示を有効化します。

3. [Save] (保存) を選択し、[Update Successful] (更新が完了しました) のメッセージで[OK]を選択します。

10.6 高さメモリの有効化および設定

高さ調整メモリを有効化して設定を行うと、ログイン時に画像取り込みワークステーションの高さを個々の設定に自動的に変更することができます。高さ調整メモリを有効化および設定するには：

1. Operators グループの[Admin] (管理) 画面で[My Settings] (個人設定) を選択します。

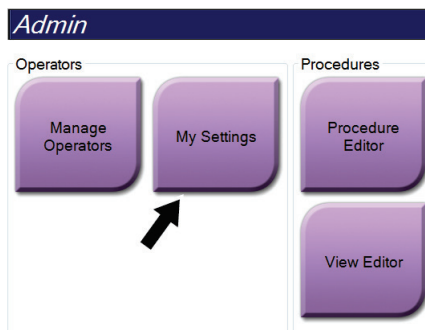


図 80: [Admin] (管理) 画面の[My Settings] (個人設定) ボタン



注記

タスクバーからも[My Settings] (個人設定) 画面を開くことができます。[User Name] (ユーザー名) 領域を選択し、ポップアップメニューの[My Settings] (個人設定) を選択します。

2. [Edit Operator] (オペレータの編集) 画面で[Console] (コンソール) タブを選択します。
3. 高さ調整メモリを有効にするには、[Auto-Height adjustment on login] (ログイン時の自動高さ調整) フィールドの右にあるラジオボタンを選択し、チェックマークを付けます。(高さ調整メモリを無効にするには、ラジオボタンのチェックマークを外します)。

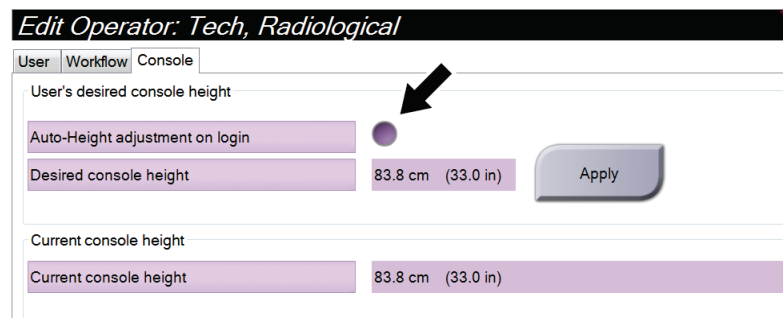


図 81: [Edit Operator] (オペレータの編集) 画面の[Console] (コンソール) タブ

4. 高さ調整制御パネルの▲ 上向きボタンおよび ▼ 下向きボタンを使って好みの高さを設定します（下図参照）。

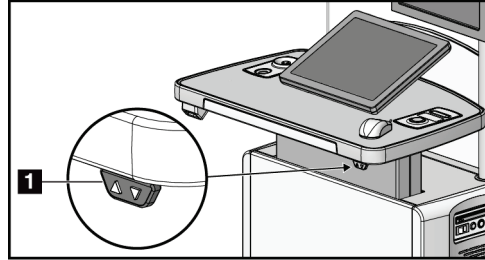


図 82: 高さ調節制御パネル

5. [Desired console height]（希望コンソール高）フィールドには、現在の実際の高さが表示されます。[Current console height]（現在のコンソールの高さ）フィールドには最後に保存された高さが表示されます。（下図参照。）希望するコンソールの高さを保存するには、[Apply]（適用）を選択します。

| Edit Operator: Tech, Radiological | |
|-----------------------------------|--------------------------------------|
| User | Workflow Console |
| User's desired console height | |
| Auto-Height adjustment on login | <input checked="" type="checkbox"/> |
| Desired console height | 83.8 cm (33.0 in) Apply |
| Current console height | |
| Current console height | 99.8 cm (39.3 in) |

図 83: 希望するコンソールの高さで現在のコンソールの高さフィールド

6. [Save]（保存）を選択し、[Update Successful]（更新が完了しました）のメッセージで [OK]を選択します。

10.7 画像の自動承認および自動保留の設定

管理者ユーザーは新規画像を自動承認あるいは自動保留するように設定することができます。

1. [Admin] (管理) 画面の System グループで[Preferences] (環境設定) を選択します。
[System Preferences] (環境設定) 画面が開きます。
2. [Image Auto Disposition] (自動画像処理) タブを選択します。
3. ドロップダウンメニューを使って各画像タイプの自動処理を選択します。
 - [Manual] (手動) を選択すると、新しく取り込んだ画像を手動で承認、却下、保留することになります。
 - [Accept] (承認) を選択すると、新しく取り込んだ画像は自動承認されます。
 - [Pend] (保留) を選択すると、新しく取り込んだ画像は自動保留されます。

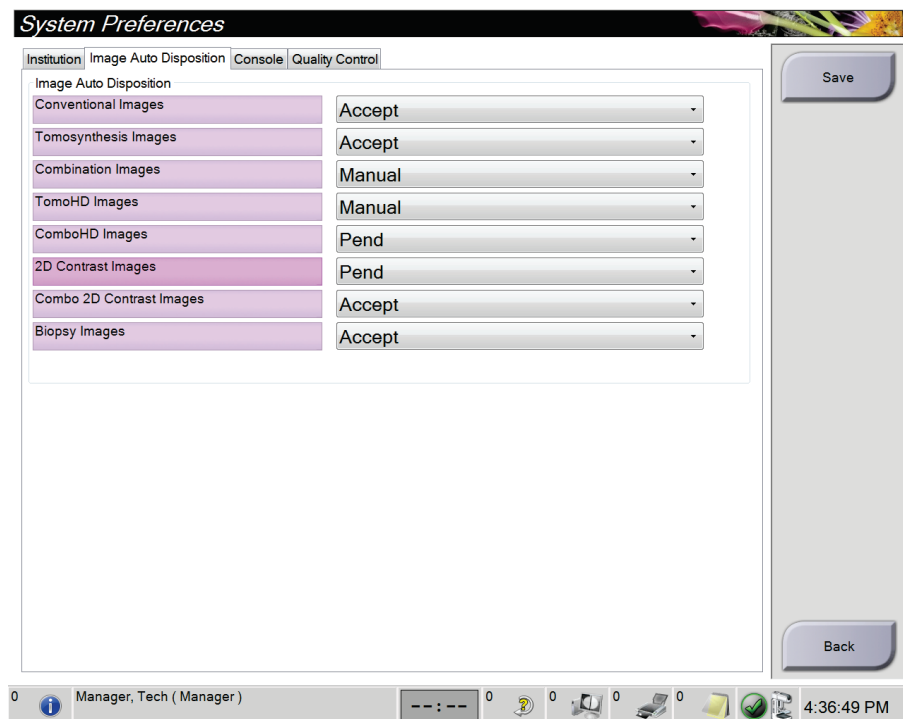


図 84: 画像の自動処理の設定

4. [Save] (保存) を選択し、[Update Successful] (更新が完了しました) のメッセージで [OK] を選択します。

10.8 造影のデフォルト値の設定方法

管理者ユーザーはタイマーの期間および造影情報のデフォルト値を設定することができます。

タイマー期間のデフォルト値の設定

1. [Admin] (管理) 画面の Procedures グループから[Contrast] (造影) ボタンを選択します。

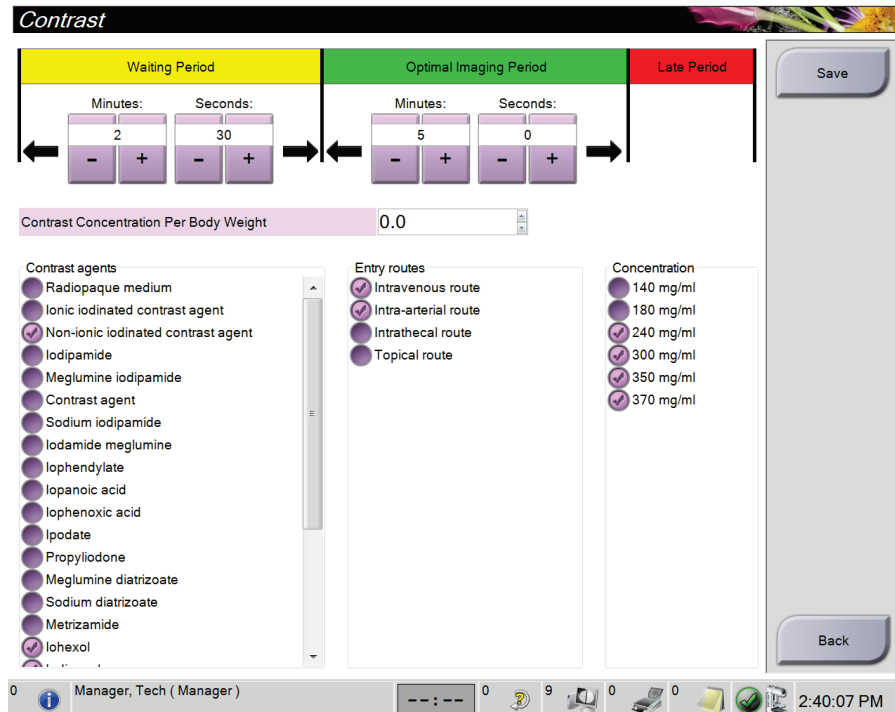


図 85: I-View 2D Contrast のデフォルト値の設定

2. プラス (+) あるいはマイナス (-) ボタンを使って、[Waiting Period] (待機時間) および[Optimal Imaging Period] (最適イメージング期間) の分数および秒数を変更します。
3. [Save] (保存) を選択します。
設定したタイマーのデフォルト値が[Contrast] (コントラスト) タブに表示されます。

造影剤のデフォルト情報の設定

1. [Admin] (管理) 画面の Procedures グループから[Contrast] (造影) ボタンを選択します。
2. [Contrast agents] (造影剤)、[Entry routes] (投与経路)、[Concentration] (造影濃度) のいずれかを 1 つあるいは複数選択します。上図を参照してください。
3. [Save] (保存) を選択します。

選択した内容が、[Contrast Information] (造影剤の情報) ダイアログボックスでデフォルトのオプションとして表示されます。

10.9 デフォルトの高さの有効化および設定

管理者ユーザーは、各ユーザーがログアウトした時点で自動的に画像取り込みワークステーションがデフォルトの高さに戻るよう設定することができます。デフォルトの高さの有効化および設定するには：

1. [Admin] (管理) 画面の System グループで[Preferences] (環境設定) を選択します。

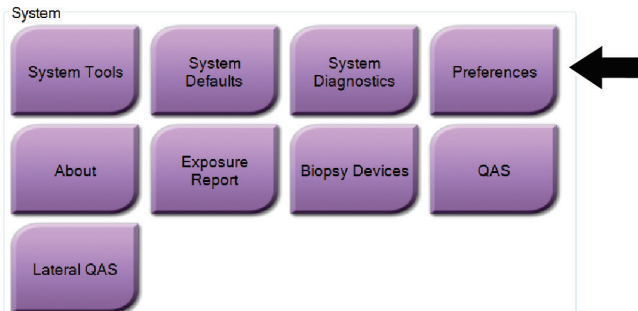


図 86: [Admin] (管理) 画面の[Preferences] (環境設定) ボタン

2. [System Preferences] (環境設定) 画面で[Console] (コンソール) を選択します。
3. デフォルトの高さを有効にするには、[Auto-Height adjustment on logout] (ログアウト時の自動高さ調整) フィールドの右にあるラジオボタンを選択します。チェックマークが付けられます。(デフォルトの高さオプションを無効にするには、ラジオボタンのチェックマークを外します)。

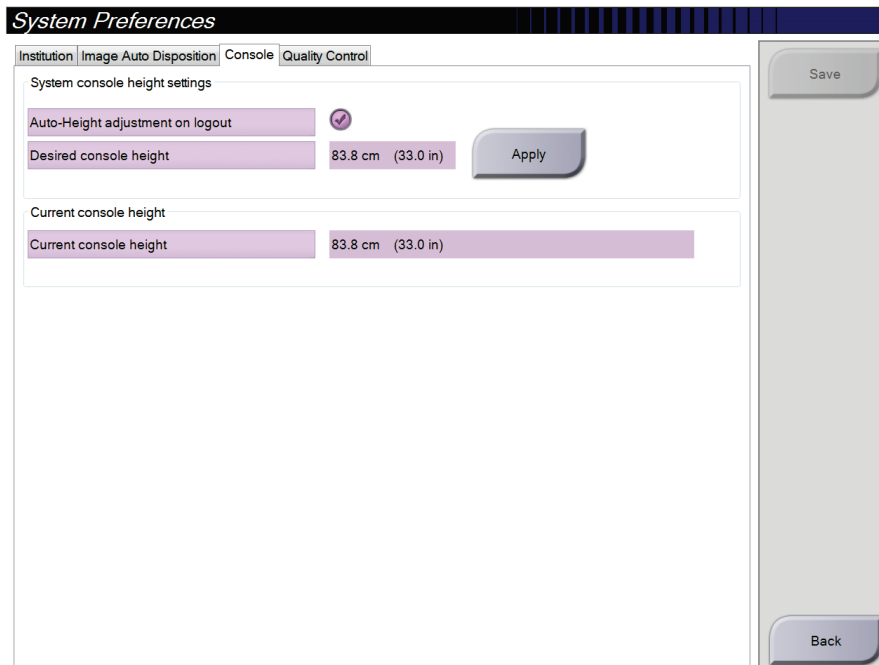


図 87: [System Preferences] (システム環境設定) 画面の[Console] (コンソール) タブ

4. 高さ調整制御パネルの ▲ 上向きボタンおよび ▼ 下向きボタンを使って好みの高さを設定します（下図参照）。

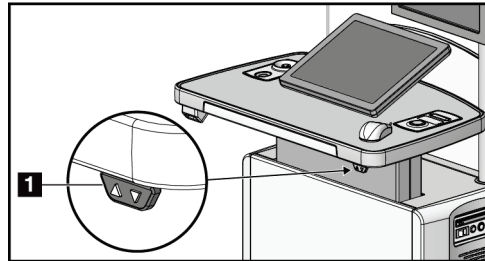


図 88: 高さ調節制御パネル

5. [Desired console height]（希望コンソール高）フィールドには、現在の実際の高さが表示されます。[Current console height]（現在のコンソールの高さ）フィールドには最後に保存された高さが表示されます。（下図参照。）希望するコンソールの高さを保存するには、[Apply]（適用）を選択します。

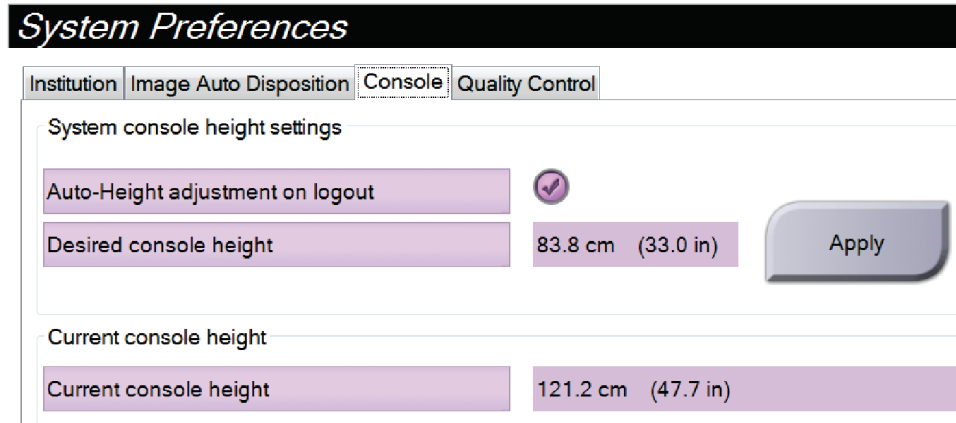


図 89: 希望するコンソールの高さと現在のコンソールの高さフィールド

6. [Save]（保存）を選択し、[Update Successful]（更新が完了しました）のメッセージで [OK] を選択します。

10.10 System Tools (システムツール)

システムツール機能には、放射線技師管理者、およびサービス権限を持つユーザーがアクセスできます。システムツール機能にはシステムの構成情報が含まれています。システムツールにアクセスするには、[Admin] (管理) 画面の System グループから[System Tools] (システムツール) を選択します。

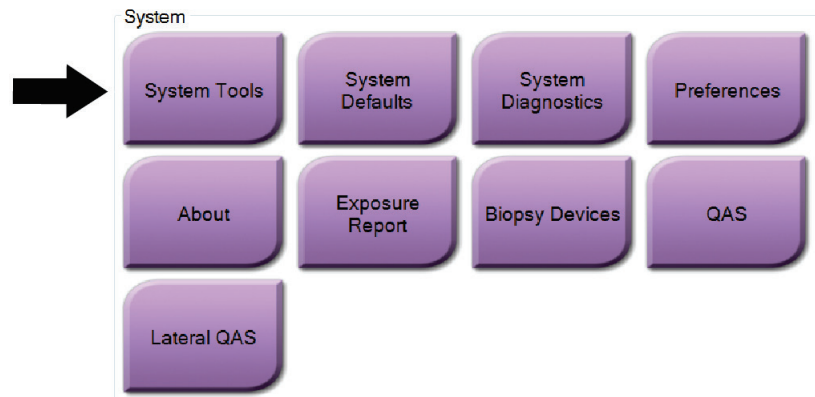


図90: [System Tools] (システムツール) ボタン

10.10.1 放射線技師管理者用のシステムツール

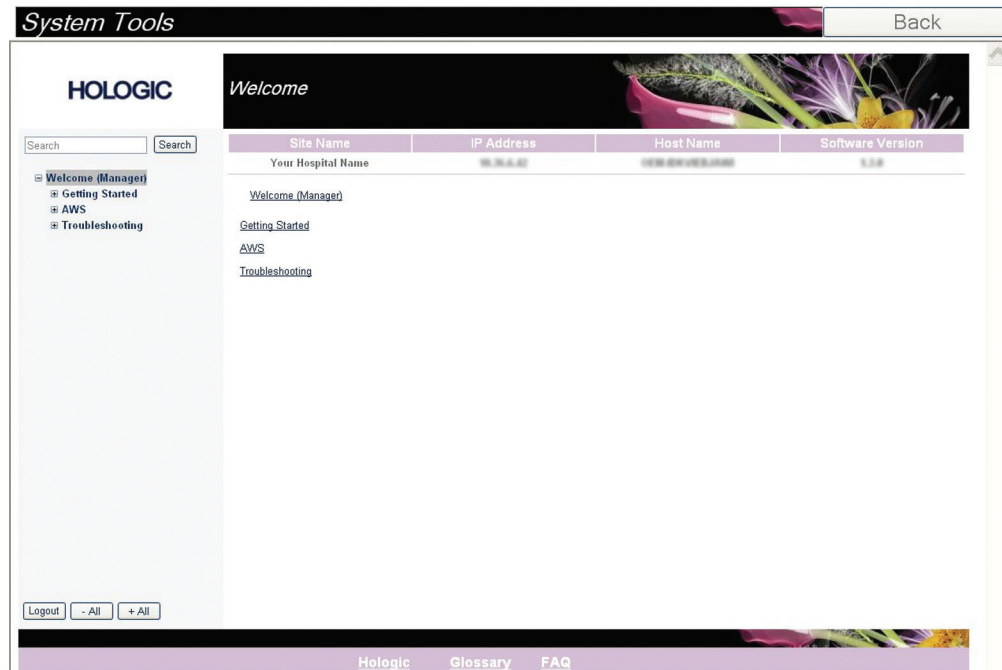


図91: [System Tools] (システムツール) 画面

表 20: 放射線技師管理者 – システムツールの機能

| セクション | 画面の機能 |
|---------------------------|--|
| Getting Started (はじめに) | About (概要) : サービスツールの概要。 FAQ : よくある質問リスト。 Glossary (用語集) : 用語の解説。 Platform (プラットフォーム) : ディレクトリのリスト、ソフトウェアバージョン番号、システムソフトウェアの統計情報。 Shortcuts (ショートカット) : Windows ショートカットのリスト。 |
| AWS | Connectivity (接続) : 接続機器のリスト。 Film & Image Information (フィルムおよび画像情報) : 画像レポート*の作成。QC レポートの作成。(*このレポートはリモートでアクセスすることも可能です。「 画像レポートへのリモートアクセス 『131 ページ』」を参照してください) Licensing (ライセンス) : 搭載されたライセンスのリスト。 User Interface (ユーザー画面) : ソフトウェアアプリケーションのオプションの変更。 Internationalization (国際化) : 言語および文化圏の選択。 |
| トラブルシューティング | AWS : 画像のダウンロードで使用。 Computer (コンピューター) : システム管理およびネットワーク情報。 Log (ログ) : システムイベントの記録オプションの変更。 Backups (バックアップ) : システムのバックアップ方法の設定。 |

10.10.2 画像レポートへのリモートアクセス

システムにネットワークで接続されたリモートコンピューターから画像レポートにアクセスできます。この機能は、システムから直接 USB に記録データを保存することが許可されていない施設で役に立ちます。

リモートコンピューターから画像レポートにアクセスする手順は、以下の通りです。この処理を利用するには管理者レベルのユーザーとしてシステムツールにログインする必要があります。

1. アクセスしたいシステムの IP アドレスを取得します。IP アドレスは、施設の IT 管理者に問い合わせるか、システム内で確認してください。システム内で確認する場合は、**[Select Patient] (被験者の選択) 画面 > タスクバーの管のアイコン > [About] (製品について) > [System] (システム) タブ > [IP Address] (IP アドレス)** を選択します。IP アドレスを書き留めます。
2. リモートコンピューターでインターネットブラウザを起動し、[http://\[IPアドレス\]/Hologic.web/MainPage.aspx](http://[IPアドレス]/Hologic.web/MainPage.aspx) にアクセスします。[IP アドレス]には手順 1 で書き留めた IP アドレスを入力します。

Selenium Dimensions システムユーザーガイド

第 10 章: システム管理インターフェイス

3. [Service Tools Logon] (サービスツールへのログイン) 画面が開きます。管理者レベルのユーザー名とパスワードを入力し、[Submit] (送信) をクリックします。

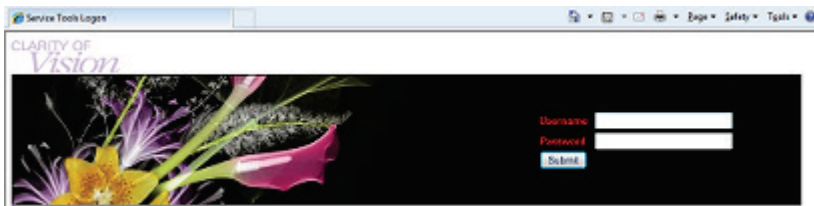


図92: サービスツールへのリモートログオン画面

4. [Service Tools Welcome] (サービスツールのへようこそ) 画面が開きます。[AWS] > [Film & Image Information] (フィルム & 画像情報) > [Create Image Report] (画像レポートの作成) を選択します。

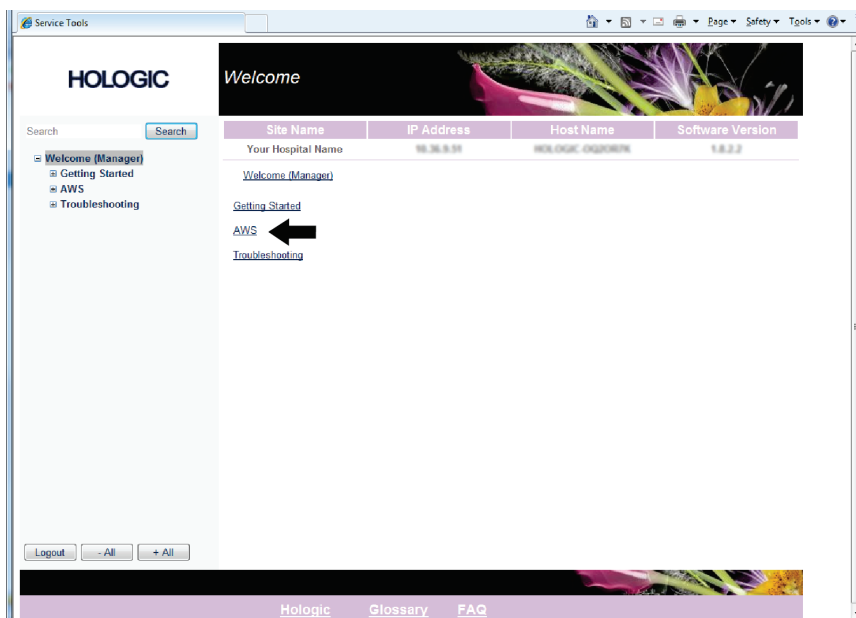


図93: Service Tools Welcome (サービスツールへようこそ) 画面

5. レポートのパラメータを選択し、[Generate] (生成) をクリックします。

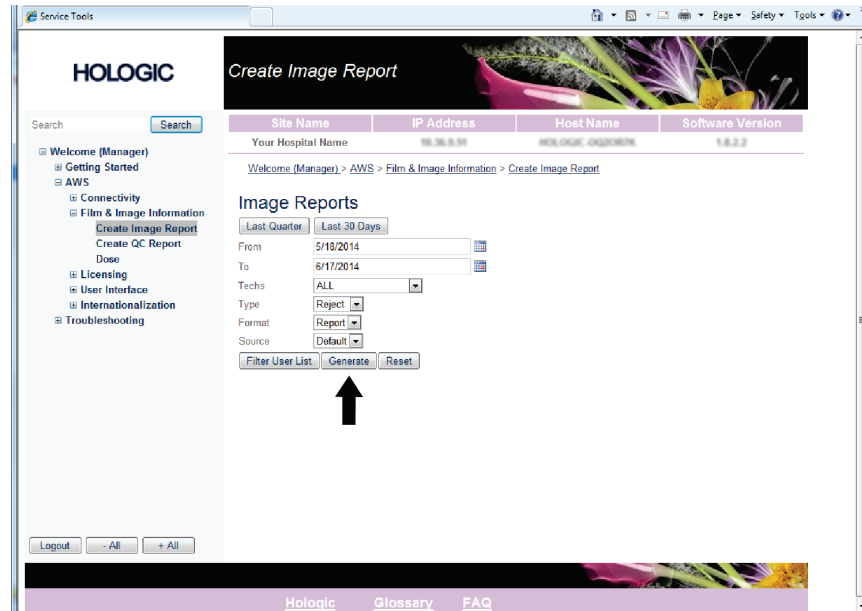


図94: 画像レポート作成パラメータ

- 画面にレポートが表示されます。レポートの一番下までスクロールし、ダウンロードするファイルの形式として、[Click to Download (html)] (クリックしてダウンロード (html)) または [Click to Download (csv)] (クリックしてダウンロード (csv)) を選択します。ダイアログが表示されたら、[Save] (保存) をクリックします。

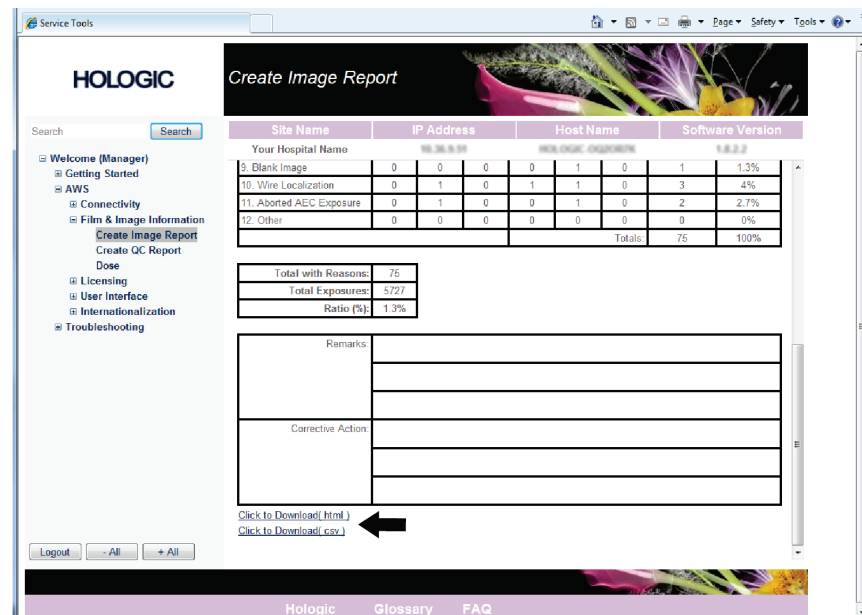


図95: 画像レポートの作成

- コンピューター上のフォルダを選択し、[Save] (保存) をクリックします。
- 作業が終了したら、[Log out] (ログアウト) をクリックしてサービスツールからログアウトします。

10.11 アーカイブツール

[Admin] (管理) 画面のアーカイブ機能:

- ローカルで保存した検査情報をアーカイブに送信。
- 検査情報を外付けメディアにエクスポート。

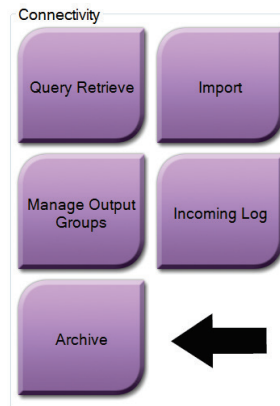


図96: [Archive] (アーカイブ) ボタン

1. Admin (管理) 画面の Connectivity グループから[Archive] (アーカイブ) ボタンを選択します。Multi Patient On Demand Archive (複数被験者オンデマンドアーカイブ) 画面が開きます。
2. 被験者を検索するには、Search parameters (検索条件) フィールドに少なくとも 2 文字を入力し、虫眼鏡アイコンを選択します。
検索条件に一致する被験者のリストが表示されます。

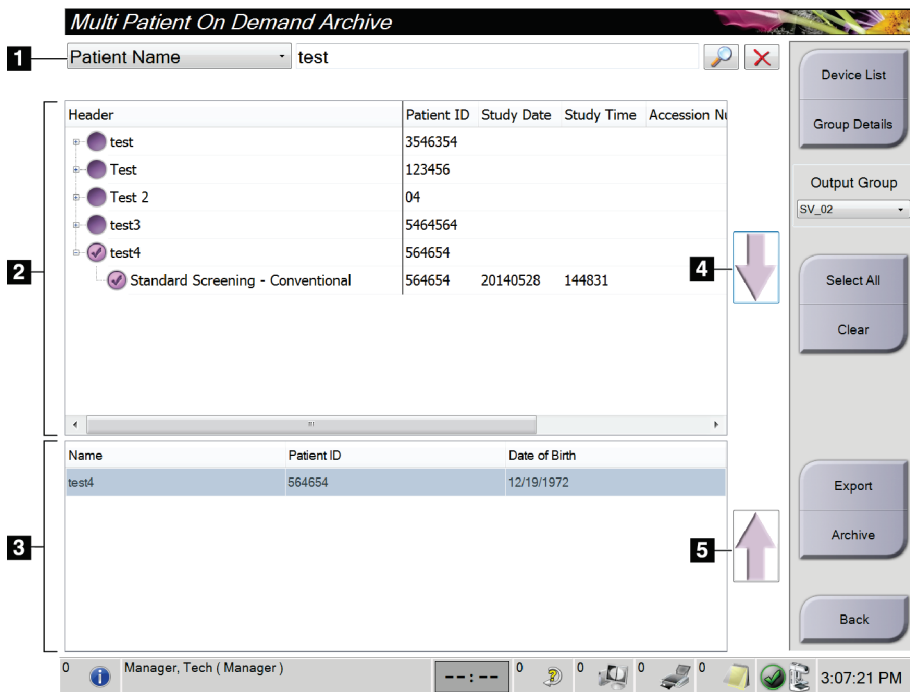


図97: [Multi Patient On Demand Archive] (複数の被験者のオンデマンド保管) 画面

図の凡例

1. Search parameters (検索条件)
2. Patient List (被験者リスト) 領域
3. Patients To Be Archived (アーカイブ対象被験者) 領域
4. 被験者リスト領域で選択した被験者をアーカイブ対象被験者領域に追加
5. アーカイブ対象被験者領域で選択した被験者を削除

アーカイブを実行するには：

1. アーカイブにする被験者および処置を選択します。
 - 被験者リストから被験者を選択するか、検索条件（図中の項目 1）を指定して検索を実行し、検索結果から被験者を選択します。

**注記**

[Select All]（すべて選択）ボタン（画面の右側）を使用すると、患者リスト領域のすべての患者を選択できます。[Clear]（クリア）ボタン（画面の右側）を使用すると、被験者の選択をクリアできます。

- 被験者ごとに処置を選択します。
 - 画面の下矢印（図中の項目 4）を選択すると、選択した被験者がアーカイブ対象被験者領域（図中の項目 3）に移動します。
 - 画面の上矢印（図中の項目 5）を選択すると、選択した被験者がアーカイブ対象被験者領域（図中の項目 3）から削除されます。
2. 保存先デバイスを選択します。
 - ドロップダウンメニューを使ってオプションを選択します。
 - あるいは-
 - [Group List]（グループリスト）ボタンを選択し、オプションのいずれかを選択します。
 3. [Archive]（アーカイブ）ボタンを選択します。アーカイブ対象被験者領域のリストが選択した保管デバイスにコピーされます。

**注記**

保管ステータスを確認するには、タスクバーの[Manage Queue]（キューの管理）ユーティリティを使用します。

エクスポートするには :

1. エクスポートしたい被験者および処置を選択します。
 - 被験者リストから被験者を選択するか、検索条件 (図中の項目 1) を指定して検索を実行し、検索結果から被験者を選択します。



注記

[Select All] (すべて選択) ボタン (画面の右側) を使用すると、患者リスト領域のすべての患者を選択できます。[Clear] (クリア) ボタン (画面の右側) を使用すると、被験者の選択をクリアできます。

- 被験者ごとに処置を選択します。
 - 画面の下矢印 (図中の項目 4) を選択すると、選択した被験者がアーカイブ対象被験者領域 (図中の項目 3) に移動します。
 - 画面の上矢印 (図中の項目 5) を選択すると、選択した被験者がアーカイブ対象被験者領域 (図中の項目 3) から削除されます。
2. [Export] (エクスポート) ボタンを選択します。
 3. [Export] (エクスポート) ダイアログボックスで、メディアデバイスのドロップダウンメニューからエクスポート先を選択します。

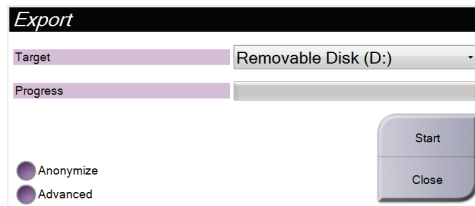


図98: [Export] (エクスポート) 画面

4. 必要に応じて他のオプションを選択します。
 - **Anonymize** (匿名化) : 被験者データを匿名化します。
 - **Advanced** (詳細設定) : 選択した画像の保存先となるローカルシステム上のフォルダの選択、ならびにエクスポートの種類を行います。
5. [Start] (開始) ボタンを選択します。選択した画像が指定したデバイスにコピーされます。

付属書A 仕様

A.1 製品寸法

A.1.1 X線管 (Cアーム付きガントリー)

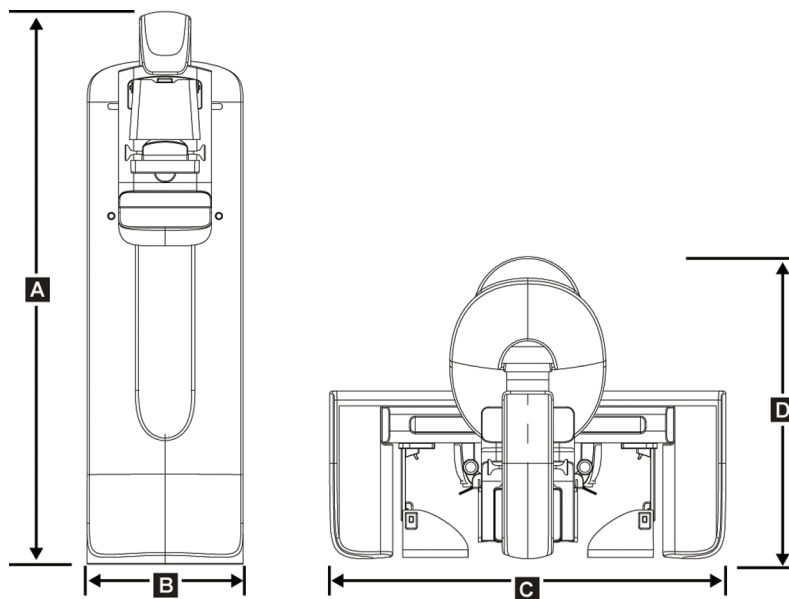


図99: X線管 (Cアーム付きガントリー) 寸法

| | | |
|----|-----|--------------------|
| A. | 高さ | 223 cm (87.8 インチ) |
| B. | 幅 | 66 cm (26 インチ) |
| C. | 幅 | 173 cm (68 インチ) |
| D. | 奥行き | 138 cm (54.25 インチ) |
| | 重量 | 最大400 kg (882 ポンド) |

A.1.2 画像取り込みワークステーション

汎用型画像取り込みワークステーション

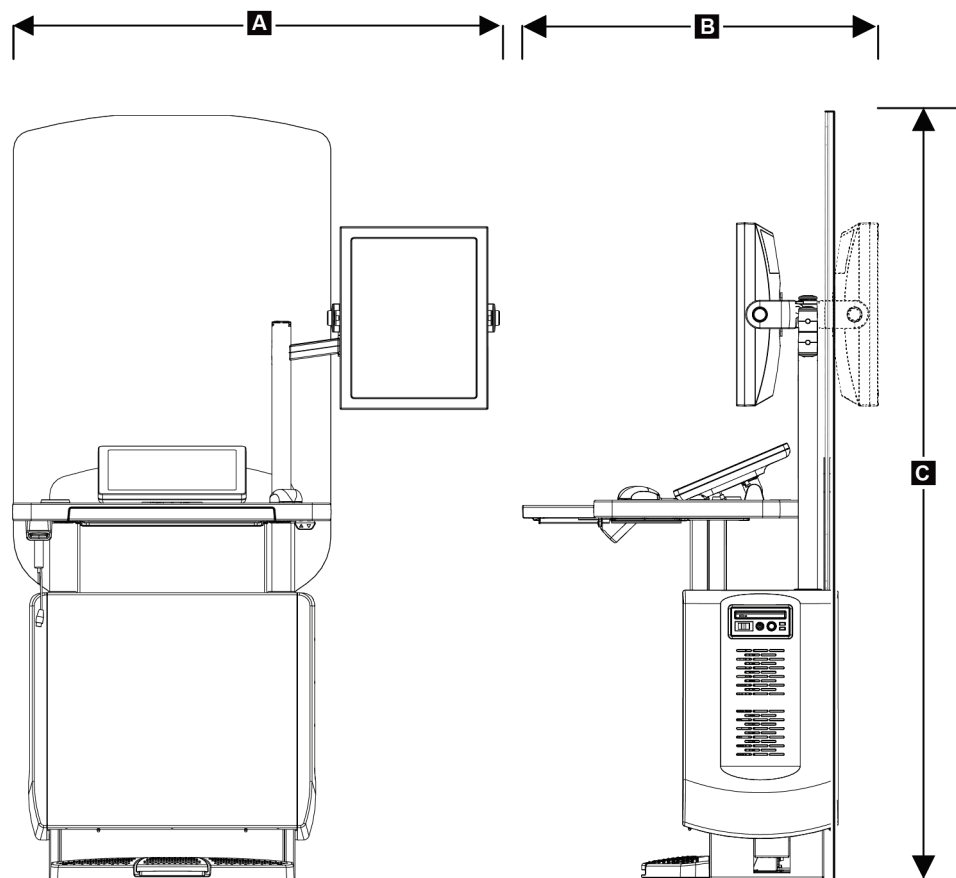


図 100: 汎用型画像取り込みワークステーション 寸法

- A. オプションの表示アームを延長させた場合の幅 (最長) 135.6 cm (53.4 インチ)
標準表示アーム使用時の幅 (最長) 93.8 cm (36.9 インチ)
- B. キーボードトレイを引き出し、オプションの表示モニターアームを後ろに回転させた場合の奥行き (最長) 122.0 cm (48.4 インチ)
- C. 高さ (最長) 204 cm (80.3 インチ)
重量 (最高) 209 kg (460 ポンド)

プレミアム画像取り込みワークステーション

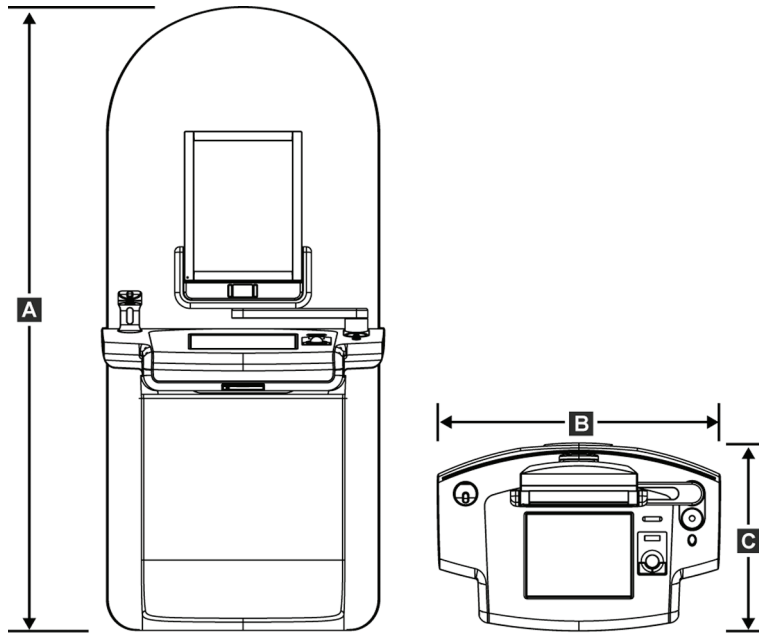


図 101: プレミアム画像取り込みワークステーションの寸法

| | | |
|----|----|----------------------|
| A. | 高さ | 202.1 cm (79.75 インチ) |
| B. | 幅 | 92.7 cm (36.5 インチ) |
| C. | 奥行 | 58.5 cm (23 インチ) |
| | 重量 | 154 kg (340 ポンド) |

標準型画像取り込みワークステーション

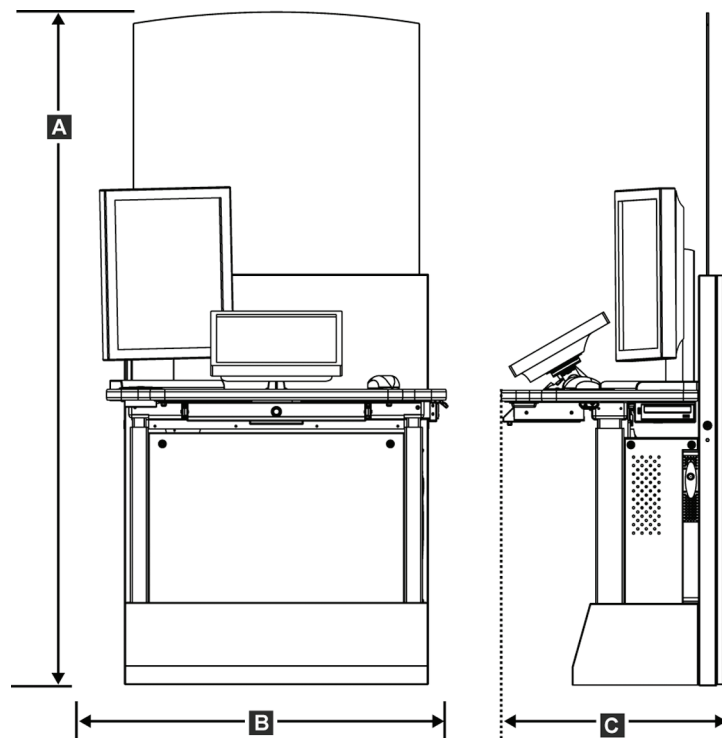


図102: 標準型画像取り込みワークステーションの寸法

| | | |
|----|----|----------------------|
| A. | 高さ | 191.3 cm (75.32 インチ) |
| B. | 幅 | 107 cm (42 インチ) |
| C. | 奥行 | 76 cm (30 インチ) |
| | 重量 | 219 kg (462 ポンド) |

移動式画像取り込みワークステーション

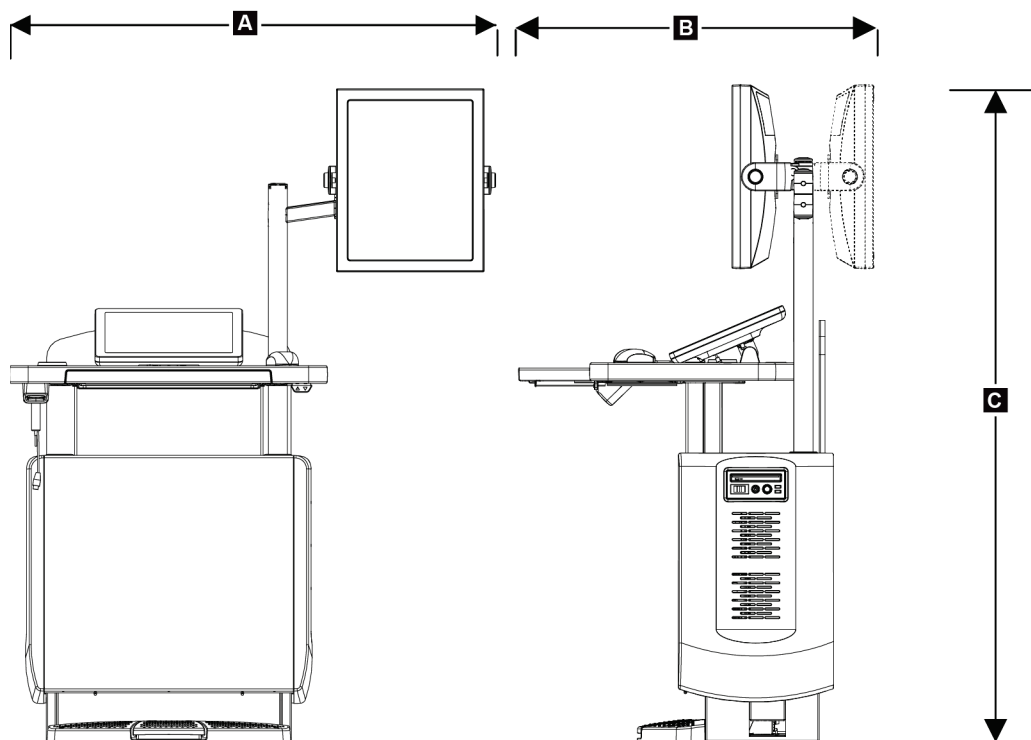


図 103: 移動式汎用画像取り込みワークステーションの寸法

- | | | |
|----|----------------------------|------------------|
| A. | オプションの表示アームを延長させた場合の幅 (最長) | 128cm (50.5 インチ) |
| | 標準表示アーム使用時の幅 (最長) | 100cm (39.5 インチ) |
| B. | 奥行き (最長) | 85cm (33.5 インチ) |
| C. | 高さ (最長) | 180cm (71 インチ) |
| | 重量 (最高) | 179 kg (395 ポンド) |

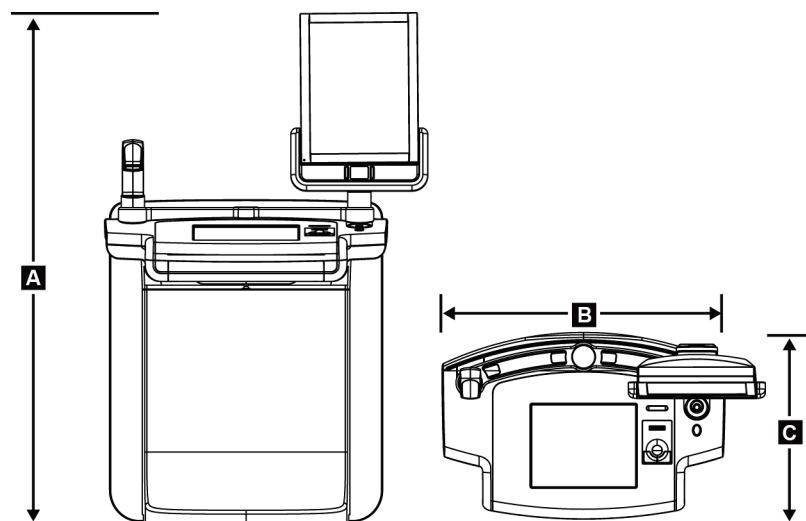


図 104: 移動式プレミアム画像取り込みワークステーションの寸法

| | | |
|----|----|--------------------|
| A. | 高さ | 167.6cm (66.0 インチ) |
| B. | 幅 | 105.5cm (41.5 インチ) |
| C. | 奥行 | 58.5 cm (23 インチ) |
| | 重量 | 154 kg (340 ポンド) |

A.2 動作および保管環境

A.2.1 一般的な動作条件

| | |
|--------|----------------------------|
| 温度範囲 | 20°C (68 °F) ~30°C (86 °F) |
| 相対湿度範囲 | 20% ~ 80% (結露なきこと) |

A.3 放射線シールド

| | |
|-----------------|-------------------------|
| 放射シールド鉛 (Pb) 相当 | X 線エネルギー35kV まで0.5mm の鉛 |
|-----------------|-------------------------|

A.4 電源入力

A.4.1 X線管スタンド

| | |
|------------|---|
| 主電源電圧 | 200/208/220/230/ 240 VAC $\pm 10\%$ |
| 主電源インピーダンス | 最大電源インピーダンスが208/220/230/240 VAC では0.20 オーム、200 VAC では0.16 オームを超えないこと |
| 主電源周波数 | 50/60 Hz $\pm 5\%$ |
| 24 時間の平均電流 | < 5 A |
| ピーク線電流 | 4 A (≤ 5 秒で最大 65 A) |

A.4.2 画像取り込みワークステーション

| | |
|------------------------|--|
| 主電源電圧 | 100/120/200/208/220/230/240 VAC $\pm 10\%$ |
| 主電源周波数 | 50/60 Hz $\pm 5\%$ |
| 消費電力 | < 1000 ワット |
| 作動サイクル (標準診断ワークステーション) | 10% ~ 1 時間あたり 6 分、または 2 分オンの後に 18 分オフ |
| 過電流保護 | 8A |

A.5 X線管スタンド技術情報

A.5.1 C アーム

| | |
|---------|---|
| 回転範囲 | 従来のマンモグラフィ : $+195^{\circ} +3^{\circ} -0.5^{\circ} \sim 0^{\circ} \pm 0.5^{\circ} \sim -155^{\circ} +0.5^{\circ} -3^{\circ}$ トモシンセシスのオプション : $+180^{\circ} \pm 0.5^{\circ} \sim 0^{\circ} \pm 0.5^{\circ} \sim -140^{\circ} \pm 0.5^{\circ}$ |
| 絶対角位置 | 完璧精度 $\sim \pm 0.5^{\circ}$ |
| 回転加速 | $18^{\circ}/s^2 +18/-9\%$ |
| 回転減速度 | $18^{\circ}/s^2 +18/-9\%$ |
| 回転位置角速度 | $18^{\circ}/s \pm 25\%$ |



注記

角速度は、 $0^{\circ} \sim 90^{\circ}$ の間で時計回りに回転する管アームの速度、または $90^{\circ} \sim 0^{\circ}$ の間で反時計回りに回転する管アームの平均速度。角速度には、ゼロ速度から加速してゼロ速度まで減速する時間は含まれません。

| | |
|----------------|---|
| 線源-画像間距離 (SID) | 70.0 cm ±1.0 cm (27.6 インチ±0.4 インチ) (焦点位置ずれ±5 mm) |
| 被験者の支え (非拡大) | |
| 垂直位置下限 | 70.5 cm +5.1/-0 cm (27.75 インチ +2.0/-0 インチ) |
| 垂直位置上限 | 141 cm +0/-17.8 cm (55.5 インチ +0/-7.0 インチ) |

A.5.2 圧迫

| | |
|--------------|--|
| 手動圧迫圧力 | 最高300 N (67.4 ポンド) |
| 電動圧迫 | 3 種類の操作モード機能: 圧迫前、全範囲、二重圧迫 ソフトウェア上でユーザーが選択可能 |
| 圧迫前圧力 | 15~30 ポンド (67~134 N)、電動 |
| 全範囲圧迫圧力 | 20~40 ポンド (89~178 N)、電動 |
| 二重圧迫 | 圧縮スイッチの最初の作動時に予備圧縮力を提供。スイッチが2秒以内に有効化され、追加のスイッチが有効化される度に、選択された圧迫力に達するまで圧力が段階的に増加。 |
| 圧迫制御 | Cアームの両側と2ヶ所のフットスイッチ (電動) の昇降制御。圧迫器の両側のハンドホイール (手動) |
| 圧迫の解除 | Cアームの両側の押しボタンで制御される手動電動解除。 |
| 自動圧迫解除 | ユーザが選択可能な自動解除モードを使用すると、撮影終了時に圧迫器が上昇。 |
| 下降移動の可変速度 | 4.2 cm/s ±15% (1.66 インチ/s ±15%) |
| 圧迫力表示 | 圧迫器の上の2つのLCDが18N~300Nの範囲で1N単位で圧迫力を表示(4ポンド~67ポンド(1ポンド単位))。 |
| 圧迫力の表示精度 | ±20 N (±4.5 ポンド) |
| 圧迫厚表示 | 圧縮装置上の2つのLCDが圧縮厚さを0.1cm刻みで測定。表示は被験者の両側に見えるように提供。 |
| 圧迫厚精度 | 0.5cm~15cm (5.9 インチ) の厚さの場合、±0.5 cm (±0.2 インチ) |
| 乳房トモシンセシス圧迫厚 | 標準解像度トモシンセシス 最高: 24 cm (圧迫器の形状によって制限) 高解像度トモシンセシス 最高: 15 cm (DICOMによって制限) |
| 圧迫パドル | 圧迫パドルは透明でポリカーボネート樹脂あるいは同質の素材で構成。圧迫適用時には被験者の支えに平行な面からのパドルの偏向は1.0cm以下でなければならない。 |

A.5.3 X線管

| | |
|---------|-------------------------------|
| 焦点 | 大 (0.3 mm) 公称 小(0.1 mm) 公称 |
| 管電圧 | 20 kV ~ 49 kV |
| 陽極材料 | タングステン |
| X線ウィンドウ | ベリリウム 0.63 mm |
| 管漏れ試験条件 | 49 kVp、2.0 mA |

A.5.4 X線ビーム濾過および出力

| | |
|----|---|
| 濾過 | フィルタホイールの5種類の位置: 位置1: ロジウム、0.050mm±10% 位置2: アルミニウム、0.70 mm (公称) (トモシンセシスのオプション) 位置3: 銀、0.050 mm ±10% 位置4: 銅、0.3mm 位置5: 鉛 (整備用) |
|----|---|

kV 値 / mA 値の範囲

表 21: 最大 mA は kV の関数として設定

| kV 値 | LFS mA 値 | SFS mA 値 |
|------|----------|----------|
| 20 | 100 | 30 |
| 21 | 110 | 30 |
| 22 | 110 | 30 |
| 23 | 120 | 30 |
| 24 | 130 | 30 |
| 25 | 130 | 40 |
| 26 | 140 | 40 |
| 27 | 150 | 40 |
| 28 | 160 | 40 |
| 29 | 160 | 40 |
| 30 | 170 | 50 |
| 31 | 180 | 50 |
| 32 | 190 | 50 |
| 33 | 200 | 50 |
| 34 | 200 | 50 |
| 35 | 200 | 50 |
| 36 | 190 | 50 |
| 37 | 180 | 50 |
| 38 | 180 | 50 |
| 39 | 180 | 50 |
| 40 | 170 | |

表 21: 最大 mA は kV の関数として設定

| kV 値 | LFS mA 値 | SFS mA 値 |
|------|----------|----------|
| 41 | 170 | |
| 42 | 160 | |
| 43 | 160 | |
| 44 | 150 | |
| 45 | 150 | |
| 46 | 150 | |
| 47 | 140 | |
| 48 | 140 | |
| 49 | 140 | |

mAs のステップ (表 1、デフォルト値) 4, 5, 6, 7, 8, 9, 10, 12, 14, 16, 18, 20, 22, 25, 30, 32.5, 35, 37.5, 40, 42.5, 45, 47.5, 50, 52.5, 55, 57.5, 60, 62.5, 65, 67.5, 70, 75, 80, 85, 90, 95, 100, 120, 140, 160, 180, 200, 220, 240, 260, 280, 300, 320, 340, 360, 380, 400, 420, 440, 460, 480, 500

炭素繊維の減衰

受像器 < 0.3 mm Al
拡大台 < 0.3 mm Al

A.5.5 X 線視準器

視準野 7.0 cm x 8.5 cm
10 cm x 10 cm
15 cm x 15 cm
18 cm x 24 cm
18 cm x 29 cm (トモシンセシスのオプション)
24 cm x 29 cm

A.5.6 照射野表示

照射野と X 線の一致 SID の 2% 以内

A.5.7 X線発生器

| | |
|--------|--|
| タイプ | 定電位高周波インバータ |
| 定格 | 7.0kW、最大 (iso ワット)、35kV で200mA |
| 電力容量 | 最大9.0 kW |
| kV 値範囲 | 1 kV 単位で20~49 kV |
| kV 精度 | 2049 kVp の範囲で $\pm 2\%$ |
| mAs 範囲 | 手動モードの mAs で3.0~500 mAs (AEC モードでは最小8 mAs) |
| mAs 精度 | $\pm (10\% + 0.2 \text{ mAs})$ |
| mA 範囲 | 10~200 mA、大焦点 10~50 mA、小焦点 |

A.6 画像システム技術情報

A.6.1 受像器

| | |
|---------------------|--|
| 流体入口 | 受像器へ誤って液体をこぼしても内部に浸入しません。 |
| 偏向 | 最大圧縮時1.0 mm 以下。 |
| アクティブイメージング領域 | 23.3 cm×28.5 cm 以上 (9.2 インチ x 11.2 インチ) |
| 従来のマンモグラフィーDQE | 0.2 lp/mm で50%以上 ナイキスト限界で15%以上 |
| DQE (トモシンセシスのオプション) | 0.2 lp/mm で30%以上 ナイキスト限界で15%以上 |
| ダイナミックレンジと線型性 | 検出器サブシステム応答は線形、X線撮影で400:1のダイナミックレンジの線型性は0.999。 |
| 均等性 | 検出器のサブシステムは、画素間のゲイン変動の補正が可能。 従来のマンモグラフィー処置では、0.5~200 mR の露出範囲で利得較正を行った後の検出器の水平野画像応答の均等性は2%以下。 |

付属書B システムメッセージおよび警告メッセージ

B.1 エラー回復とトラブルシューティング

ほとんどのエラーメッセージおよび警告メッセージは、ワークフローに影響することなくクリアされます。画面に表示される指示に従うか、エラー状態を解決してから、タスクバーでエラー状態をクリアしてください。エラー状態によっては、システムの再起動が必要となることもあれば、追加の処置（Hologic テクニカルサポートへの連絡など）を行うように指示される場合もあります。この付録では、メッセージのカテゴリと、システムを通常の動作に回復させる方法について説明します。エラーが再発する場合は、Hologic テクニカルサポートにお問合せください。

B.2 メッセージの種類

B.2.1 エラーレベル

各メッセージは、次のうちいずれか複数の特性を備えています。

- 実施中の X 線照射を中止する（はい/いいえ）
- X 線照射の開始を阻害する（はい/いいえ）
- 取り込みワークステーションにメッセージを表示する（はい/いいえ）
- ユーザーがリセットできる（はい/いいえ）
- システムによって自動的にリセットされる（はい/いいえ）

表示メッセージ

すべての表示メッセージはユーザーが選択した言語で表示されます。

X 線照射を中止するメッセージや X 線照射の開始を阻害するメッセージには、必ず問題を解決するためにユーザーが行う必要のある対処法が含まれています。

メッセージの追加情報

メッセージに関する技術情報は、ログファイルに記録されます。

常に重大なエラー（システムの再起動が必要）として表示されるメッセージもあります。そうしたメッセージは、X 線照射を実施できない状況が発生し、ユーザーまたはシステムがリセットできない場合に表示されます。

B.2.2 システムメッセージ

以下のシステムメッセージが表示された場合は、「対処法」の欄に示された処置を行い、次の X 線画像を撮影できるようメッセージを消去してください。

表 22: システムメッセージ

| アイコン | メッセージ | 対処法 |
|---|-----------------------|---|
|  | パドルが動いています | 何もする必要はありません。 |
|  | 通知の送信中 | 何もする必要はありません。 |
|  | 拡大スタンドの使用が不適当です | 拡大スタンドを使用したトモシンセシスビューを選択しました。トモシンセシス以外のビューを選択してください。（トモシンセシスのオプション） |
|  | フェイスシールドが固定されていません。 | フェイスシールドを完全に広げるか、または閉じます。（トモシンセシスのオプション） |
|  | 圧迫パドルの使用が不適当です | 拡大スタンドを取り外すか、拡大パドルを取り付けます。 |
|  | パドルの位置が選択したビューと一致しません | 選択したビューに合った正しい位置にパドルを移動します。 |
|  | 較正中の圧迫が 4.5cm 未満です | 圧迫パドルを 4.5cm 以上動かすと、較正が完了します。 |
|  | FAST 圧迫が有効化されました | FAST 圧迫を解除し、該当のモード用に設計されたパドルを取り付けます。 |
|  | ライセンス情報が見つかりません | この機能を使用するにはライセンスが必要です。（このメッセージは情報提供のみです。何もする必要はありません。） |
|  | 検出器の較正が無効です | 小焦点較正を行うため拡大スタンドを設置します。大焦点較正を行うため拡大スタンドを取り外します。 |
|  | ジオメトリ較正が無効です | 次の撮影前に、再びジオメトリ較正を行います。（トモシンセシスのオプション） |

表 22: システムメッセージ

| アイコン | メッセージ | 対処法 |
|---|----------------------------------|-------------------------------------|
|  | 構成ファイルが見つかりません | サービス担当者向けのメッセージです。 |
|  | 検出器の待機中 | 何もする必要はありません。 |
|  | システムがテストモードです | サービス担当者向けのメッセージです。 |
|  | X 線管を手動で位置合わせする必要があります (0°に移動) | C アームを 0°まで回転させます。 |
|  | X 線管を手動で位置合わせする必要があります (-15°に移動) | C アームを -15°まで回転させます。 |
|  | X 線管を手動で位置合わせする必要があります (15°に移動) | C アームを +15°まで回転させます。 |
|  | 緊急停止スイッチが有効になりました。 | 緊急停止スイッチを 4 分の 1 回転させてスイッチをリセットします。 |
|  | Tomo を再構築するには圧力が低すぎます。 | 圧迫パドルを 0.5cm 以上動かしてトモグラフィの撮影を行います。 |

B.3 UPS の操作



注記

このシステムには UPS のユーザーガイドが添付されています。詳細については、UPS の「ユーザーガイド」を参照してください。

UPS の LCD に電源の状態が表示されます。

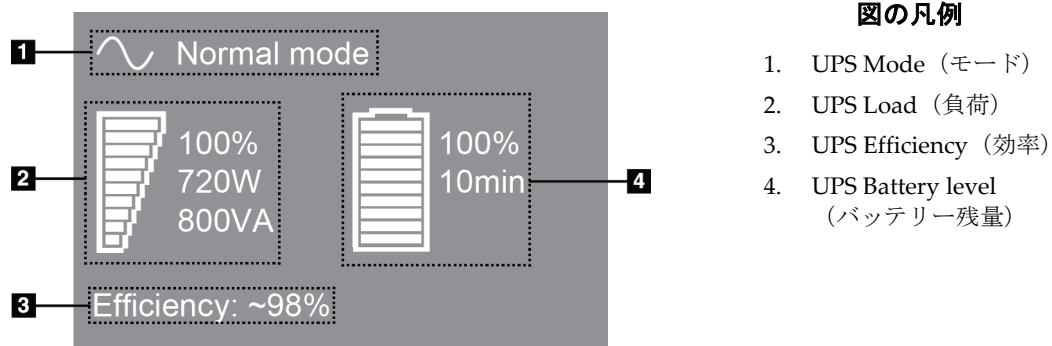


図105: UPS LCD 表示

UPS のバッテリーが切れると、図のように Mode アイコンが変わります。サービス担当者に連絡し、バッテリーの交換を依頼してください。



付属書C 移動式システムの使用

この付録では移動環境でのシステムの説明を行います。

C.1 安全上の条件およびその他の注意事項

システムの全ての性能が仕様通りに作動するには、適切かつ安定したクリーンな VAC 電源が必要です。最高の性能を発揮するには、可能であれば、陸上電力供給源を正しくシステムに接続します。モバイル発電機を使用する場合は、全ての負荷条件に準拠するように入力電力の仕様を維持してください。



警告：

放射シールドは、移動用には承認されていないため、提供されていません。移動車両の製造元が適切な遮断装置を提供しなければなりません。



注意：

陸上電力供給源が利用できない場合、同等の性能を持つ移動式電源を使用することができます。(「[移動用仕様](#)『154ページ』」を参照してください。)システム機能と性能の正常な作動状態は、システムの電源入力仕様と負荷特性毎に連続した正弦波 VAC 電源が供給されている場合にのみ保証されます。使用する電源は最低 5 秒間は 208 VAC で 65 アンペア、それ以外の場合は最大で 4 アンペアを断続的に供給する必要があります。この負荷は 30 秒ごとに維持されなければなりません。陸上または移動中の電力供給が中断した場合、UPS は上記の動作電力を最低 4 分間供給できなければなりません。診断ワークステーションとガントリー電源は別々の専用回路に接続されなければなりません。各電源回路には、有効電力調整器装備の無停電電源装置の使用を推奨します。従って全ての補助移動車両の電力は、別の回路によって分配されるべきです。初期設置後および移動コーチの移動のたびに、システム電源入力仕様および IEC 60601-1 安全要件の準拠に関して電気設備を検証する必要があります。



注意：

車両内の温度と湿度は常に維持されなければなりません。本製品を使用しない時でも、環境条件が指定された仕様を超えないように注意してください。



注意：

X 線装置あるいは他の機器（暖房または空調など）が動作している場合、電圧は±10%以上変化すべきではありません。



注記

モバイル発電機を使用する場合は、システムから少なくとも 3m (10 フィート) の距離を取ってください。この距離要件を満たすことができない場合は、EMI または RF シールドを追加する必要があります。

C.2 移動用仕様

下記のシステム仕様は移動式システムの使用に限定されたものです。他の場合の仕様に関しては「仕様『137ページ』」を参照してください。

C.2.1 衝撃・振動限界

| | |
|-------|---|
| 振動の限界 | 最大0.30 G (2 Hz～200 Hz) |
| 衝撃限界 | 最大1.0 G (1/2 サインパルス)、システムがコーチに取り付けられた時点で測定。「エアライド」仕様の車両サスペンションを推奨します。 |

C.2.2 車両環境

動作環境

| | |
|--------|----------------------------|
| 温度範囲 | 20°C (68 °F) ～30°C (86 °F) |
| 相対湿度範囲 | 20% ～ 80% (結露なきこと) |

非作動時 / 非移動時環境

| | |
|---------|---|
| 温度範囲 | 10 °C (50 °F) ～ 35 °C (95 °F)、最長12 時間まで 10 °C (50 °F) ～ 30 °C (86 °F) 常時 |
| 最大温度変化率 | <10 °C/hr |
| 相対湿度範囲 | 10% ～ 80% (結露なきこと) |

C.3 電源入力

C.3.1 ガントリー

| | |
|------------|--|
| 主電源電圧 | 200/209/220/230/ 240 VAC ±10% |
| 主電源インピーダンス | 最大許容ラインインピーダンス 208/220/230 / 240VAC では0.20 オーム、 200VAC で0.16 オーム |
| 主電源周波数 | 50/60 Hz ±5% |
| 24 時間の平均電流 | < 5 A |
| ピーク線電流 | 4A (3 秒間で最大65A) |

C.3.2 画像取り込みワークステーション

| | |
|--------|--|
| 主電源電圧 | 100/120/200/ 208/220/230/ 240 VAC ±10% |
| 主電源周波数 | 50/60 Hz ±5% |
| 消費電力 | <1000 ワット |

C.4 移動使用のためのシステムの準備

移動前の準備手順：

1. Cアームを0度（CC位置）に回転させます。
2. Cアームを最も低い位置に降下させます。
3. ユーザー画面でシステムをオフにします。
4. キーボードトレイにマウスを格納します。
5. キーボードトレイをロックします（下図を参照）。
 - a. トレイを閉じます。
 - b. トレイの下にあるノブを確認します。
 - c. ノブがロック位置にはまるまでノブを90°回転させます。下図の位置Aがロック状態の位置を示しています。

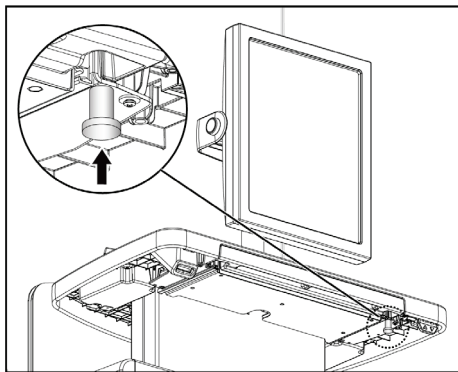


図106: キーボードトレイのロックノブ

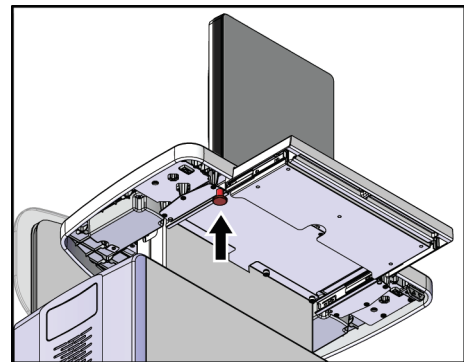


図107: キーボードトレイのロックノブ

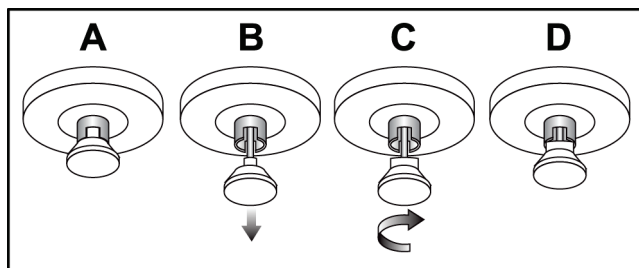


図108: トレイロック状態 (A) から解除状態 (D)

Selenia Dimensions システムユーザーガイド

付属書 C: 移動式システムの使用

6. 移動式汎用画像取り込みワークステーションを使用する場合は、付属のノブを使用して旋回式表示モニターをロックします（下図を参照）。

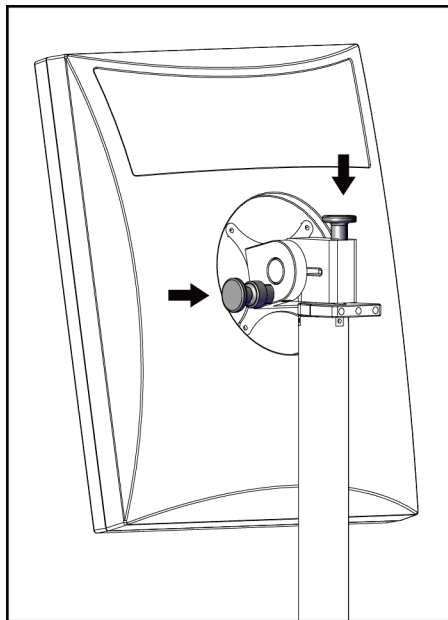


図 109: (移動式汎用画像取り込みワークステーションの上に配置された) 画像表示モニター用の回転式ロックノブ

7. 作業台を最低の高さに降下させます。
8. 全てのシステムアクセサリを取り外します。
9. アクセサリは安全な保管場所に格納してください。

C.5 システムを使用準備状態にする

1. キーボードトレイのロックの解除：
 - a. トレイの下にあるノブを確認します。
 - b. ノブを下に引っ張ります。
 - c. ノブを 90°回転させます。この位置にある場合、ラッチが開放状態となります。位置 D（下図）がロック解除位置です。

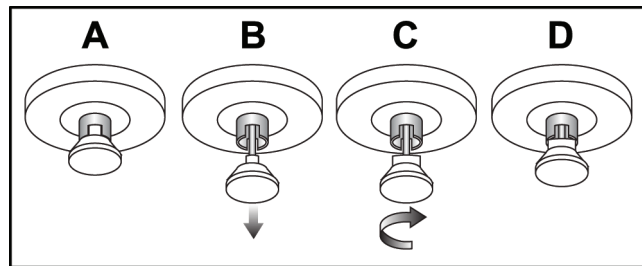


図110: トレイロック状態 (A) から解除状態 (D)

2. 必要ならばトレイを引き出します。
3. 移動式汎用画像取り込みワークステーションを使用する場合は、旋回式表示モニターのロックを解除します（下図参照）。

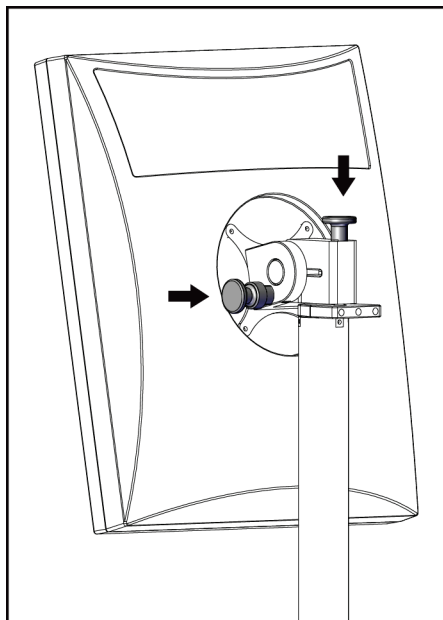


図111: (移動式汎用画像取り込みワークステーションの上に配置された) 画像表示モニター用の回転式ロックノブ

C.6 移動後のシステムテスト

C.6.1 移動式システムの制御および機能テスト

制御および機能テストを実行します。「[機能検査の実施手順](#)『38ページ』」を参照してください。

- 圧迫昇降
- 圧迫の解除
- Cアーム回転
- Cアーム 昇降
- 視準無効化
- 照射野ランプ
- パドル操作システム
- 緊急停止スイッチ

C.7 品質管理テスト

品質システムチェックに関しては品質管理マニュアルを参照してください。

付属書D 線量情報

D.1 EUREF 線量表



注記

この情報は、欧州連合（EU）のみに該当します。
以下の値は、デフォルト線量テーブルの値です。

以下の表は、2D および BT 撮像モードでシステムを使用する場合の典型的な線量値を示しています。以下の表は「乳がんのスクリーニングと診断における品質保証に関する欧州のガイドライン、第4版：セクション 2a.2.5.1 線量測定法」および「付録5：平均腺線量の測定手順」に準拠しています。

表 23: 2D 線量 (EUREF)

| ファントム画像 | cm | kV 値 | 陽極 | フィルタ | EUREF 線量 (mGy) |
|-------------|-----|------|----|------------|----------------|
| 2.0 cm PMMA | 2.1 | 25 | W | 0.05 mm Rh | 0.55 |
| 3.0 cm PMMA | 3.2 | 26 | W | 0.05 mm Rh | 0.75 |
| 4.0 cm PMMA | 4.5 | 28 | W | 0.05 mm Rh | 1.05 |
| 4.5 cm PMMA | 5.3 | 29 | W | 0.05 mm Rh | 1.42 |
| 5.0 cm PMMA | 6 | 31 | W | 0.05 mm Rh | 2 |
| 6.0 cm PMMA | 7.5 | 31 | W | 0.05 mm Ag | 2.7 |
| 7.0 cm PMMA | 9 | 34 | W | 0.05 mm Ag | 3.1 |

表 24: BT 線量 (EUREF)

| ファントム画像 | cm | kV 値 | 陽極 | フィルタ | EUREF 線量 (mGy) |
|-------------|-----|------|----|-----------|----------------|
| 2.0 cm PMMA | 2.1 | 26 | W | 0.7 mm Al | 1 |
| 3.0 cm PMMA | 3.2 | 28 | W | 0.7 mm Al | 1.15 |
| 4.0 cm PMMA | 4.5 | 30 | W | 0.7 mm Al | 1.5 |
| 4.5 cm PMMA | 5.3 | 31 | W | 0.7 mm Al | 2.00 |
| 5.0 cm PMMA | 6 | 33 | W | 0.7 mm Al | 2.5 |
| 6.0 cm PMMA | 7.5 | 36 | W | 0.7 mm Al | 3.9 |
| 7.0 cm PMMA | 9 | 42 | W | 0.7 mm Al | 5.15 |

Selenia Dimensions システムユーザーガイド

付属書 D: 線量情報

表 25: CEDM 線量 (EUREF)

| ファントム画像 | cm | kV 値 | 陽極 | フィルタ | EUREF 線量 (mGy) |
|-------------|-----|-------|----|-------------------|----------------|
| 2.0 cm PMMA | 2.1 | 26/45 | W | 0.05/0.3 mm Rh/Cu | 0.83 |
| 3.0 cm PMMA | 3.2 | 26/45 | W | 0.05/0.3 mm Rh/Cu | 1.1 |
| 4.0 cm PMMA | 4.5 | 28/45 | W | 0.05/0.3 mm Rh/Cu | 1.6 |
| 4.5 cm PMMA | 5.3 | 29/49 | W | 0.05/0.3 mm Rh/Cu | 2.1 |
| 5.0 cm PMMA | 6 | 31/49 | W | 0.05/0.3 mm Rh/Cu | 3.0 |
| 6.0 cm PMMA | 7.5 | 32/49 | W | 0.05/0.3 mm Ag/Cu | 4.1 |
| 7.0 cm PMMA | 9 | 33/49 | W | 0.05/0.3 mm Ag/Cu | 4.7 |

用語集

ACR

American College of Radiology (米国放射線医学会)

AEC

Automatic Exposure Control (自動露出機構)

BT

乳房トモシンセシス。乳房に関する情報を三次元で提供する撮像手順

CEDM

乳房造影検査

C-View

乳房トモシンセシス (BT) スキャン中に取得されたデータからデジタルマンモグラフィ (DM) 画像を生成するホロジックの機能 (ライセンス取得が必要)

DICOM

Digital Imaging and Communications in Medicine (医療におけるデジタル画像と通信)

DM

デジタルマンモグラフィ (2D)

EMC

Electromagnetic Compatibility (電磁環境両立性)

FAST パドル

完全自動化自己調節傾斜パドル (FAST)

FDA

食品医薬品局 (米国)

Intelligent 2D

高解像度乳房トモシンセシス (BT) スキャン中に取得されたデータから高解像度デジタルマンモグラフィ (DM) 画像を生成するホロジックの機能 (ライセンス取得が必要)

I-View

2D 造影デジタルマンモグラフィのライセンスが必要な機能

MPPS

実行したモダリティ処置手順

MQSA

Mammography Quality Standards Act (マンモグラフィ品質標準法)

PACS

画像アーカイブおよび通信システム (PACS) . デジタル医療画像の通信およびアーカイブ処理するコンピュータおよびネットワークシステム。

RF

Radio Frequency (無線周波数)

ROI

Region of Interest (関心領域)

SID

Source to Image Distance (線源受像画間距離)

UDI

Unique Device Identifier (機器固有識別子)

UPS

Uninterruptible Power Supply (無停電電源装置)

USB

ユニバーサル・シリアル・バス

アノテーション

画像上で関心領域を示すグラフィックまたはテキストのマーク。

グリッド

撮影中に散乱線を減少させるデジタル画像受像器内の要素

コリメータ

X 線ビーム暴露領域を制御する X 線管上のデバイス。

スペースの再利用

新たな被験者の画像取得を可能にするための被験者画像および関連情報の自動削除機能

トモシンセシス

異なる角度で撮影された多数の胸部画像を結合する撮像手順。トモシンセシス画像を再構成することにより、胸部内の焦点面（スライス）を表示できます。

受像器

X線検出器、X線散乱低減グリッド、および炭素繊維カバーのアセンブリ

従来のマンモグラフィ

スクリーニング検査および診断を目的としたビューの単一投影 X 線画像

通知

診断検証ワークステーション、技師ワークステーション、および画像取り込みワークステーション間で伝達される各画像に加えられる注釈およびコメント

投影画像

異なる投影角度で撮影され、最終再構成画像を生成するために使用される乳房トモシンセシス画像グループの 1 つ

保留

技術者が画質に肯定的でない場合に画像にマークをつけるための画像処理（保留された画像は、処置が終了する前に承認あるいは却下されなければならない）

索引

2

- 2D 造影
 - 2D 造影設定 - 88

A

- Automatic Exposure Control 自動露出制御モード
 - センサー位置 - 29
 - ボタン - 29

C

- cine タブ - 83
- C アーム
 - アクセサリスロット - 89
 - ディスプレイ - 29
 - 回転および動作 - 40
 - 自動回転 - 45
 - 制御およびディスプレイ - 28, 30

F

- FAST 圧迫モード - 98

I

- Intelligent 2D (インテリジェント 2D) - 5

R

- Region of Interest 注目局部 - 83

S

- SmartCurve パドル - 93, 94

U

- UPS 電源ボタン - 31

X

- X 線
 - スイッチ (ボタン) - 31, 32
 - 画像の取り込み - 107
 - 視準野 - 38, 46
 - 表示器 - 107

- X 線管スタンド、制御およびディスプレイ - 28
- X 線発生装置、ディスプレイ - 29

あ

- アーカイブ - 70
- アクセサリ - 89
 - C アームへの取り付け - 89
 - フェイスシールド - 90
 - 圧迫パドル - 93
 - 拡大スタンド - 100
 - 十字線器 - 102
- イメージ
 - プレビュー - 75
 - 画像レポートへのリモートアクセス - 131
 - 却下 - 77
 - 検証ツール - 67, 81
 - 取り込みモード - 76
 - 出力オプション - 84
 - 承認 - 77, 79
 - 保存 - 77
- インプラントありボタン - 62
- ウィンドウ/レベル - 81
- エクスポート - 71
- オンデマンド出力 - 70

か

- カスタム出力 - 69
- キーボード - 32, 34
- コメントタブ - 83
- コントロール
 - C アーム - 30
 - システム - 27
 - ハンドホイール - 29
 - 圧迫 - 30, 38, 39
 - 圧迫ブレーキ - 38, 39
 - 画像取り込みワークステーション - 31, 32, 33
 - 視準無効化 - 38, 46
 - 手動圧迫解除 - 38, 39
 - 照射野ランプ - 38, 46
 - 表示器 - 27
- コンピュータ電源ボタン - 27

さ

- サーキットブレーカー
 - ガントリー - 27

サイバーセキュリティ方針 - 9
システム
 ステータスアイコン - 50
 メッセージ - 150
 管理 - 117
 準備完了 - 107
 性能 - 2
 説明 - 13
システムシャットダウン - 48
システム起動 - 35
 ログイン - 36
 準備 - 35
システム使用の前提条件 - 7
スクリーニング
 画像の取り込み - 107
スクリーン
 画像のプレビュー - 75
 照会 - 60
スクロールホイール - 32

た

タスクバー - 50
タッチスクリーン - 34
タブ
 フィルタ、列 - 59
ツール、画像検証 - 81
ディスプレイ
 ウィンドウ/レベル - 81
 圧迫力 - 29
 画像のプレビュー - 34, 75
 画像取り込みワークステーション - 31, 32
 画像選択タイプ - 83
 厚さ - 29
 清浄 - 112
データの損失 - 16
トレーニング要件 - 7

は

バーコードスキャナー - 32, 34
パドル
 SmartCurve パドル - 93, 94
 圧迫 - 95
 移動 - 98
 取り外し - 97
 取り付け - 97

 新しい位置に移動 - 63
パドル操作 - 63, 98
パドル操作システム - 38, 47
パドル操作ボタン - 29
フィルタタブ - 58, 59
 その他の機能 - 59
フェイスシールド - 90
フットスイッチ、AWS - 30
プレミアム画像取り込みワークステーション - 32
ホロジックのテクニカルサポート - 111

ま

メッセージおよび警告 - 149

や

ユーザーインターフェイス - 49
ユーザープロファイル - 7
ユーザーメニュー - 50

ら

レーザーフィルムプリンタ、絶縁要件 - 16
ログアウト - 60
ログイン - 36
 指紋スキャナー - 36

わ

ワークフロー、標準 - 105

漢字

圧迫器
 FAST 圧迫モード - 98
 パドル - 93
 解除 - 107
 仕様 - 144
 制御およびディスプレイ - 29
圧迫力、範囲 - 29
安全
 データの損失 - 16
 概説 - 16
 機器の損傷 - 16
 放射線 - 16
位置決めパドル - 96
位置決め十字線器
 位置合わせ - 104

- 使用 - 103
- 取り付けおよび取り外し - 102
- 移動式システム
 - 安全性 - 153
 - 移動の準備 - 155
 - 移動後のテスト - 158
 - 仕様 - 154
 - 使用の準備 - 157
 - 品質管理検査 - 158
- 印刷 - 72
- 画像の却下 - 77
- 画像の取り込み - 77, 107
- 画像の承認 - 77, 79
- 画像プレビュー画面 - 34, 75
- 画像レポートへのリモートアクセス - 131
- 画像を出力先に送信 - 84
- 画像取り込みワークステーション
 - (画像取り込みワークステーションの) 情報画面 - 119
 - タッチスクリーン - 32, 34
 - 制御 - 32
 - 制御および表示 - 31, 32
 - 保全 - 112
- 拡大スタンド - 100
 - 取り付けおよび取り外し - 100
- 拡大パドル - 95
- 拡大十字線器、取り付けと取り外し - 103
- 格納式フェイスシールド
 - 使用 - 91
 - 取り付け - 90
- 管理
 - アラーム - 50
 - 出力グループ - 68
 - 通知 - 50
- 管理画面
 - (画像取り込みワークステーションの) 情報画面 - 119
 - 画像レポートへのリモートアクセス - 131
 - 管理ボタン - 60
- 機能テスト
 - 緊急停止スイッチ - 20, 38, 47
- 却下された画像の承認 - 79
- 局部圧迫パドル - 95
- 緊急停止スイッチ - 20, 28, 31, 32
 - 機能テスト - 38
- 警告 - 149
- 警告、注意、注記 - 16
 - 定義 - 11
- 検証
 - 却下された画像 - 79
- 権限、ユーザーグループごと - 130
- 個人設定アイコン - 50
- 作業リスト、照会 - 60
- 作業リスト照会 - 60
- 撮影
 - シーケンス - 107
 - パラメータ - 76
 - 技術、セット - 76
- 仕様 - 137
 - 電子式 - 143
- 指紋スキャナー - AWS - 31, 32
- 視準器
 - パドルにプログラム - 93
 - パドル位置にプログラム - 38
 - 無効化 - 46
- 自動回転 - 45
- 自動掲載、自動ペアリング - 122
- 取り込みモード - 76
- 取り付け
 - 圧迫パドル - 97
 - 格納式フェイスシールド - 90
 - 従来のフェイスシールド - 92
- 手順
 - 閉じる - 67
- 従来のフェイスシールド、取り付け - 92
- 出力、オンデマンド - 70
- 出力グループ、管理 - 84
- 出力グループ、選択 - 68
- 出力機器
 - カスタム出力 - 69
 - タスクバーアイコン - 50
 - 出力グループ - 84
 - 出力グループの管理 - 50
- 除去
 - 圧迫パドル - 97
 - 位置決め十字線器 - 102
 - 拡大スタンド - 100
 - 拡大十字線器 - 103
 - 格納式フェイスシールド - 90
 - 従来のフェイスシールド - 92
- 照射野ランプ - 38
 - 使用 - 107

Selenia Dimensions システムユーザーガイド

索引

障害 - 149
針を用いた位置特定 - 109
制御およびディスプレイ - ガントリーの X 線管ス
 タンド - 28
接触パドル - 95
線量情報 - 159
 EUREF 線量表 - 159
選択
 撮影パラメータ - 76
 出力グループ - 68
通知タブ - 83
電源ボタン - 32
発生器タブ、技術の設定 - 76
汎用型画像取り込みワークステーション
 制御およびディスプレイ - 33
被験者
 オープン - 54
 フェイスシールド - 90
 位置 - 107
 削除 - 57
 情報の編集 - 55
被験者の削除 - 57
被験者への処置画面を開く - 54
表示器 - 27
品質管理要件 - 8
閉じる
 処置 - 67
 被験者 - 67
編集
 ユーザー情報 - 50
 被験者の情報 - 55
保全
 概要 - 111
保留中の画像、承認あるいは却下 - 79
放射線の安全性 - 16
無停電電源装置 - 31, 152
要件
 トレーニング - 7
 必要な能力 - 7
 品質管理 - 8
臨床処置 - 105
列タブ - 59

HOLOGIC®



Hologic Inc.
36 Apple Ridge Road
Danbury, CT 06810 USA



Hologic Ltd.
Heron House Oaks Business Park
Crewe Road
Wythenshawe, Manchester
M23 9HZ, UK
Tel: +44 (0)161 946 2206

CE
0044